

VM1000 通用变频器 简版用户手册





前言

感谢您选用本公司 VM1000 通用变频器产品!

本用户手册为您提供 VM1000 通用变频器产品的技术规格、安装操作说明及功能参数表,在安装、运行、维护或检查之前,敬请认真阅读。

特别提醒,请务必在阅读及理解了本手册的安全注意事项后再使用该产品,并且要确保相关电气安装测试人员的从业资质符合劳动监管部门的规定,产品使用电气和环境条件符合国家有关标准。

在对产品通电之前,务必确认接线是否正确;在正常运行使用产品之前,需要通过 调试确保电机的转向符合要求。

在产品的安装、使用过程中以及进行维护时,若需要对产品的功能、性能、其他技术问题和安全注意事项进行咨询,请按照本手册中的服务热线电话与本公司客户服务中心联系(请查看手册封页)。

由于本公司的产品不断升级造成的内容变更, 恕不另行通知。



目录

前言		1 -
安全注	意事项	3 -
第一章	产品信息	5 -
	1.1 技术规范表 1.2 产品铭牌 1.3 型号说明 1.4 产品选型规格表	7 - 7 -
第二章	安装	9 -
	2.1 整机结构尺寸图(单位:MM) 2.2 键盘结构尺寸图 2.3 主回路端子及功能 2.4 控制回路端子及功能	13 -
第三章	面板显示与操作	18 -
	3.1 显示界面介绍 3.2 指示灯及按键功能	
第四章	功能参数表	20 -
第五章	通讯协议	48 -
	5.1 控制命令地址 5.2 参数状态地址 5.3 变频器状态及故障描述	49
第六章	故障诊断及对策	52 -
	6.1 故障代码详述	
保修说I	明	56 -
促修卡		- 57 -



安全注意事项

■ 手册警示标识定义

△ 警告: 表示如果违反了正确提示,将可能会导致人身中等程度的伤害或轻伤, 以及发生设备损坏。

注意:表示如果违反了正确提示,将可能导致错误或设备不安全使用。

整告

- ◎若变频器损坏、进水或者零件缺失,则不可安装或运行。否则可能会导致设备损坏或人身 伤害。
 - ◎安装、移动时请托住产品底部,不能只拿住外壳,以防砸伤或摔坏变频器。
 - ◎变频器要远离易燃易爆物体,远离热源,并安装于金属等阻燃物上。
- ◎变频器安装在电柜或其他封闭物中时,要在柜内安装风扇或其他冷却设备、设置通风口以确保环境温度低于 40℃,否则可能因为环境温度过高而损坏变频器。
- ◎接线前确认变频器额定电压、相数和输入电源电压、相数相符合,否则可能导致火灾或人 身伤害。
- ◎交流输入电源不能接到变频器输出端子 U、V、W 上,否则将导致变频器损坏并且不能享受 保修服务。
 - ◎不能对变频器进行耐压测试,否则将导致变频器损坏。
- ◎变频器的主回路端子配线和控制回路配线应分开布线或垂直交叉, 否则将会使控制信号受干扰。
 - ◎主回路端子的接线由缆应使用带有绳缘套管的线量。
 - ◎当变频器和申机之间的电缆长度超过 50 米时, 建议使用输出电抗器以保护变频器和电机。
 - ◎不要采用断路器来控制变频器的停止、启动, 否则可能导致变频器损坏。
- ◎因变频器使电机的运行速度从低到高的加速过程时间很短, 所以在运行前请确认电机和机械设备处于允许的使用范围内,否则可能导致设备损坏。
 - ◎散热器和制动电阻温度较高,请勿触摸,否则可能引致烫伤。
- ◎变频器出厂时预设的参数已能满足绝大部分设备运行要求,若非必要,请勿随意修改变频器参数。即使某些设备有特殊需求,也只能修改其中必要的参数。否则,可能引致设备损坏。



介 危险

- ◎接线必须由合格的专业电气工程人员完成,否则有可能触电或导致变频器损坏。
- ◎确定电源处于断开状态时再开始接线,否则可能导致触电或发生火灾。
- ◎接地端子 (壹) 要可靠接地,否则变频器外壳有带电的危险。
- ◎请勿触摸主回路端子,变频器主回路端子接线不要与外壳接触,否则可能导致触电。
- ◎制动电阻的连接端子是(+)、PB,请勿连接除此以外的端子,否则可能导致火灾。
- ◎变频器接线完成并加上盖板后方可通电,严禁带电时拆卸盖板,否则可能导致触电。
- ◎当对变频器设置了故障自动复位或停电后自动重启功能时,应预先对设备系统采取安全保护措施,否则可能导致人员伤害。
- ◎ "运行/停止"按键可能因某功能设置而失效,可在变频器控制系统中安装一个独立的应 急断电开关,否则可能导致人员伤害。
 - ◎变频器通电后,即使处于停机状态,变频器的端子仍带电,不可触摸,否则有触电危险。
 - ◎通电时请勿触摸变频器的端子,否则可能引致触电。
 - ◎请指定合格的电气工程人员进行维护、检查或更换部件等工作。
- ◎断电后至少等待 10 分钟或者确定没有残余电压后才能进行维护和检查,否则可能引致人员伤害。
 - ◎严禁私自改造变频器,否则可能引致人员伤亡。擅自更改后的变频器将不再享受保修服务。

/ 注意

◎PCB 板上有 CMOS 集成电路,请勿用手触摸,否则静电可能损坏 PCB 板。



第一章 产品信息

1.1 技术规范表

	项 目	规 格				
	控制方式	无速度传感器矢量控(SVC)	V/F 控制			
	启动转矩	0. 5Hz/150%	0. 5Hz/100%			
	调速范围	1: 100	1: 50			
控制	稳速精度	±0.5%	±1%			
特性	载波频率	0.5kHz ~ 16kHz; 可根据负载	特性,自动调整载波频率			
	过载能力	G 型机: 150% 额定电流 60s, 1 P 型机: 120% 额定电流 60s, 1	= =			
	转矩提升	0.0%自动转矩提升; 手动转矩提	是升 0. 1% ~ 30. 0%			
	输入电压范围	220V/380V;波动范围: ±15%				
输入	输入频率范围	50/60Hz; 波动范围: ±5%				
输出	输出电压范围	0-输入电压,误差小于 5%				
	输出频率范围	SVC: 0-320Hz; V/F: 0-1000Hz				
	运行命令通道	3 种通道:操作面板给定、控制端子给定、串行通讯口给定。可通过多种方式切换。				
	频率源		面板脉冲电位器给定、模拟电压。 3、串口通讯给定等。可通过多种			
运行	辅助频率源	10 种辅助频率源。可进行频率	合成、频率微调			
控制	输入端子	◆ 6 个数字输入端子,其中 1 个 ◆ 2 个模拟量输入端子	个支持最高 100kHZ 高速脉冲输入			
	输出端子	◆ 1 个开路集电极输出端子,支持 0kHz ~ 100kHz 的脉冲信号输出。 ◆ 2 个继电器输出端子 ◆ 2 个模拟输出端子				
	直流制动功能	制动时间: 0.0s ~ 100.0s, 制	动动作电流值: 0.0% ~ 100.0%			
₩	V/F 曲线	V/F 曲线 3 种方式: 直线型、多点型、平方型				
基本功能	加减速曲线	直线或 S 曲线加减速方式; 四组加减速时间; 加减速时间范围 0.0 ~ 6500.0s				
	简易 PLC、多段速	通过内置 PLC 或控制端子实现	最多 16 段速运行			



	项 目	规 格
	内置 PID	可方便实现过程控制闭环控制系统
	AVR 功能	当电网电压变化时,能自动保持输出电压恒定
	过压过流失速	对运行期间电流电压自动限制,防止频繁过流过压跳闸
	快速限流功能	最大限度减小过流故障,提高系统稳定性
	转矩限定与控制	"挖土机"特性,对运行期间转矩自动限制,防止频繁过流跳闸;
	上电外围设备安全自检	可实现上电对外围设备进行安全检测如接地、短路等
	定时控制功能	定时控制功能:设定时间范围 0h ~ 65535h
	保护功能	输入输出缺相保护、过流保护、过压保护、欠压保护、过热保护、过载保护等
显示	LED 显示	5 位 LED 显示
与	参数锁定功能	设置参数只读控制,以防误操作
键盘 操作	MF. K 键	可编程键:命令通道切换/正反转运行/点动运行功能选择/菜单模式切换
	使用场所	室内,不受阳光直晒,无尘埃、腐蚀性气体、可燃性气体、油雾、水蒸汽、滴水或盐份等
	海拔高度	低于 1000m; 高于 1000m 以上时,要降额使用,每升高 100m,需要降额 1%;最高使用海拔高度为 3000m
使用 环境	环境温度	-10° C \sim 40° C, 温度超过 40° C 时需降额使用,环境温度每升高 1° C,需要降额 1% ,最高使用环境温度为 50° C
	湿度	≤95%RH, 避免结露
	振动	振动加速度小于 0. 6g
	存储温度	-25°C∼+60°C

表 1-1-1 技术规范表



1.2 产品铭牌



图 1-2-1 产品铭牌

1.3 型号说明

VM1000	- 4	Τ	18R5GB	/	022PB
1	2	3	4		(5)

字段	标识	标识说明	具体内容
产品系列缩写	1	产品系列缩写	VM1000: 通用矢量变频器系列
电压等级	2	电压等级	2: 220VAC; 4: 380VAC
输入电源	3	电源相数标识	S: 单相; T: 三相
额定功率1	4	G型机功率范围	18R5-18.5kW, R为小数点 G—恒转矩负载 B—内置制动单元
额定功率2	(5)	P型机功率范围	022-22kW P—变转矩负载 B—内置制动单元

表 1-3-1 VM1000 型号字段注释



1.4产品选型规格表

变频器型号 G/P	额定功率 (kW)	电源 容量	输入 电流	输出 电流	适配电标	Л G/P
	(KII)	kVA	Α	Α	kW	HP
VM1000-4T011GB/015PB	11/15	17/21	26/35	25/32	11/15	15/20
VM1000-4T015GB/18R5PB	15/18.5	21/24	35/38.5	32/37	15/18.5	20/25
VM1000-4T18R5GB/022PB	18. 5/22	24/30	38. 5/46	37/45	18. 5/22	25/30
VM1000-4T022GB/030PB	22/30	30/40	46. 5/62	45/60	22/30	30/40
VM1000-4T030G/037P	30/37	40/57	62/76	60/75	30/37	40/50
VM1000-4T037G/045P	37/45	57/69	76/92	75/91	37/45	50/60
VM1000-4T045G/055P	45/55	69/85	92/113	91/110	45/55	60/70
VM1000-4T055G/075P	55/75	85/114	113/157	112/150	55/75	70/100
VM1000-4T075G/090P	75/90	114/134	157/180	150/170	75/90	100/125
VM1000-4T090G/110P	90/110	134/160	180/214	170/210	90/110	125/150
VM1000-4T110G/132P	110/132	160/192	214/256	210/253	110/132	150/180
VM1000-4T132G/160P	132/160	192/231	256/307	253/304	132/160	180/220
VM1000-4T160G	160	231	307	304	160	220
VM1000-4T200G/220P	200/220	250/280	385/430	377/426	200/220	275/300
VM1000-4T220G/250P	220/250	280/355	430/468	426/465	220/250	300/340
VM1000-4T250G/280P	250/280	355/396	468/525	465/520	250/280	340/380
VM1000-4T280G/315P	280/315	396/445	525/590	520/585	280/315	380/430
VM1000-4T315G/355P	315/355	445/500	590/665	585/650	315/355	430/480
VM1000-4T355G/400P	355/400	500/565	665/785	650/725	355/400	480/545
VM1000-4T400G	400	565	785	725	400	545

