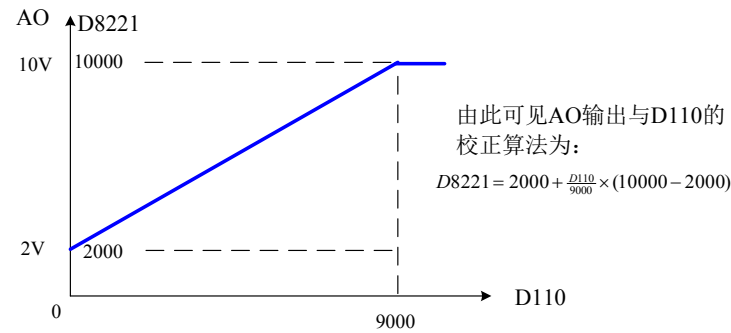




应用户的寄存器值，需要用户程序作校正后写入D8221，才能得到希望的信号电压。（注意：校正后AO1的电压信号特性也发生了变化。）



程序如下：

```

M8002
├── (MOV K5 D8199)
├── (MOV K1 D8239)
├── (= D8239 K0)
│   ├── (MOV D8231 D100)
│   └── (MOV D8232 D102)
├── M8000
│   ├── (> D110 K9000) ─── (MOV K9000 D110)
│   ├── (MOV D110 D0) //计算中乘运算会超过1word, 而采用32bit运算
│   ├── (MOV K0 D1) //将D110放(D1、D0)32bit临时变量
│   ├── (DMUL D0 K8000 D2) //将(D1、D0)乘8000, 结果存(D3、D2)
│   ├── (DDIV D2 K9000 D4) //将(D3、D2)除以9000, 结果存(D5、D4)临时变量
│   └── (ADD D4 K2000 D8221) //将(D4)加2000, 写入AO中
└── (END)
    
```

应用编程举例3

设置滤波时间：

若需要修改滤波常数，需先将D8220=HC001，再将元件D8221赋予希望的滤波常数，范围1~255，默认滤波常数为64。若超出设定范围，则按照默认值处理；修改之后，请延迟200ms后，再把D8220清0。（正常运行时，需令D8220=0。）

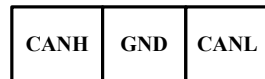
设置滤波常数为100，程序如下：

```

X5
├── (SET M0) M0置ON
├── (MOV HC001 D8220) HC001写入D8220, 可修改滤波常数
├── (MOV K100 D8221) 设置滤波常数100
├── (T0 K2) 延时200ms
├── (RST M0) 200ms后M0复位
└── (MOV H0 D8220) D8220清0
    
```

CAN通信

◆ CAN通信接口



其中CANH为CAN总线正，CANL为CAN总线负，GND为工作参考电位。

CANlink设备的联网如图所示：

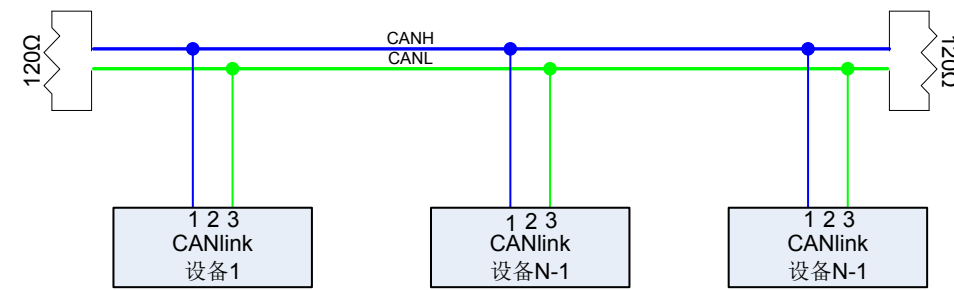


图8 CANlink设备组网示意图

CAN通信请使用屏蔽双绞线，屏蔽层接GND。当通信距离较长时，请使用专用通信电缆，电缆选型请参考：

总线长度	电缆1*)		最大波特率
	直流电阻	导线截面积	
0...40m	70mΩ/m	0.25mm <sup>2</sup> ~0.34mm <sup>2</sup> AWG23,AWG22	1Mbps at 40m
40...300m	<60mΩ/m	0.34mm <sup>2</sup> ~0.6mm <sup>2</sup> AWG22,AWG20	>500kbps at 100m
300...600m	<40mΩ/m	0.5mm <sup>2</sup> ~0.6mm <sup>2</sup> AWG20	>100kbps at 500m
600...1km	<20mΩ/m	0.75mm <sup>2</sup> ~0.8mm <sup>2</sup> AWG18	>50kbps at 1km