表 1-4-1 产品选型规格表



第二章 安装

2.1 整机结构尺寸图(单位: mm)

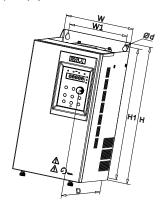


图 2-1-1 11kW-37kW 外形尺寸示意图

型 号	外形尺寸			安装尺寸		开孔
型亏	Н	W	D	H1	W1	d
VM1000-4T011GB/015PB	360	182	197	331	156	7
VM1000-4T015GB/18R5PB	360					,
VM1000-4T18R5GB/022PB	385	219	197	356	156	7
VM1000-4T022GB/030PB	303					,
VM1000-4T030G/037P	442	256	220	414	199	7
VM1000-4T037G/045P	442		228	414		,

表 2-1-1 11kW-37kW 外形尺寸



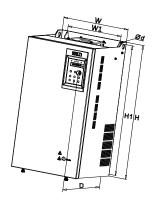


图 2-1-2 45kW-160kW 外形尺寸示意图

型 号	外形尺寸			安装尺寸		开孔
坐亏	Н	W	D	H1	W1	d
VM1000-4T045G/055P	557	200	282	524	245	10
VM1000-4T055G/075P	55/	300	202	324	245	10
VM1000-4T075G/090P						
VM1000-4T090G/110P	597	338	322	560	270	10
VM1000-4T110G/132P						
VM1000-4T132G/160P	966	442	358	922	270	10
VM1000-4T160G	866			823		10

表 2-1-2 45kW-160kW 外形尺寸



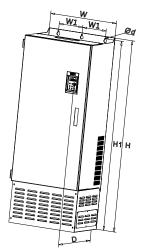


图 2-1-3 200kW-400kW 外形尺寸示意图

型 号	外形尺寸			安	开孔	
坐写	Н	W	D	H1	W1	d
VM1000-4T200G/220P						
VM1000-4T220G/250P		561	405	1448	200/200	12
VM1000-4T250G/280P	1464					
VM1000-4T280G/315P						
VM1000-4T315G/355P						
VM1000-4T355G/400P	1769	800	398	1733	80/260/ 260/80	16
VM1000-4T400G						

表 2-1-3 200kW-400kW 外形尺寸



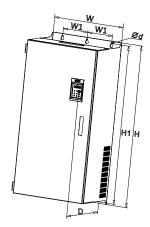


图 2-1-4 200kW-400kW 外形尺寸示意图(无底座)

型 号	外形尺寸			安等	开孔	
型亏	Н	W	D	H1	W 1	d
VM1000-4T200G/220P						
VM1000-4T220G/250P		561	405	5 1145	200/200	12
VM1000-4T250G/280P	1175					12
VM1000-4T280G/315P						
VM1000-4T315G/355P						
VM1000-4T355G/400P	1358	800	398	1302	80/260/ 260/80	16
VM1000-4T400G	50.1.4.000	N W 4001 W 5				

表 2-1-4 200kW-400kW 外形尺寸(无底座)



2.2 键盘结构尺寸图

■ 键盘尺寸(单位 mm)

根据功率段设计一款同尺寸的键盘。

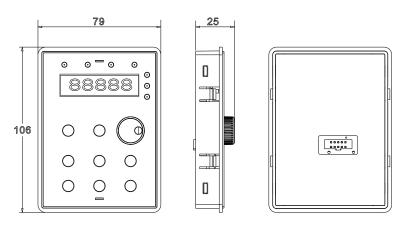


图 2-2-1 11kW-400kW 键盘尺寸图

■ 键盘外引开孔尺寸(单位: mm)

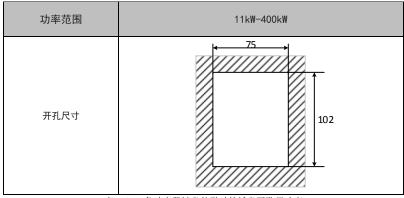
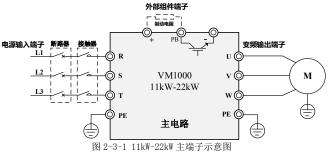
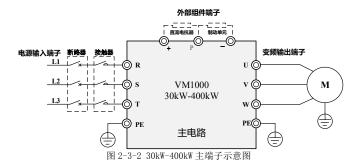


表 2-2-1 各功率段键盘外引时的托盘开孔尺寸表



2.3 主回路端子及功能





端子标记 名称 说明 三相电源输入端子 三相交流电源输入连接端子 R, S, T 共直流母线输入端子(30kW及以上外置制动单元 (+), (-) 直流母线正、负端子 的连接端子) (+) 、PB 制动电阻连接端子 22kW及以下制动电阻连接端子 P、(+) 外置电抗器连接端子 外置直流电抗器连接端子 变频器输出端子 连接三相电动机 U. V. W 接地端子 接大地端子

表 2-3-1 主回路端子及功能



2.4 控制回路端子及功能

■ 11kW-400kW控制端子配置

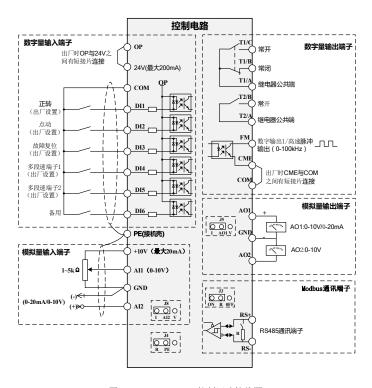


图 2-4-1 11kW-400kW 控制回路接线图



控制端子及功能

类别	端子符号	端子名称	功能说明
	+10V-GND	+10V 电源	向外提供+10V 电源,最大输出电流:10mA 一般用作 外接电位器工作电源,电位器阻值范围:1kΩ~5kΩ
	+24V-COM	+24V 电源	向外提供+24V 电源,一般用作数字输入输出端子工作电源和外接传感器电源最大输出电流: 200mA
电源	0P	外部电源输入端子	通过控制板上的接线片选择与+ 24V 或 COM 连接, 出厂默认与+ 24V 连接 当利用外部信号驱动 DI1 ~ DI6 时,OP 需与外部 电源连接,且去掉此处 OP-24V 端子之间的短路接线 片(出厂配置有)。
	A I 1-GND	模拟量输入端子 1	1、 输入电压范围: DC OV ~ 10V 2、 输入阻抗: 22kΩ
模拟输入	AI2-GND	模拟量输入端子 2	1、输入范围: DC 0V \sim 10V/0mA \sim 20mA, 由控制 板上的 J8 跳线选择决定。 2、输入阻抗: 电压输入时 22kΩ, 电流输入时 500Ω
	DI1	数字输入1	
	D12	数字输入 2	1、 光耦隔离,兼容双极性输入
	D13	数字输入3	2、 <u>输入阻抗: 3kΩ</u>
数字输入	D14	数字输入 4	3、 电平输入时电压范围: 9V ~ 30V
3× 3 1107 1	D15	数字输入5	
	D16	高速脉冲输入端子	除有DI1 ~ DI5 的相同功能外,还可作为高速脉冲输入通道 最高输入频率: 100kHz
	AO1-GND	模拟输出 1	A01 由控制板上的 J5/J10 跳线选择决定电压或电流
模拟输出	AO2-GND	模拟输出 2	输出, A02 只能是电压输出。 输出电压范围: 0V ~ 10V 输出电流范围: 0mA ~ 20mA
数字输出	FM-CME	数字输出 1/高速脉 冲输出	光耦隔离,双极性开路集电极输出 输出电压范围: 0V ~ 24V 输出电流范围: 0mA ~ 50mA 受功能码 F6.00 "FM 端子输出方式选择"约束



			当作为高速脉冲输出,最高频率到 100kHz; 注意:数字输出地 CME 与数字输入地 COM 是内部隔离的,但出厂时通过控制板上接线片使 CME 与 COM 短接; FM,使用外部电源驱动时,必须去掉接线片。		
() TE ()	T1/A-T1/B	常闭端子	 触点驱动能力:		
继电器输出	电器输 出	常开端子	AC 250V, 3A, COS∅=0.4;		
Щ		DC 30V, 1A.			
	RS+		RS485 差分信号正端		
通讯端子和插座	RS-		RS485 差分信号负端		
7円7円/王	RJ45 插座		用作 LED/LCD 键盘外引接口		

表 2-4-1 控制端子及功能表



第三章 面板显示与操作

3.1显示界面介绍

用操作面板,可对变频器进行功能参数修改、变频器工作状态监控和变频器运行控制(起动、停止)等操作,其外型及功能区如下图所示:



图 3-1-1 操作面板示意图



3.2 指示灯及按键功能

项目	名称	功能
	单位指示灯	HZ: 频率单位; A: 电流单位; V: 电压单位; RMP(Hz+A): 转速单位; %(A+V): 百分数
指示灯	状态指示灯	RUN:亮/运行;灭/停止FWD/REV:亮/正转;灭/反转;闪烁/正反转切换中TUNE/TC:慢闪/调谐状态;快闪/故障状态 慢闪-约1次/秒 快闪-约2次/秒LOCAL/REMOTE:亮/端子控制;闪烁/通讯控制;灭/键盘控制
	PRGM(编程键)	一级菜单进入或退出
	ENT (确认键)	逐级进入菜单画面、设定参数确认
	△(递增键)	数据或功能码的递增
	▽ (递减键)	数据或功能码的递减
按键	>>(移位键)	在停机显示界面和运行显示界面下,可循环选择显示参数; 在修改参数时,可以选择参数的修改位
	RUN(运行键)	在键盘操作方式下,用于运行操作
	STOP/RESET(停止 / 复位)	运行状态时,按此键可用于停止运行操作;故障报警状态时, 可用来复位操作,该键的特性受功能码F7.02 制约。
	MF.K(多功能选择 键)	根据F7. 01 作功能切换选择
旋钮	脉冲电位器	可以作为频率给定源。当设置变频器采用此旋钮为频率源时,顺时针旋转为增加给定,逆时针为减少给定。在面板上有图标提示操作方向。

表 3-2-1 指示灯及按键说明



第四章 功能参数表

- 〇——表示该参数的设定值在变频器处于停机、运行状态中,均可更改;
- 表示该参数的设定值在变频器处于运行状态时,不可更改;
- ◎──表示该参数的数值是实际检测记录值,不能更改;
- □──表示该参数是"厂家参数",仅限于制造厂家设置,禁止用户操作;

注意: 以下表格内的通讯地址采用十六进制表示。

功能码	名称	设置范围和说明	最小单位	出厂值	更改	通讯 地址		
	F0组 基本功能							
F0. 00	电机控制方式	0: 无速度传感器矢量控制(SVC) 1: V/F 控制	1	1	•	F000		
F0. 01	命令源选择	0:操作面板命令通道(LED 灭) 1:端子命令通道(LED 亮) 2:串行口通讯命令通道(LED 闪烁)	1	0	•	F001		
F0. 02	运行时UP/DOWN 基准	0: 运行频率 1: 设定频率	1	1	•	F002		
F0. 03	主频率源X 选择	0: 数字设定FO.08 (脉冲旋钮和 UP/DOWN可调, 掉电不记忆, 作为频率 源切换后会清零) 1: 数字设定FO.08 (脉冲旋钮和 UP/DOWN可调, 掉电记忆) 2: Al1 3: Al2 4: 保留 5: PULSE 脉冲设定 (DI6) 6: 多段速指令 7: 简易PLC 8: PID 9: 通讯给定	1	1	0	F003		
F0. 04	辅助频率源Y 选择	同F0.03(主频率源X 选择)	1	0	0	F004		
F0. 05	叠加时辅助频率 源Y 范围选择	0:相对于最大频率 1:相对于频率源X	1	0	0	F005		
F0. 06	叠加时辅助频率 源Y 范围	0% ~ 150%	1%	100%	0	F006		



功能码	名称	设置范围和说明	最小单位	出厂值	更改	通讯 地址
F0. 07	频率源运算选择	个位: 频率源选择 0: 主频率源X 1: 主辅运算结果 2: 主频率源X 与辅助频率源Y 切换 3: 主频率源X 与主辅运算结果切换 4: 辅助频率源Y与主辅运算结果切换 +位: 频率源主辅运算关系 0: 主+ 辅 1: 主 - 辅 2: 二者最大值 3: 二者最小值	_	0	0	F007
F0. 08	键盘设定频率	0.00Hz ~最大频率F0.10	0. 01Hz	50. 00Hz	0	F008
F0. 09	运行方向选择	0:方向一致 1:方向相反	1	0	0	F009
F0. 10	最大输出频率	50.00Hz \sim 320.00Hz	0. 01Hz	50. 00Hz	•	F00A
F0. 11	上限频率源	0: F0.12 设定 1: AI1 2: AI2 3: 保留 4: PULSE 脉冲设定(DI6) 5: 通讯给定	1	0	•	F00B
F0. 12	上限频率	下限频率F0.14 ~最大频率F0.10	0. 01Hz	50. 00Hz	0	F00C
F0. 13	上限频率偏置	0.00Hz ~最大频率F0.10	0. 01Hz	0. 00Hz	0	F00D
F0. 14	下限频率	0.00Hz ~上限频率F0.12	0. 01Hz	0. 00Hz	0	F00E
F0. 15	下限频率作用	当设定频率低于下限频率时, 0:以下限频率运行 1:停机 2:零速运行	1	0	0	F00F
F0. 16	载波频率	0. 5kHz ~ 16. 0kHz	0. 1kHz	机型确定	0	F010
F0. 17	保留					-
F0. 18	加速时间1	0.0s ~ 6500.0s	0.1s	机型确定	0	F012
F0. 19	减速时间1	0.0s ~ 6500.0s	0.1s	机型确定	0	F013
F0. 20	参数初始化	0: 无操作 1: 恢复出厂参数,不包括电机参数 2: 清除记录信息	1	0	•	F014



功能码	名称	设置范围和说明	最小单位	出厂值	更改	通讯 地址
F0. 21	功能码修改属性	0: 可修改 1: 不可修改	1	0	0	F015
F0. 22	数字设定频率停 机记忆选择	0: 不记忆 1: 记忆	1	1	•	F016
F0. 23	加减速时间单位	0: 1 秒 1: 0.1 秒 2: 0.01 秒	1	1	•	F017
F0. 24	加减速时间基准频率	0: 最大频率(F0.10) 1: 设定频率 2: 100Hz	1	0	•	F018
F0. 25	冷却风扇运行模 式	0: 自动运行 1: 上电一直运行	1	0	0	F019
F0. 26	频率指令小数点	1: 1位小数点 2: 2位小数点	1	2	•	F01A
		F1组 启停控制				
F1. 00	启动方式	0: 直接启动 1: 速度跟踪再启动 2: 异步机预励磁启动	1	0	0	F100
F1. 01	转速跟踪方式	0: 从停电时的频率开始 1: 从零速开始 2: 从最大频率开始 3: 励磁搜索方式	1	0	•	F101
F1. 02	转速跟踪快慢	1 ~ 100	1	20	0	F102
F1. 03	启动频率	0.00Hz ~ 10.00Hz	0. 01Hz	0. 00Hz	0	F103
F1. 04	启动频率保持时 间	0.0s ~ 100.0s	0.1s	0. 0s	•	F104
F1. 05	启动直流制动/ 预励磁电流	0% ~ 100%	1%	0%	•	F105
F1. 06	启动直流制动/ 预励磁时间	0.0s ∼ 100.0s	0.1s	0. 0s	•	F106
F1. 07	加减速方式	0: 直线加减速 1: S 曲线加减速A 2: S 曲线加减速B	1	0	•	F107
F1. 08	S 曲线开始段时间比例	0.0% ~ (100.0%-F1.09)	0. 10%	30. 00%	•	F108
F1. 09	S 曲线结束段时间比例	0.0% ~(100.0%-F1.08)	0. 10%	30. 00%	•	F109



功能码	名称	设置范围和说明	最小单位	出厂值	更改	通讯 地址
F1. 10	停机方式	0: 减速停车 1: 自由停车	1	0	0	F10A
F1. 11	停机直流制动起 始频率	0.00Hz ~最大频率	0. 01Hz	0. 00Hz	0	F10B
F1. 12	停机直流制动等 待时间	0.0s ~ 100.0s	0.1s	0. 0s	0	F10C
F1. 13	停机直流制动电 流	0% ~ 100%	1%	0%	0	F10D
F1. 14	停机直流制动时 间	0.0s ~ 100.0s	0. 1s	0. 0s	0	F10E
F1. 15	制动使用率	0% ~ 100%	1%	100%	0	F10F
F1. 16	零频输出	0:零频正常输出 1:零频关闭输出	1	0	•	F110
		F2组 电机参数			,	
F2. 00	电机类型选择	0: 普通异步电机 1: 变频异步电机	1	0	•	F200
F2. 01	电机额定功率	0. 1Kw ~ 400. 0Kw	0. 1Kw	机型确定	•	F201
F2. 02	电机额定电压	1V ~ 440V	1V	机型确定	•	F202
F2. 03	电机额定电流	0.01A ~ 655.35A (<=55Kw) 0.1A ~ 6553.5A (>55Kw)	0. 01A/ 0. 1A	机型确定	•	F203
F2. 04	电机额定频率	0.01Hz ~最大频率	0. 01Hz	机型确定	•	F204
F2. 05	电机额定转速	1rpm ∼ 36000rpm	1rpm	机型确定	•	F205
F2. 06	异步电机定子电 阻	0. 001 Ω \sim 65. 535 Ω (<=55Kw) 0. 0001 Ω \sim 6. 5535 Ω (>55Kw)	0. 001 Ω / 0. 0001 Ω	机型确定	•	F206
F2. 07	异步电机转子电 阻	0. 001 Ω \sim 65. 535 Ω (<=55Kw) 0. 0001 Ω \sim 6. 5535 Ω (>55Kw)	0. 001 Ω / 0. 0001 Ω	机型确定	•	F207
F2. 08	异步电机漏感抗	0.01Mh ~ 655.35Mh (<=55Kw) 0.001Mh ~ 65.535Mh (>55Kw)	0. 01Mh/ 0. 001Mh	机型确定	•	F208
F2. 09	异步电机互感抗	0.1Mh ~ 6553.5Mh (<=55Kw) 0.01Mh ~ 655.35Mh (>55Kw)	0. 1Mh/ 0. 01Mh	机型确定	•	F209
F2. 10	异步电机空载电 流	0.01A ~ F2.03 (<=55Kw) 0.1A ~ F2.03 (>55Kw)	0. 01A/ 0. 1A	机型确定	•	F20A
F2. 11	调谐选择	0: 无操作 1: 异步机静止调谐 2: 异步机完整调谐	1	0	•	F20B



功能码	名称	设置范围和说明	最小单位	出厂值	更改	通讯 地址	
F2. 12	GP类型选择	1: G 型(恒转矩负载机型) 2: P 型(风机、水泵类负载机型)	1	机型确定	•	F20C	
F3组 矢量控制参数							
F3. 00	速度环比例增益1	1 ~ 100	1	30	0	F300	
F3. 01	速度环积分时间1	0.01s ~ 10.00s	0.01s	0.50s	0	F301	
F3. 02	切换频率1	0.00 ~ F3.05	0. 01Hz	5. 00Hz	0	F302	
F3. 03	速度环比例增益2	1 ~ 100	1	20	0	F303	
F3. 04	速度环积分时间2	0.01s ~ 10.00s	0.01s	1.00s	0	F304	
F3. 05	切换频率2	F3.02 ~最大频率	0. 01Hz	10. 00Hz	0	F305	
F3. 06	矢量控制转差补 偿系数	50% ~ 200%	1%	100%	0	F306	
F3. 07	速度环滤波时间 常数	0.000s ~ 0.100s	0.001s	0.000s	0	F307	
F3. 08	速度控制转矩上 限	0.0% ~ 200.0%	0. 10%	150. 00%	0	F308	
F3. 09	速度/转矩控制 方式	0: 速度控制 1: 转矩控制	1	0	•	F309	
F3. 10	转矩控制转矩上 限源	0: 数字设定 1: AI1 2: AI2 3: 保留 4: PULSE 脉冲设定 5: 通讯给定 6: MIN(AI1, AI2) 7: MAX(AI1, AI2)	1	0	•	F30A	
F3. 11	转矩控制转矩上 限设定	-200.0% ~ 200.0%	0. 10%	150. 00%	0	F30B	
F3. 12	转矩控制正向最 大频率	0.00Hz ~最大频率	0. 01Hz	50. 00Hz	0	F30C	
F3. 13	转矩控制反向最 大频率	0.00Hz ~最大频率	0. 01Hz	50. 00Hz	0	F30D	
F3. 14	转矩控制加速时 间	0.00s ∼ 650.00s	0.01s	0.00s	0	F30E	
F3. 15	转矩控制减速时 间	0.00s ∼ 650.00s	0.01s	0.00s	0	F30F	
F3. 16	转矩刚度系数	10. 0%~120. 0%	0. 10%	100.00%	•	F310	



功能码	名称	设置范围和说明	最小单位	出厂值	更改	通讯 地址
F3. 17	M 轴电流环比例 增益	0 ~ 60000	1	2000	0	F311
F3. 18	M 轴电流环积分 增益	0 ~ 60000	1	1300	0	F312
F3. 19	T 轴电流环比例 增益	0 ~ 60000	1	2000	0	F313
F3. 20	T 轴电流环积分 增益	0 ~ 60000	1	1300	0	F314
F3. 21	速度环积分分离	0: 无效 1: 有效	1	0	0	F315
		F4 组 V/F 控制参数				
F4. 00	V/F曲线及模式设 定	0: 直线V/F 曲线 1: 多点V/F 曲线 2: 平方V/F 曲线 3~9: 保留 10: VF 完全分离模式 11: VF 半分离模式	1	0	•	F400
F4. 01	转矩提升	0.0%: (自动转矩提升) 0.1% ~ 30.0% (V/F 分离时无效)	0. 10%	机型确定	0	F401
F4. 02	转矩提升截止频 率	0.00Hz ~最大频率	0. 01Hz	50. 00Hz	•	F402
F4. 03	多点V/F 频率点1	0.00Hz ~ F4.05	0. 01Hz	0. 00Hz	•	F403
F4. 04	多点V/F 电压点1	0.0% ~ 100.0%	0. 10%	0. 00%	•	F404
F4. 05	多点V/F 频率点2	F4. 03 ~ F4. 07	0. 01Hz	0. 00Hz	•	F405
F4. 06	多点V/F 电压点2	0.0% ~ 100.0%	0. 10%	0. 00%	•	F406
F4. 07	多点V/F 频率点3	F4.05 ~电机额定频率(F2.04)	0. 01Hz	0. 00Hz	•	F407
F4. 08	多点V/F 电压点3	0.0% ~ 100.0%	0. 10%	0. 00%	•	F408
F4. 09	V/F转差补偿系数	0.0% ~ 200.0%	0. 10%	0. 00%	0	F409
F4. 10	V/F 过励磁增益	0 ~ 200	1	0	0	F40A
F4. 11	振荡抑制增益	0 ~ 100	1	机型确定	0	F40B