电缆交流参数推荐值：120Ω特征电阻、5ns/m延时。

◆ 拨码开关定义

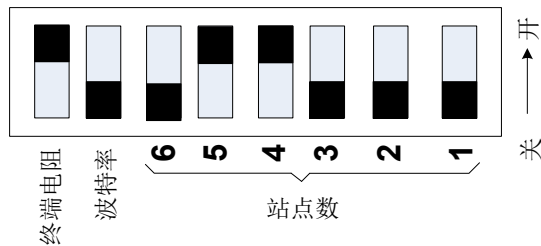


图9 CAN-link拨码开关

☞ 拨码开关定义描述

拨码号	信号	描述
1	地址线A1	此六位拨码开关由高到低组合成一个六位二进制数字，用来标识本站号（PLC主模块还可以通过D元件设置站号）。“ON”表示1，“OFF”表示0。高位在高，低位在低。按以下方式组合：A6A5A4A3A2A1。比如A1=ON，其它位为OFF，即二进制地址为：000001，十进制为K01，16进制为H01。若A5，A4都为ON，其它为OFF，即二进制地址为：011000，十进制为K24，16进制为H18。
2	地址线A2	
3	地址线A3	
4	地址线A4	
5	地址线A5	
6	地址线A6	
7	波特率	OFF：高速模式，波特率500Kbps，ON：低速模式，波特率100Kbps
8	匹配电阻	若拨码开关为ON，表示接入120欧姆的终端匹配电阻，否则断开

请在上电前设置CAN站点号以及波特率的拨码。设置后可利用FROM, TO,CANRX,CANTX指令操作CAN通信。波特率以及站点也可以通过软件设置。如设置站点号为2，波特率为10K。程序如下

```

M8002
├── (MOV K5 D8199) //设定为NXXA0202EAZ的卡类型
│   └── (卡类型设定)
├── (SET M8284) //设定波特率由软件设置
├── (MOV K2 D8284) //设定站号为2
│   └── (设置站点号)
├── (SET M8285) //设定波特率由M8286决定
├── (RST M8286) //设定波特率分档设定
└── (MOV K10 D8286) //设定波特率为10K
    └── (设置波特率)
    
```

☞ 其他设置可参考下表：

M8284	0:CANlink地址由拨码决定 1:D8284设定CANlink地址	D8284	CANlink地址设定/显示地址
M8285	0:拨码开关设定波特率，D8285显示波特率 1:由M8286决定波特率设置	D8285	波特率设定，或显示拨码及档位设定的比特率
M8286	0:波特率分档设定，由D8286分档设定，D8285显示波特率 1:波特率由D8285,D8286组成32位寄存器自由设定	D8286	M8285=1,M8286=0时 D8286 > =10的时候 D8286 = 250,250K D8286 = 125,125K D8286 = 50,50K D8286 = 20,20K D8286 = 10,10K D8286 <10的时候 D8286 = 其他值,800K D8286 = 0,10K D8286 = 1,100K D8286 = 2,200K D8286 = 3,300K D8286 = 4,400K D8286 = 5,500K D8286 = 6,600K

INOVANCE 保修协议

- ◆ 本产品保修期为十八个月（以机身条型码信息为准），保修期内按照使用说明书正常使用情况下，产品发生故障或损坏，我公司负责免费维修。
- ◆ 保修期内，因以下原因导致损坏，将收取一定的维修费用：
  - a) 因使用上的错误及自行擅自拆卸、修理、改造而导致的机器损坏；
  - b) 由于火灾、水灾、电压异常、其它天灾及二次灾害等造成的机器损坏；
  - c) 购买后由于人为摔落及运输导致的硬件损坏；
  - d) 不按我司提供的用户手册操作导致的机器损坏；
  - e) 因机器以外的障碍（如外部设备因素）而导致的故障及损坏。
- ◆ 产品发生故障或损坏时，请您正确、详细的填写《产品保修卡》中的各项内容。
- ◆ 维修费用的收取，一律按照我公司最新调整的《维修价目表》为准。
- ◆ 本保修卡在一般情况下不予补发，请您务必保留此卡，并在保修时出示给维修人员。
- ◆ 在服务过程中如有问题，请及时与我司代理商或我公司联系。
- ◆ 客户购买本产品，则说明同意了本保修协议。本协议解释权归汇川技术。

INOVANCE 产品保修卡

客户信息	单位地址：	联系人：
	单位名称： 邮政编码：	
产品信息	产品型号：	代理商名称：
	机身条码（粘贴在此处）：	
故障信息	(维修时间与内容)：	
	维修人：	

苏州市汇川技术有限公司

Suzhou Inovance Technology Co.,Ltd  
 地址：苏州市吴中区越溪友翔路16号  
 全国统一服务电话：400-777-1260 邮编：215104  
 网址：http://www.inovance.cn