功能码	名称	设置范围和说明	最小单位	出厂值	更改	通讯地址
F4. 12	V/F分离的电压源	0: 数字设定 (F4.13) 1: AI1 2: AI2 3: 保留 4: PULSE 脉冲设定 (DI6) 5: 多段速指令 6: 简易PLC 7: PID 8: 通讯给定 100.0% 对应电机额定电压	1	0	0	F40C
F4. 13	V/F分离电压源数 字设定	OV ~电机额定电压	1V	ov	0	F40D
F4. 14	V/F分离的电压上 升时间	0.0s ~ 1000.0s (表示0V 变化到电机额定电压的时间)	0.1s	0. 0s	0	F40E
		F5 组 输入端子				
F5. 00	DI1 端子功能选择	0: 无功能 1: 正转运行(FWD)	1	1	•	F500
F5. 01	DI2 端子功能选择	2: 反转运行(REV) 3: 三线式运行控制 4: 正转点动(FJOG)	1	4	•	F501
F5. 02	DI3 端子功能选择	5: 反转点动(RJOG) 6: 端子UP	1	9	•	F502
F5. 03	DI4 端子功能选择	7: 端子DOWN 8: 自由停车 9: 故障复位(RESET)	1	12	•	F503
F5. 04	DI5 端子功能选择	10: 运行暂停 11: 外部故障常开输入	1	13	•	F504
F5. 05	DI6 端子功能选择	12: 多段速指令端子1 13: 多段速指令端子2 14: 多段速指令端子3 15: 多段速指令端子4 16: 加减速时间选择端子1 17: 加减速时间选择端子2 18: 频率源切换(端子、键盘)	1	0	•	F505



功能码	名称	设置范围和说明	最小单位	出厂值	更改	通讯 地址
		27: 长度计数输入 28: 长度复位 29: 转矩控制禁止 30: PULSE输入(仅对D16 有效) 31: 保留 32: 立即直流制动 33: 外部改定起效端子(此端子功能 不设,默认为有效) 35: PID 作用方向取反端子 36: 外部向中下,以为有效的 35: PID 作用方向取反端子 36: 外部向中下,以为有效的 35: PID 作用方向取反端子 36: 外部向于,以为有效的 37: 控制命令切搏端子 38: PID 积分军等,则率率源解 40: 频率源解 Y 与预置 频率切换端子 40: 频率2: 保留 43: PID 参数切换端子 44: 用户自定义故障2 46: 速度控停 45: 用户控控中,切换 47: 紧急停停车端子2 49: 减速运运行时间清零 51: 定时复位 53~59: 保留				
F5. 06 - F5. 09	保留					-
F5. 10	VDI端子功能选择		1	0	•	F50A
F5. 11 [~] F5. 14	保留					-
F5. 15	DI 滤波时间	0.000s ~ 1.000s	0.001s	0. 010s	0	F50F
F5. 16	端子命令方式	0: 两线式1 1: 两线式2 2: 三线式1 3: 三线式2	1	0	•	F510
F5. 17	UP/DOWN 变化率	0. 01Hz ~ 6553. 5Hz	0. 01Hz	0. 50Hz	0	F511
F5. 18	AI1 最小输入	0.00V ~ F5.20	0. 01V	0. 00V	0	F512



功能码	名称	设置范围和说明	最小单位	出厂值	更改	通讯地址
F5. 19	AI1 最小输入对 应设定	−100.0% ~ +100.0%	0. 10%	0. 00%	0	F513
F5. 20	AI1 最大输入	F5. 18~ +10. 00V	0. 01V	10. 00V	0	F514
F5. 21	AI1 最大输入对 应设定	-100.0% ~ +100.0%	0. 10%	100.00%	0	F515
F5. 22	AI1 滤波时间	0.00s ~ 10.00s	0.01s	0. 10s	0	F516
F5. 23	AI2 最小输入	0.00V ~ F5.25	0. 01V	0. 00V	0	F517
F5. 24	AI2 最小输入对 应设定	-100.0% ~ +100.0%	0. 10%	0. 00%	0	F518
F5. 25	AI2 最大输入	F5. 23 ~ +10. 00V	0. 01V	10. 00V	0	F519
F5. 26	AI2 最大输入对 应设定	-100.0% ~ +100.0%	0. 10%	100.00%	0	F51A
F5. 27	AI2 滤波时间	0.00s ~ 10.00s	0.01s	0. 10s	0	F51B
F5. 28	PULSE 最小输入	0. 00kHz ~ F5. 30	0. 01kHz	0. 00kHz	0	F51C
F5. 29	PULSE 最小输入 对应设定	−100.0% ~ 100.0%	0. 10%	0. 00%	0	F51D
F5. 30	PULSE 最大输入	F5. 28 ~ 100. 00kHz	0. 01kHz	50. 00kHz	0	F51E
F5. 31	PULSE 最大输入 设定	−100.0% ~ 100.0%	0. 10%	100. 00%	0	F51F
F5. 32	PULSE 滤波时间	0.00s ~ 10.00s	0.01s	0. 10s	0	F520
F5. 33	DI1 使能延迟时间	0.0s ~ 3600.0s	0.1s	0. 0s	0	F521
F5. 34	DI2 使能延迟时 间	0.0s ~ 3600.0s	0.1s	0. 0s	0	F522
F5. 35	DI1 禁能延迟时 间	0.0s ~ 3600.0s	0. 1s	0. 0s	0	F523
F5. 36	DI2 禁能延迟时 间	0.0s ~ 3600.0s	0. 1s	0. 0s	0	F524
F5. 37	DI 输入端子有效 状态设定1	0: 高电平 1: 低电平 个位: DI1 十位: DI2 百位: DI3 千位: DI4 万位: DI5	_	0	•	F525



功能码	名称	设置范围和说明	最小单位	出厂值	更改	通讯地址
F5. 38	DI 输入端子有效 状态设定2	0: 高电平 1: 低电平 个位: DI6 十位: 保留 百位: 保留 千位: 保留 万位: 保留	_	0	•	F526
F5. 39	AI1零漂调节系数	0~50.00	0. 01	0	0	F527
F5. 40	AI2零漂调节系数	0~50.00	0. 01	0	0	F528
		F6 组 输出端子				
F6. 00	FM 端子输出选择	0: 脉冲输出(FMP) 1: 开路集电极输出(FMR)	1	0	0	F600
F6. 01	FMR开路集电极输 出选择	0: 无输出 1: 变频器运行中	1	0	0	F601
F6. 02	继电器1输出选择	2: 故障输出(故障停机) 3: 频率水平检测FDT1 输出	1	2	0	F602
F6. 03	继电器2输出选择	4: 频率到达	1	1	0	F603
F6. 04 ~F6. 05	保留	5: 零速运行中(停机时不输出) 6: 电机过载预报警				-
F6. 06	VD0输出选择	8:设定计数值到达	1	0	•	F606
F6. 07 [~] F6. 10	保留	7: 变频器过载预报警8: 设定计数值到达9: 指定计数值到达10: 长度到达11: PLC 循环行成12: 累计率限定中14: 转矩限定中15: 运行准备据12-17: 上限频率到达(运行有关)19: 欠压设验之证据的发充定1: 定位接近(保留)23: 零速运行中2(停机时也输出)24: 累计上电时测达13: 频率到达1 输出24: 累本水平检测FDT2 输出26: 频率到达1 输出27: 频率到达2 输出27: 频率到达2 输出28: 电流到达1 输出29: 电流到达1 输出29: 电流到达1				-



功能码	名称	设置范围和说明	最小单位	出厂值	更改	通讯地址
		31: AI1 输入超出上下限 32: 掉载中 33: 运行方向 34: 零电流检测 35: 模块温度到达 36: 软件过流输出 37: 下限频率到达(运行无关) 38: 故障输出(继续运行) 39: 保留 40: 本次运行时间到达 41: 用户自定义输出1 42: 用户自定义输出2 43: 定时器输出				
F6. 11	FMP 输出选择	0: 运行频率	1	0	0	F60B
F6. 12	A01 输出选择	1: 设定频率 2: 输出电流	1	0	0	F60C
F6. 13	A02 输出选择	3:输出转矩 4:输出功率 5:输出电压 6:PULSE输入(100.%对应100.0kHz) 7:Al1 8:Al2 9:保留 10:长度 11:计数值 12:通讯设定 13:电机转速 14:输出电流(0-1000A,对应0-10V) 15:输出电压(0-1000V,对应0-10V) 16:母线电压(0-1000V,对应0-10V)	1	1	0	F60D
F6. 14	FMP 输出最大频率	0. 01kHz ~ 100. 00kHz	0. 01kHz	50. 00kHz	0	F60E
F6. 15	A01 零偏系数	-100.0% ~ 100.0%	0. 10%	0. 00%	0	F60F
F6. 16	A01 增益	-10.00 ~ 10.00	0. 01	1	0	F610
F6. 17	A02 零偏系数	−100.0% ~ 100.0%	0. 10%	0.00%	0	F611
F6. 18	A02 增益	-10.00 ~ 10.00	0. 01	1	0	F612
F6. 19	FMR接通延迟时间	0.0s ~ 3600.0s	0.1s	0. 0s	0	F613
F6. 20	继电器1 接通延 迟时间	0.0s ~ 3600.0s	0.1s	0. 0s	0	F614
F6. 21	继电器2 接通延 迟时间	0.0s ~ 3600.0s	0.1s	0. 0s	0	F615



功能码	名称	设置范围和说明	最小单位	出厂值	更改	通讯地址
F6. 22	VDO 接通延迟时间	0.0s ~ 3600.0s	0.1s	0. 0s	0	F616
F6. 23	FMR断开延迟时间	0.0s ~ 3600.0s	0.1s	0. 0s	0	F617
F6. 24	继电器1 断开延 迟时间	0.0s ~ 3600.0s	0.1s	0. 0s	0	F618
F6. 25	继电器2 断开延 迟时间	0.0s ~ 3600.0s	0.1s	0. 0s	0	F619
F6. 26	VDO 断开延迟时间	0.0s ~ 3600.0s	0.1s	0. 0s	0	F61A
F6. 27	输出端子有效状 态选择	0: 正逻辑 1: 反逻辑 个位: FDOR 十位: RELAY1 百位: RELAY2 千位: 保留 万位: 保留	_	0	0	F61B
F6. 28	用户自定义输出 变量选择(EX)1	0: 运行频率 1: 设定频率 2: 母线电压 3: 输出电压 4: 输出电流 5: 输出功率 6: 输出转矩 7 ~ 8: 输沿量 10: Al2 输入量 11: 保留 12: 计数值 13: 计米值	1	0	0	F61C
F6. 29	用户选择的比较 方式1	个位: 比较测试方式 0: 等于(EX == X1) 1: 大于等于 2: 小于等于 3: 区间比较(X1 ≤ EX ≤ X2) 4: 位测试(EX & X1=X2) 十位: 输出方式 0: 假值输出 1: 真值输出	_	0	0	F61D
F6. 30	用户定义的死区1	0 ~ 65535	1	0	0	F61E
F6. 31	用户自定义1 输 出比较值1	0 ~ 65535	1	0	0	F61F



功能码	名称	设置范围和说明	最小单位	出厂值	更改	通讯 地址	
F6. 32	用户自定义1 输 出比较值2	0 ~ 65535	1	0	0	F620	
F6. 33	用户自定义输出 变量选择(EX)2	0: 运行频率 1: 设定频率 2: 母线电压 3: 输出电压 4: 输出电流 5: 输出功转矩 7: ~ 8: 保留 9: ~ 11 输入量 10: ~ 12 输入量 11: 保留 12: 计类值	1	0	0	F621	
F6. 34	用户选择的比较 方式2	个位: 比较测试方式 0: 等于(EX == X1) 1: 大于等于 2: 小于等于 3: 区间比较(X1 ≤ EX ≤ X2) 4: 位测试(EX & X1=X2) 十位: 输出方式 0: 假值输出 1: 真值输出	_	0	0	F622	
F6. 35	用户定义的死区2	0 ~ 65535	1	0	0	F623	
F6. 36	用户自定义2 输 出比较值1	0 ~ 65535	1	0	0	F624	
F6. 37	用户自定义2 输 出比较值2	0 ~ 65535	1	0	0	F625	
F6. 38	定时器时间设定	0.00s~100.00s	0. 01s	0	0	F626	
	F7 组 键盘与显示						
F7. 00	LCD键盘参数拷贝	0: 无操作 1: 本机功能参数上传到LCD 键盘 2: LCD 键盘功能参数下载到本机	1	0	0	F700	



功能码	名称	设置范围和说明	最小单位	出厂值	更改	通讯地址
F7. 01	MF.K 键功能选择	0: MF.K 无效 1: 操作面板命令通道与远程命令通道 切换(远程命令通道包括通信和端子 控制) 2: 正反转切换 3: 正转点动 4: 反转点动 5: 菜单模式切换	1	0	•	F701
F7. 02	STOP/RESET键停 机功能	0: 只在键盘控制方式下有效 1: 无论在何种控制方式下均有效	1	1	0	F702
F7. 03	LED 运行显示参 数1	0000 ~ FFFF Bit00: 运行频率(Hz) Bit01: 设定频率(Hz) Bit02: 母线电压(V) Bit03: 输出电压(V) Bit04: 输出电流(A) Bit05: 输出功率(Kw) Bit06: 输出转矩(%) Bit07: DI 输入状态 Bit08: DO 输出状态 Bit09: AII 电压(V) Bit10: AI2 电压(V) Bit11: 保留 Bit12: 计数值 Bit13: 长度值 Bit14: 负载速度显示 Bit15: PID 设定	_	17	0	F703
F7. 04	LED 运行显示参 数2	0000 ~ FFFF Bit00: PID 反馈 Bit01: PLC 阶段 Bit02: 反馈速度,单位0.1Hz Bit03: 保留 Bit04: 剩余运行时间 Bit05: Al1 校正前电压 Bit06: Al2 校正前电压 Bit07: 保留 Bit08: 线速度 Bit09: 当前运行时间 Bit11: 保留 Bit11: 保留 Bit12: 通讯设定值 Bit13: 保知率X 显示 Bit15: 辅频率Y	_	0	Ο	F704



功能码	名称	设置范围和说明	最小单位	出厂值	更改	通讯地址
F7. 05	LED 停机显示参 数	0000 ~ FFFF Bit00: 设定频率(Hz) Bit01: 母线电压(V) Bit02: DI 输入状态 Bit03: DO 输出状态 Bit04: Al1 电压(V) Bit05: Al2 电压(V) Bit06: 保留 Bit07: 计数值 Bit08: 长度值 Bit09: PLC 阶段 Bit10: 负载速度显示 Bit11: PID 设定 Bit12: PULSE 输入频率,单位 0.01kHz Bit13: PID反馈值	_	33	0	F705
F7. 06	负载速度显示系 数	0.0001 ~ 6.5000	0. 0001	0. 3	0	F706
F7. 07	逆变器模块散热 器温度	0°C∼ 100°C	1°C		0	F707
F7. 08	整流桥散热器温 度	0°C∼ 100°C	1°C		0	F708
F7. 09	累计运行时间	Oh \sim 65535h	1h		0	F709
F7. 10	产品号	-			0	F70A
F7. 11	软件版本号	_			0	F70B
F7. 12	负载速度显示小 数点位数	0: 0 位小数位 1: 1 位小数位 2: 2 位小数位 3: 3 位小数位	1	0	0	F70C
F7. 13	累计上电时间	0h ~ 65535h	1h	·	0	F70D
F7. 14	累计耗电量	0 度~ 65535 度	1 度		0	F70E
F7. 15	性能软件版本号	_			0	F70F
		F8 组 辅助功能				
F8. 00	点动运行频率	0.00Hz ~最大频率	0. 01Hz	2. 00Hz	0	F800
F8. 01	点动加速时间	0.0s ~ 6500.0s	0.1s	20. 0s	0	F801
F8. 02	点动减速时间	0.0s ~ 6500.0s	0.1s	20. 0s	0	F802
F8. 03	加速时间2	0.0s ~ 6500.0s	0.1s	机型确定	0	F803



功能码	名称	设置范围和说明	最小单位	出厂值	更改	通讯 地址
F8. 04	减速时间2	0.0s ~ 6500.0s	0.1s	机型确定	0	F804
F8. 05	加速时间3	0.0s ~ 6500.0s	0.1s	机型确定	0	F805
F8. 06	减速时间3	0.0s ~ 6500.0s	0.1s	机型确定	0	F806
F8. 07	加速时间4	0.0s ~ 6500.0s	0.1s	机型确定	0	F807
F8. 08	减速时间4	0.0s ~ 6500.0s	0.1s	机型确定	0	F808
F8. 09	跳跃频率1	0.00Hz ~最大频率	0. 01Hz	0. 00Hz	0	F809
F8. 10	跳跃频率2	0.00Hz ~最大频率	0. 01Hz	0. 00Hz	0	F80A
F8. 11	跳跃频率幅度	0.00Hz ~最大频率	0. 01Hz	0. 01Hz	0	F80B
F8. 12	正反转死区时间	0.0s ~ 3000.0s	0.1s	0. 0s	0	F80C
F8. 13	反转控制	0: 允许反转 1: 禁止反转	1	0	0	F80D
F8. 14	载波频率随温度 调整	0: 否 1: 是	1	1	0	F80E
F8. 15	下垂控制	0.00Hz ~ 10.00Hz	0. 01Hz	0. 00Hz	0	F80F
F8. 16	设定累计上电到 达时间	0h ∼ 65000h	1h	0h	0	F810
F8. 17	设定累计运行到 达时间	0h ~ 65000h	1h	65000h	0	F811
F8. 18	启动保护选择	0: 不保护 1: 保护	1	0	0	F812
F8. 19	频率检测值 (FDT1)	0.00Hz ~最大频率	0. 01Hz	50. 00Hz	0	F813
F8. 20	频率检测滞后值 (FDT1)	0.0% ~ 100.0% (FDT1 电平)	0. 10%	5. 0%	0	F814
F8. 21	频率到达检出宽 度	0.0% ~ 100.0% (最大频率)	0. 10%	0. 00%	0	F815
F8. 22	加减速过程中跳 跃频率是否有效	0: 无效 1: 有效	1	0	0	F816
F8. 23	累计运行时间到 达动作选择	0: 继续运行 1: 故障提示	1	0	•	F817
F8. 24	累计上电时间到 达动作选择	0: 继续运行 1: 故障提示	1	0	•	F818
F8. 25	加速时间1/2 切 换频率点	0.00Hz ~最大频率	0. 01Hz	0. 00Hz	0	F819



功能码	名称	设置范围和说明	最小单位	出厂值	更改	通讯 地址
F8. 26	减速时间1/2 切 换频率点	0.00Hz ~最大频率	0. 01Hz	0. 00Hz	0	F81A
F8. 27	端子点动优先	0: 无效 1: 有效	1	1	0	F81B
F8. 28	频率检测值 (FDT2)	0.00Hz ~最大频率	0. 01Hz	50. 00Hz	0	F81C
F8. 29	频率检测滞后值 (FDT2)	0.0% ~ 100.0% (FDT2 电平)	0. 10%	5. 00%	0	F81D
F8. 30	任意到达频率检 测值1	0.00Hz ~最大频率	0. 01Hz	50. 00Hz	0	F81E
F8. 31	任意到达频率检 出幅度1	0.0% ~ 100.0% (最大频率)	0. 10%	0. 00%	0	F81F
F8. 32	任意到达频率检 测值2	0.00Hz ~最大频率	0. 01Hz	50. 00Hz	0	F820
F8. 33	任意到达频率检 出幅度2	0.0% ~ 100.0% (最大频率)	0. 10%	0. 00%	0	F821
F8. 34	零电流检测水平	0.0% ~ 300.0% 100.0% 对应电机额 定电流 停机时不输出	0. 10%	5. 00%	0	F822
F8. 35	零电流检测延迟 时间	0.01s ~ 600.00s	0. 01s	0. 10s	0	F823
F8. 36	软件过流点	0.0% (不检测) 0.1% ~ 300.0% (电机额定电流)	0. 10%	200. 00%	0	F824
F8. 37	软件过流检测延 迟时间	0.00s ~ 600.00s	0. 01s	0.00s	0	F825
F8. 38	任意到达电流1	0.0% ~ 300.0%(电机额定电流)	0. 10%	100.00%	0	F826
F8. 39	任意到达电流1 宽度	0.0% ~ 300.0%(电机额定电流)	0. 10%	0. 00%	0	F827
F8. 40	任意到达电流2	0.0% ~ 300.0%(电机额定电流)	0. 10%	100.00%	0	F828
F8. 41	任意到达电流2 宽度	0.0% ~ 300.0%(电机额定电流)	0. 10%	0. 00%	0	F829
F8. 42	定时功能选择	0: 无效 1: 有效	1	0	•	F82A
F8. 43	定时运行时间选 择	0: F8.44 设定 1: Al1 2: Al2 3: 保留	1	0	•	F82B
F8. 44	定时运行时间	0.0Min ~ 6500.0Min	0.1Min	0.0Min	•	F82C



功能码	名称	设置范围和说明	最小单位	出厂值	更改	通讯 地址
F8. 45	AI1 输入电压保护值下限	0.00V ~ F8.46	0. 01V	3. 10V	0	F82D
F8. 46	AI1 输入电压保护值上限	F8. 45 ~ 10. 00V	0. 01V	6. 80V	0	F82E
F8. 47	模块温度到达	0°C∼ 100°C	1°C	75°C	0	F82F
F8. 48	快速限流使能	0: 不使能 1: 使能	1	1	0	F830
F8. 49	随机载波方式	0: 关闭随机载波 1: 随机载波方式1 2: 随机载波方式2 3: 随机载波方式3 4: 随机载波方式4 5: 随机载波方式5 6~10: 保留	1	0	0	F831
		F9 组 PID 功能		1		
F9. 00	PID 给定源	0: 功能码F9.01 设定 1: Al1 2: Al2 3: 保留 4: PULSE 设定 (DI6) 5: 通讯给定 6: 多段速指令给定	1	0	0	F900
F9. 01	PID 数值给定	0.0% ~ 100.0%	0. 10%	50.0%	0	F901
F9. 02	PID 反馈源	0: Al1 1: Al2 2: 保留 3: Al1-Al2 4: PULSE 设定 (DI6) 5: 通讯给定 6: Al1+Al2 7: MAX(Al1 , Al2) 8: MIN(Al1 , Al2)	1	0	0	F902
F9. 03	PID 控制特性	0: 正作用 1: 反作用	1	0	0	F903
F9. 04	PID 给定反馈量 程	0 ~ 65535	1	1000	0	F904
F9. 05	比例增益P1	0.0 ~ 100.0	0. 1	20	0	F905
F9. 06	积分时间11	0.00s ~ 10.00s	0.01s	2. 00s	0	F906
F9. 07	微分时间D1	0.000s ~ 10.000s	0.001s	0.000s	0	F907



功能码	名称	设置范围和说明	最小单位	出厂值	更改	通讯地址
F9. 08	PID 反转截止频 率	0.00 ~最大频率	0. 01Hz	0. 00Hz	0	F908
F9. 09	PID 偏差极限	0.0% ~ 100.0%	0. 10%	0. 0%	0	F909
F9. 10	PID 微分限幅	0.00% ~ 100.00%	0. 01%	0. 10%	0	F90A
F9. 11	PID 给定变化时间	0.00 ~ 650.00s	0.01s	0.00s	0	F90B
F9. 12	PID 反馈滤波时间	0.00 ~ 60.00s	0.01s	0.00s	0	F90C
F9. 13	PID 输出滤波时间	0.00 ~ 60.00s	0.01s	0.00s	0	F90D
F9. 14	比例增益P2	0.0 ~ 100.0	0. 1	20	0	F90E
F9. 15	积分时间12	0.00s ~ 10.00s	0.01s	2. 00s	0	F90F
F9. 16	微分时间D2	0.000s ~ 10.000s	0.001s	0.000s	0	F910
F9. 17	PID 参数切换条件	0: 不切换 1: DI 端子 2: 根据偏差自动切换	1	0	0	F911
F9. 18	PID 参数切换偏差1	0.0% ~ F9.19	0. 10%	20. 0%	0	F912
F9. 19	PID 参数切换偏 差2	F9. 18 ~ 100. 0%	0. 10%	80. 0%	0	F913
F9. 20	PID 初值	0.0% ~ 100.0%	0. 10%	0.0%	0	F914
F9. 21	PID 初值保持时间	0.00 ~ 650.00s	0.01s	0.00s	0	F915
F9. 22	两次输出偏差正 向最大值	0.00% ~ 100.00%	0. 01%	1. 00%	0	F916
F9. 23	两次输出偏差反 向最大值	0.00% ~ 100.00%	0. 01%	1. 00%	0	F917
F9. 24	PID 积分属性	个位: 积分分离 0: 无效 1: 有效 十位: 输出到限值,是否停止积分 0: 继续积分 1: 停止积分	_	0	0	F918
F9. 25	PID 反馈丢失检 测值	0.0%: 不判断反馈丢失 0.1% ~ 100.0%	0. 10%	0.0%	0	F919
F9. 26	PID 反馈丢失检 测时间	0.0s ~ 20.0s	0.1s	0. 0s	0	F91A



功能码	名称	设置范围和说明	最小单位	出厂值	更改	通讯 地址
F9. 27	PID 停机运算	0: 停机不运算 1: 停机时运算	1	0	0	F91B
F9. 28	PID功能选择	0:正常PID 1:休眠PID	1	0	0	F91C
F9. 29	PID休眠阀值	0.0% ~ 100.0%	0. 10%	60. 0%	0	F91D
F9. 30	PID休眠延时	0.0 ~ 3600.0s	0.1s	3. 0s	0	F91E
F9. 31	PID唤醒阀值	0.0% ~ 100.0%	0. 10%	20.0%	0	F91F
F9. 32	PID唤醒延时	0.0 ~ 3600.0s	0.1s	3. 0s	0	F920
F9. 33	PID最小值输出	0: 0hz 1: F0.14(下限频率)	1	0	•	F921
		FA 组 故障与保护				
FA. 00	电机过载保护选 择	0: 禁止 1: 允许	1	1	0	FA00
FA. 01	电机过载保护增 益	0. 20 ~ 10. 00	0. 01	1	0	FA01
FA. 02	电机过载预警系 数	50% ~ 100%	1%	80%	0	FA02
FA. 03	过压失速增益	0 ~ 100	1	10	0	FA03
FA. 04	过压失速保护电 压	120% ~ 150%	1%	130%	0	FA04
FA. 05	过流失速增益	0 ~ 100	1	20	0	FA05
FA. 06	过流失速保护电 流	100% ~ 200%	1%	150%	0	FA06
FA. 07	上电对地短路保 护选择	0: 无效 1: 有效	1	1	0	FA07
FA. 08	故障自动复位次 数	0 ~ 5	1	0	0	FA08
FA. 09	故障自动复位期 间故障DO 动作选 择	0: 不动作 1: 动作	1	0	0	FA09
FA. 10	故障自动复位间 隔时间	0.1s ~ 100.0s	0.1s	1. 0s	0	FAOA
FA. 11	输入缺相保护选择	0: 禁止 1: 允许	1	1	0	FAOB
FA. 12	输出缺相保护选择	0: 禁止 1: 允许	1	1	0	FAOC



功能码	名称	设置范围和说明	最小单位	出厂值	更改	通讯 地址
FA. 13	故障保护动作选 择1	0: 自由停车 1: 按停机方式停机 2: 继续运行 个位: 电机过载(Err11) 十位: 输入缺相(Err12) 百位: 输出缺相(Err13) 千位: 外部故障(Err15) 万位: 通讯异常(Err16)	_	0	0	FAOD
FA. 14	保留					-
FA. 15	故障保护动作选 择3	0: 自由停车 1: 按停机方式停机 2: 继续运行 个位: 用户自定义故障1(Err27) 十位: 用户自定义故障2(Err28) 百位: 保留 千位: 掉载(Err30) 万位: 运行时PID 反馈丢失(Err31)	_	0	0	FAOF
FA. 16	保留					-
FA. 17	保留					-
FA. 18	欠压点设置	60.0% ~ 140.0%	0. 10%	100.00%	0	FA12
FA. 19	过压点设置	200. OV ~ 810. OV	0. 1V	810. 0V	0	FA13
FA. 20	故障时继续运行 频率选择	0: 以当前的运行频率运行 1: 以设定频率运行 2: 以上限频率运行 3: 以下限频率运行 4: 以异常时备用频率运行	1	0	0	FA14
FA. 21	异常备用频率设 定	0.0% ~ 100.0%(当前目标频率)	0. 10%	100. 00%	0	FA15
FA. 22	瞬停动作选择	0: 无效 1: 减速 2: 减速停机	1	0	0	FA16
FA. 23	瞬停动作暂停判 断电压	80.0% ~ 100.0%	0. 10%	90. 00%	0	FA17
FA. 24	瞬停电压回升判 断时间	0.00s ~ 100.00s	0. 01s	0.50s	0	FA18
FA. 25	瞬停动作判断电 压	60.0% ~ 100.0%(标准母线电压)	0. 10%	80. 00%	0	FA19
FA. 26	掉载保护选择	0: 无效 1: 有效	1	0	0	FA1A



功能码	名称	设置范围和说明	最小单位	出厂值	更改	通讯 地址
FA. 27	掉载检测水平	0.0 ~ 100.0%	0. 10%	10. 00%	0	FA1B
FA. 28	掉载检测时间	0.0 ~ 60.0s	0.1s	1. 0s	0	FA1C
FA. 29	故障时频率的小数点	1: 1 位小数点 2: 2 位小数点 个位: 第三次故障频率小数点 十位: 第二次故障频率小数点 百位: 第一次故障频率小数点	1	222	0	FA1D
		FB 组 摆频、定长和计数				
FB. 00	摆频设定方式	0:相对于中心频率 1:相对于最大频率	1	0	0	FB00
FB. 01	摆频幅度	0.0% ~ 100.0%	0. 10%	0. 00%	0	FB01
FB. 02	突跳频率幅度	0.0% ~ 50.0%	0. 10%	0. 00%	0	FB02
FB. 03	摆频周期	0.1s ~ 3000.0s	0.1s	10.0s	0	FB03
FB. 04	摆频的三角波上 升时间	0.1% ~ 100.0%	0. 10%	50. 00%	0	FB04
FB. 05	设定长度	Om ~ 65535m	1m	1000m	0	FB05
FB. 06	实际长度	Om ∼ 65535m	1m	Om	0	FB06
FB. 07	每米脉冲数,单 位: 0.1	0.1 ~ 6553.5	0. 1	100	0	FB07
FB. 08	设定计数值	1 ~ 65535	1	1000	0	FB08
FB. 09	指定计数值	1 ~ 65535	1	1000	0	FB09
		FC 组 通讯参数				
FC. 00	本机地址	1 ~ 247, 0 为广播地址	1	1	0	FC00
FC. 01	波特率	0: 300 bps 1: 600 bps 2: 1200 bps 3: 2400 bps 4: 4800 bps 5: 9600 bps 6: 19200 bps 7: 38400 bps 8: 57600 bps 9: 115200 bps	1	5	0	FC01
FC. 02	通讯数据格式	0: (8. N. 2) 8位, 无校验, 2位停止位 1: (8. E. 1) 8位, 偶校验, 1位停止位 2: (8. 0. 1) 8位, 奇校验, 1位停止位 3: (8. N. 1) 8位, 无校验, 1位停止位	1	3	0	FC02



功能码	名称	设置范围和说明	最小单位	出厂值	更改	通讯 地址
FC. 03	应答延迟	0ms ∼ 20ms	1ms	2	0	FC03
FC. 04	通讯超时时间	0.0(无效), 0.1s~60.0s	0.1s	0	0	FC04
FC. 05	通讯读取电流分 辨率	0: 0.01A 1: 0.1A	1	0	0	FC05
		FD 组 多段速指令及简易PLC		,		
FD. 00	多段速指令0	-100.0% ~ 100.0%(100.0% 对应最 大频率F0.10)	0. 10%	0. 00%	0	FD00
FD. 01	多段速指令1	-100.0% ~ 100.0%	0. 10%	0. 00%	0	FD01
FD. 02	多段速指令2	-100.0% ~ 100.0%	0. 10%	0. 00%	0	FD02
FD. 03	多段速指令3	−100.0% ~ 100.0%	0. 10%	0. 00%	0	FD03
FD. 04	多段速指令4	−100.0% ~ 100.0%	0. 10%	0. 00%	0	FD04
FD. 05	多段速指令5	−100.0% ~ 100.0%	0. 10%	0. 00%	0	FD05
FD. 06	多段速指令6	−100.0% ~ 100.0%	0. 10%	0. 00%	0	FD06
FD. 07	多段速指令7	-100.0% ~ 100.0%	0. 10%	0.00%	0	FD07
FD. 08	多段速指令8	−100.0% ~ 100.0%	0. 10%	0. 00%	0	FD08
FD. 09	多段速指令9	−100.0% ~ 100.0%	0. 10%	0. 00%	0	FD09
FD. 10	多段速指令10	−100.0% ~ 100.0%	0. 10%	0.00%	0	FD0A
FD. 11	多段速指令11	−100.0% ~ 100.0%	0. 10%	0.00%	0	FD0B
FD. 12	多段速指令12	−100.0% ~ 100.0%	0. 10%	0. 00%	0	FD0C
FD. 13	多段速指令13	−100.0% ~ 100.0%	0. 10%	0. 00%	0	FDOD
FD. 14	多段速指令14	−100.0% ~ 100.0%	0. 10%	0. 00%	0	FD0E
FD. 15	多段速指令15	−100.0% ~ 100.0%	0. 10%	0. 00%	0	FD0F
FD. 16	简易PLC 运行方 式	0: 单次运行结束停机 1: 单次运行结束保持终值 2: 一直循环	1	0	0	FD10
FD. 17	简易PLC 掉电记忆选择	个位: 0: 掉电不记忆 1: 掉电记忆 十位: 0: 停机不记忆 1: 停机记忆	_	0	0	FD11
FD. 18	PLC 第0 段运行 时间	0.0s(h) ~ 6553.5s(h)	0. 1s (h)	0. 0s (h)	0	FD12



功能码	名称	设置范围和说明	最小单位	出厂值	更改	通讯 地址
FD. 19	PLC 第0 段加减 速时间选择	0 ~ 3	1	0	0	FD13
FD. 20	PLC 第1 段运行 时间	0. 0s (h) \sim 6553. 5s (h)	0.1s(h)	0. 0s (h)	0	FD14
FD. 21	PLC 第1 段加减 速时间选择	0 ~ 3	1	0	0	FD15
FD. 22	PLC 第2 段运行 时间	0. 0s (h) ~ 6553. 5s (h)	0.1s(h)	0. 0s (h)	0	FD16
FD. 23	PLC 第2 段加减 速时间选择	0 ~ 3	1	0	0	FD17
FD. 24	PLC 第3 段运行 时间	0.0s(h) ~ 6553.5s(h)	0. 1s (h)	0. 0s (h)	0	FD18
FD. 25	PLC 第3 段加减 速时间选择	0 ~ 3	1	0	0	FD19
FD. 26	PLC 第4 段运行 时间	0. 0s (h) ~ 6553. 5s (h)	0. 1s (h)	0. 0s (h)	0	FD1A
FD. 27	PLC 第4 段加减 速时间选择	0 ~ 3	1	0	0	FD1B
FD. 28	PLC 第5 段运行 时间	0. 0s (h) ~ 6553. 5s (h)	0. 1s (h)	0. 0s (h)	0	FD1C
FD. 29	PLC 第5 段加减 速时间选择	0 ~ 3	1	0	0	FD1D
FD. 30	PLC 第6 段运行 时间	0.0s(h) ~ 6553.5s(h)	0. 1s (h)	0. 0s (h)	0	FD1E
FD. 31	PLC 第6 段加减 速时间选择	0 ~ 3	1	0	0	FD1F
FD. 32	PLC 第7 段运行 时间	0.0s(h) ~ 6553.5s(h)	0. 1s (h)	0. 0s (h)	0	FD20
FD. 33	PLC 第7 段加减 速时间选择	0 ~ 3	1	0	0	FD21
FD. 34	PLC 第8 段运行 时间	0.0s(h) ~ 6553.5s(h)	0. 1s (h)	0. 0s (h)	0	FD22
FD. 35	PLC 第8 段加减 速时间选择	0 ~ 3	1	0	0	FD23
FD. 36	PLC 第9 段运行 时间	0.0s(h) ~ 6553.5s(h)	0.1s(h)	0. 0s (h)	0	FD24



功能码	名称	设置范围和说明	最小单位	出厂值	更改	通讯 地址
FD. 37	PLC 第9 段加减 速时间选择	0 ~ 3	1	0	0	FD25
FD. 38	PLC 第10 段运行 时间	0. 0s (h) ~ 6553. 5s (h)	0. 1s (h)	0. 0s (h)	0	FD26
FD. 39	PLC 第10 段加减速时间选择	0 ~ 3	1	0	0	FD27
FD. 40	PLC 第11 段运行 时间	0. 0s (h) ~ 6553. 5s (h)	0.1s(h)	0. 0s (h)	0	FD28
FD. 41	PLC 第11 段加减速时间选择	0 ~ 3	1	0	0	FD29
FD. 42	PLC 第12 段运行 时间	0. 0s (h) ~ 6553. 5s (h)	0. 1s (h)	0. 0s (h)	0	FD2A
FD. 43	PLC 第12 段加减速时间选择	0 ~ 3	1	0	0	FD2B
FD. 44	PLC 第13 段运行 时间	0. 0s (h) ~ 6553. 5s (h)	0. 1s (h)	0. 0s (h)	0	FD2C
FD. 45	PLC 第13 段加减速时间选择	0 ~ 3	1	0	0	FD2D
FD. 46	PLC 第14 段运行 时间	0. 0s (h) ~ 6553. 5s (h)	0. 1s (h)	0. 0s (h)	0	FD2E
FD. 47	PLC 第14 段加减速时间选择	0 ~ 3	1	0	0	FD2F
FD. 48	PLC 第15 段运行 时间	0. 0s (h) ~ 6553. 5s (h)	0. 1s (h)	0. 0s (h)	0	FD30
FD. 49	PLC 第15 段加减速时间选择	0 ~ 3	1	0	0	FD31
FD. 50	PLC 运行时间单位	0: s (秒) 1: h (小时) 2: min (分钟)	1	0	0	FD32
FD. 51	多段速指令0 给 定方式	0: 功能码FD.00 给定 1: Al1 2: Al2 3: 保留 4: PULSE 脉冲 5: PID 6: 预置频率 (FO.08) 给定, UP/DOWN 可修改	1	0	0	FD33



功能码	名称	设置范围和说明	最小单位	出厂值	更改	通讯地址		
FE. 00	用户密码	0 ~ 65535	1	0	0	FE00		
FE. 01	故障记录显示次 数	0 ~ 15	1	5	0	FE01		
FF 组 厂家参数								
E0. 00	最近一次故障类型	E0 组 最近一次故障记录 1: 保留 2: 加速过电流(Err02) 3: 减速过电流(Err03) 4: 恒速过电压(Err04) 5: 加速过电压(Err05) 6: 减速过电压(Err07) 8: 缓冲电阻过载故障(Err08) 9: 欠压故障(Err09) 10: 变频器过载(Err10) 11: 电机过载(Err11) 12: 输入缺相(Err12) 13: 输出缺相(Err12) 13: 输进块过热(Err14) 15: 外部故障(Err15) 16: 通讯异常(Err16) 17: 保留 18: 电流检测故障(Err18) 19: 电机调谐故障(Err18) 19: 电机调谐故障(Err18) 19: 电机调谐故障(Err18) 19: 电机测谐故障(Err21) 21: 参数读写异常(Err21) 22: 上电EEPROM校验故障(Err22) 23: 电机对地短路故障(Err23) 24: 保留(Err24)	_	_	•	E000		
		25: 保留 (Err25) 26: 运行时间到达 (Err26) 27: 用户自定义故障1(Err27) 28: 用户自定义故障2(Err28) 29: 上电时间到达(Err29) 30: 掉载(Err30) 31: 运行时PID 反馈丢失(Err31) 40: 快速限流超时故障(Err40) 41: 保留						
E0. 01	最近一次故障时 频率	_	_	_	0	E001		
E0. 02	最近一次故障时 电流	_	_	_	0	E002		



功能码	名称	设置范围和说明	最小单位	出厂值	更改	通讯 地址
E0. 03	最近一次故障时 母线电压	_	_	_	0	E003
E0. 04	最近一次故障时 输入端子状态	_	_	_	0	E004
E0. 05	最近一次故障时 输出端子状态	_	_	_	0	E005
E0. 06	最近一次故障时 变频器温度	_	_	_	0	E006
E0. 07	最近一次故障时 变频器状态	_	_	_	0	E007
E0. 08	最近一次故障时时间(从本次上电开始计时)	_	_	_	0	E008
E0. 09	最近一次故障时 时间(从运行时 开始计时)	_	_	_	0	E009
E0. 10	保留	_	_	_	0	-
E0. 11	保留	_	_	_	0	-
		E1 ~ EE 组 前14次故障记录				
		DO组监视				
D0. 00	运行频率(Hz)		0. 01Hz	_	0	D000
D0. 01	设定频率(Hz)	_	0. 01Hz	_	0	D001
D0. 02	母线电压(V)	_	0. 1V	_	0	D002
D0. 03	输出电压(V)	_	1V	_	0	D003
D0. 04	输出电流(A)	_	0. 01A	_	0	D004
D0. 05	输出功率(kW)	_	0.1kW	_	0	D005
D0. 06	输出转矩(%)	_	0. 1%	_	0	D006
D0. 07	DI输入状态	_	1	_	0	D007
D0. 08	DO输出状态	_	1	_	0	D008
D0. 09	AI1电压(V)	_	0. 01V	_	0	D009
D0. 10	AI2电压(V)	_	0. 01V	_	0	DOOA
D0. 11	保留	_	_	_	0	-
D0. 12	计数值	_	1	_	0	DOOC
D0. 13	长度值	_	1	_	0	DOOD



功能码	名称	设置范围和说明	最小单位	出厂值	更改	通讯 地址
D0. 14	负载速度显示	-	1	_	0	D00E
D0. 15	PID设定	-	1	_	0	D00F
D0. 16	PID反馈	_	1	_	0	D010
D0. 17	PLC阶段	_	1	_	0	D011
DO. 18	PULSE输入脉冲频 率 (0. 01kHz)	-	0. 01kHz	_	0	D012
DO. 19	反馈速度(单位 0.1Hz)	-	0. 1Hz	_	0	D013
D0. 20	剩余运行时间	-	O. 1Min	_	0	D014
D0. 21	AI1校正前电压	-	0. 001V	_	0	D015
D0. 22	AI2校正前电压	_	0. 001V	_	0	D016
D0. 23	保留	-	_	_	0	-
D0. 24	线速度	_	1m/Min	_	0	D018
D0. 25	当前上电时间	_	1Min	_	0	D019
D0. 26	当前运行时间	_	0.1Min	_	0	D01A
D0. 27	保留	_	_	_	0	-
D0. 28	通讯设定值	_	0. 01%	_	0	D01C
D0. 29	保留			_	0	-
D0. 30	主频率X显示	_	0. 01Hz	_	0	D01E
D0. 31	辅频率Y显示	_	0. 01Hz	_	0	D01F
D0. 32	查看任意内存地 址值	-	1	_	0	D020
D0. 33	保留			_	0	-
D0. 34	保留	_		_	0	-
D0. 35	目标转矩(%)	_	0. 1%	_	0	D023
D0. 36	保留			_	0	-
D0. 37	保留	_	_	_	0	-
D0. 38	保留			_	0	-
DO. 39	VF分离目标电压	_	1V	_	0	D027
D0. 40	VF分离输出电压	_	1V	_	0	D028
D0. 41	保留	_	_	_	0	-
D0. 42	保留	_		_	0	-



第五章 通讯协议

VM1000 变频器提供 RS485 通信接口,并支持 MODBUS-RTU 通讯协议。用户可通过功能设定变频器启停,修改或读取功能码参数,读取变频器的工作状态及故障信息等。

5.1 控制命令地址

参数描述	通讯地址	命令内容	读写属性	
通信设定值	1000Н	-10000~10000(有符号数) ◆ -10000对应-100.00% ◆ 10000 对应100.00%	可读可写	
		0001: 正转运行		
		0002: 反转运行		
		0003: 正转点动		
控制命令	2000H	0004: 反转点动	只写	
		0005: 自由停机		
		0006: 减速停机		
		0007: 故障复位		
		BITO~BIT1:保留		
	2001H	BIT2:继电器1输出控制		
₩-亡-tA 1-11 フ		BIT3:继电器2输出控制	只写	
数字输出端子		BIT4:FMR输出控制		
		BIT5:VD0		
		BIT6~BIT9:保留		
模拟输出A01	2002H	0 [~] 7FFF表示0% [~] 100%	只写	
模拟输出A02	2003H	0 [~] 7FFF表示0% [~] 100% 只写		
脉冲(PULSE)输出	2004H	0 [~] 7FFF表示0% [~] 100% 只写		

表 5-1-1 控制命令地址



5.2参数状态地址

参数描述	参数地址	单位	读写属性
运行频率	1001H	0. 01Hz	只读
母线电压	1002H	0. 1V	只读
输出电压	1003H	1V	只读
输出电流	1004H	0. 01A	只读
输出功率	1005H	0. 1kW	只读
输出转矩	1006H	0. 1%	只读
运行速度	1007H	0. 01Hz	只读
DI输入标志	1008H	1	只读
DO输出标志	1009H	1	只读
AI1电压	100AH	0. 01V	只读
AI2电压	100BH	0. 01V	只读
保留	100CH	_	只读
计数值输入	100DH	1次	只读
长度值输入	100EH	1次	只读
负载速度	100FH	1rpm	只读
PID给定	1010H	0. 10%	只读
PID反馈	1011H	0. 10%	只读
PLC步骤	1012H	1(范围0~15)	只读
PULSE输入脉冲频率	1013H	0. 01Hz	只读
保留	1014H	_	只读
剩余运行时间	1015H	1min	只读
AI1校正前电压	1016H	0. 001V	只读
AI2校正前电压	1017H	0. 001V	只读
保留	1018H	_	只读
线速度	1019H	1m/min	只读
当前上电时间	101AH	1分钟	只读
当前运行时间	101BH	0.1分钟	只读
保留	101CH	-	只读
通讯设定值	101DH	1 (-10000~10000, 有符号数)	只读
保留	101EH	_	只读
主频率X显示	101FH	0. 01Hz	只读
辅频率Y显示	1020H	0. 01Hz	只读

表 5-2-1 参数状态地址



5.3 变频器状态及故障描述

参数描述	通讯地址	命令内容	读写属性
变频器状态	3000Н	0001: 正转运行 0002: 反转运行 0003: 变频器待机 0004: 变频器故障 0005: 变频器欠压 0006: 正反转切换	只读
变频器故障	8000Н	0000: 保留 0001: 保留 0001: 保留 0002: 加速速过电流 0003: 烟速过电底 0004: 恒加速过过电压 0006: 烟速过过电电压 0007: 恒缓冲压域 0009: 短速过速电阻障 0009: 欠频机域 0008: 缓冲压数 0000: 输出时数 0000: 输出时数 0000: 输出时数 0000: 横外部讯战 0000: 横外部讯战 0000: 模外部讯战 0001: 星鹿流域 0011: 保电流域 0011: 保电流域 0011: 保电流域 0013: 电数度管 0014: 电机对时自自时 0015: 参生EPROM 路路 0017: 电机对时自自定间 0017: 电机对时自自定间 0018: 用户中间定义数域 0018: 用户中间定义数域 0018: 保留 0019: 保管	只读



参数描述	通讯地址	命令内容	读写属性
通讯故障	8001H	0000: 无故障 0001: 密码错误 0002: 命令码错误 0003: CRC校验错误 0004: 无效地址 0005: 无效参数 0006: 参数更改无效 0007: 系统被锁定 0008: 正在EEPROM操作	只读

表 5-3-1 变频器状态及故障地址



第六章 故障诊断及对策

6.1 故障代码详述

故障 代码	故障类型	故障原因	对策
		变频器输出回路存在接地 或短路	排除外围故障,检查电机端是否发生 短路
	1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 -	加速时间设定太短	增大加速时间
Err02	加速过电流	对正在旋转的电机进行启 动	选择转速追踪再启动或等电机停止后 再启动
		变频器选型偏小	选用与电机功率、负载情况匹配的变 频器
Err03	减速过电流	变频器输出回路存在接地 或短路	排除外围故障,检查电机端是否发生 短路
	77.2.2 0,50	减速时间设定太短	增大减速时间
Err04	恒速过电流	变频器输出回路存在接地 或短路	排除外围故障,检查电机端是否发生 短路
LIT 04	Err04 恒迷过电流	变频器选型偏小	选用与电机功率、负载情况匹配的变 频器
		输入电压偏高	将输入电压调至正常范围
Err05	加速过电压	加速过程中有外力拖动电 机运行	取消此外动力或加装制动电阻
LITOO	加处及七压	加速时间太短	增大加速时间
		没有加装制动单元和制动 电阻	加装制动单元和制动电阻
		输入电压偏高	将输入电压调至正常范围
Frr06	减速过电压	减速过程中有外力拖动电 机运行	取消此外动力或加装制动电阻
21100	11100 market	减速时间太短	增大减速时间
		没有加装制动单元和制动 电阻	加装制动单元和制动电阻
F 0-	Err07 恒速过电压	输入电压偏高	将输入电压调至正常范围
Err07		恒速过程中有外力拖动电 机运行	取消此外动力或加装制动电阻
Err08	缓冲电阻过 载故障	输入电压不在规范所规定 的范围内	将输入电压调至规范要求的范围内



故障 代码	故障类型	故障原因	对策
	Err09 欠压故障	瞬时停电情况	使能瞬停不停功能(FA. 22),避免瞬 时停电欠压故障
Err09		变频器输入端电压不在规 范要求范围	调整输入电压到正常范围
		母线电压检测异常;整流桥、缓冲电阻、驱动板、 控制板异常	寻求技术支持
Err10	变频器过载	负载过大或者电机发生堵 转	减少负载并检查电机及机械情况
21110	文次品之秋	变频器选型偏小	选用功率大一档的变频器
Err11	电机过载	电机过载保护参数 (FA. 01-FA. 02)设定不 合适	正确设定此参数
		负载过大或者电机发生堵 转	减少负载并检查电机及机械情况
Frr12	输入缺相	三相输入电源异常	检查并排除外围线路中存在问题
Erriz	制八碳怕	驱动板、控制板异常	寻求技术支持
		电机故障	检测电机绕组是否断路
Err13	to 山石	变频器到电机的引线存在 异常	排除外围故障
Erris	输出缺相	电机运行时变频器三相输 出不平衡	检查电机三相绕组是否正常并排除故 障
		驱动板、IGBT模块异常	寻求技术支持
		环境温度过高	降低环境温度
Err14	描述计	风道堵塞	清理风道
Err14	模块过热	风扇异常	更换风扇
		热敏电阻、逆变模块损坏	寻求技术支持
F 45	F 45 外围设备故	通过多功能端子DI输入外 部故障的信号	排查外部故障
Err15	障	通过虚拟端子VDI输入外 部故障的信号	修改确认VDI端子功能选择(F5.10) 和VDO输出选择(F6.06)
		上位机工作异常	检查上位机的接线
Err16	通讯故障	RS485通讯线异常	检查通讯连接线
		通讯参数FC组设置不正确	正确设置通讯参数(通讯地址、波特率、校验位)



故障 代码	故障类型	故障原因	对策
Err18	电流检测故	电流检测电路异常	寻求技术支持
ETTIO	障	控制板异常	寻求技术支持
Frr19	电机调谐故	电机参数未按铭牌进行设 置	根据铭牌设置电机参数
	障	参数辨识过程超时	检查变频器到电机引线
Err21	数据溢出	控制板异常	寻求技术支持
Err22	EEPROM读写 故障	EEPROM芯片损坏	寻求技术支持
Frr23	对地短路故	电机或者变频器输出线对 地短路	用摇表测量电机和输出线的绝缘
LITZO	障	驱动板异常	寻求技术支持
Err26	累计运行时 间到达	累计运行时间到达设定值	使用参数初始化功能清除记录信息
Err27	用户自定义 故障1	通过多功能端子DI输入自 定义故障1的信号	检查并排除用户自定义故障1
Err28	用户自定义 故障2	通过多功能端子DI输入自 定义故障2的信号	检查并排除用户自定义故障2
Err29	累计上电时 间到达故障	累计上电时间到达设定值	使用参数初始化功能清除记录信息
F 04	运行时PID	PID反馈信号异常	检测PID反馈信号源
Err31	反馈丢失故 障	PID实际反馈小于反馈丢 失检测值	正确设置PID反馈丢失检测值和时间
Err40	逐波限流故	负载过大或电机发生堵转	减小负载并检查电机和机械情况
Err40 障	障	变频器选型偏小	选用功率大一档的变频器
E098/	内部通讯故	键盘和控制板连线接触不 良	重新拔插键盘与控制板之间的排线
E099	障	键盘异常	寻求技术支持

表 6-1-1 故障处理对策表



6.2 故障诊断及对策

序 号	故障现象	可能原因	解决方法
		变频器输入电源异常	检查输入电源电压是否在规定范围内
1	上电无显示	控制板与键盘连接的排线 接触不良	重新拔插排线
		变频器内部器件损坏	寻求技术支持
		电机损坏或堵转	更换电机或清除机械故障
2	变频器运行 后电机不转	电机接线	重新确认变频器与电机之间的连线是 否正确
2	动	驱动板和控制板连线接触 不良	重新拔插连接线,确认接线牢固
		变频器内部器件损坏	寻求技术支持
		参数设置错误	检查并重新设置F5组相关参数
3	DI端子失效	外部信号异常	重新接外部信号线,排除外部输入故 障
		控制板故障	寻求技术支持
		载波频率不合适	适当降低载波频率(F0.16)
4	变频器干扰	接地方式有误	变频器和电机进行有效接地线,同时 与外围设备的接地分开
		变频器与电机引线过长	安装输出电抗器或缩小引线距离
-	5 电机噪音大	电机损坏或机械故障	更换电机或清除机械故障
) 		载波频率偏小	适当增大载波频率或者开启随机载波 功能(F8. 49)
	安装漏电开关或空气开关 过载	更换空气开关(不带漏电)或更换容 量更大的空气开关	
6	6 开关跳闸	变频器输入电源异常	检查输入电源并排除是否短路
		变频器内部器件损坏	寻求技术支持

表 6-2-1 故障诊断对策表



保修说明

感谢您使用我公司的产品,为确保您在本公司购买的产品享受优质的服务,请阅读以下条款:

1.1 标准保修期

本公司VM1000系列通用变频器提供标准的保修期为从自出厂日起十二个月(以机身条形码信息 为准)。

1.2 保修范围

在保修期内,产品在正常要求使用情况下发生故障,凭着保修卡,本公司将为您免费提供产品维修。

1.3 非保修范围

- 1. 产品维护不当、现场事故、自然灾害等导致的机器损坏:
- 2. 未经许可对产品拆卸后再组装或改造导致的机器损坏:
- 3. 序列号被更改、被去除或不正确;
- 4. 买方不按照说明书正当使用,或人为因素导致的机器损坏;
- 5. 无保修卡发回本公司售后服务中心的。

1.4 保修期满后的服务

如果产品已超过保修期,本公司向最终使用者收取现场服务费、零件费、人工费和物流费。详细的标准请看下表:

服务内容	寄回工厂维修	现场维修
需更换配件	人工费+往返物流费	往返差旅费+人工费
不需更换配件	人工费+往返物流费+配件费	往返差旅费+人工费+配件费

差旅费:现场服务的技术人员的往返差旅费(包括车费,住宿费,工作餐费等);

配件费: 更换零件的费用(包括任何的运费/管理费):

人工费: 技术人员的人工费, 包括维修、维护、安装和调试;

物流费: 故障产品从客户发货到本公司和维修/替换产品从本公司寄到客户的物流费用,包括其他衍生费用。



保修卡

	单位名称:		
客户信	单位地址:		
信息	联系人:	电话:	
	传真:	邮编:	
	产品型号:	机器编码:	
产 品	购买日期:	故障日期:	
信息	电机功率:	应用场合:	
	代理商名称:		
	故障内容描述:		
故障			
信息			
		客户签名:	

广州三晶电气股份有限公司

地址:广州高新技术产业开发区科学城荔枝山路9号三晶创新园

邮编: 510663

客服中心: 400-159-0088

广州三晶电气股份有限公司

GUANGZHOU SANJING ELECTRIC CO.,LTD.

地址:广州高新技术产业开发区科学城荔枝山路9号三晶创新园

江西三晶电气有限公司

JIANGXI SANJING ELECTRIC CO.,LTD.

地 址: 江西省赣州市南康区龙岭镇赣州国际港电子信息产业园 D10、D11 栋

客服中心: 400-159-0088

官方网站: www.saj-electric.cn

所有版权归本公司所有