

应用指令对照表

分类	FNC	指令助记符	功能	指令细分				兼容度
	NO.			16位指令	16位指令P	32位指令D	32位指令P	
程序流程	00	CJ	条件跳转	○	○			★
	01	CALL	子程序调用	○	○			★
	02	SRET	子程序返回	○	○			★
	03	IRET	中断返回	○				
	04	EI	中断许可	○				
	05	DI	中断禁止	○				
	06	FEND	主程序结束	○				★
	07	WDT	监控定时器	○	○			★
	08	FOR	循环范围开始	○				★
09	NEXT	循环范围终了	○				★	
传送与比较	10	CMP	比较	○	○	○	○	★
	11	ZCP	区域比较	○	○	○	○	★
	12	MOV	传送	○	○	○	○	★
	13	SMOV	移位传送					
	14	CML	倒转传送					★
	15	BMOV	一并传送	○	○			★
	16	FMOV	多点传送					★
	17	XCH	交换					★
	18	BCD	BCD转换	○	○	○	○	★
19	BIN	BIN转换	○	○	○	○	★	
四则逻辑运算	20	ADD	BIN加法	○	○	○	○	★
	21	SUB	BIN减法	○	○	○	○	★
	22	MUL	BIN乘法	○	○	○	○	★
	23	DIV	BIN除法	○	○	○	○	★
	24	INC	BIN加1	○	○	○	○	★
	25	DEC	BIN减1	○	○	○	○	★
	26	WAND	逻辑字与	○	○	○	○	★
	27	WOR	逻辑字或	○	○	○	○	★
	28	WXOR	逻辑字异或	○	○	○	○	★
	29	NEG	求补码					★
循环移位	30	ROR	循环右移					★
	31	ROL	循环左移					★
	32	RCR	带进位循环右移					★
	33	RCL	带进位循环左移					★
	34	SFTR	位右移	○	○	○	○	★
	35	SFTL	位左移	○	○	○	○	★
	36	WSFR	字右移					★
	37	WSFL	字左移					★
	38	SFWR	移位写入		○	○	○	★
	39	SFRD	移位读出		○	○	○	★
数据处理	40	ZRST	批次复位	○	○			★
	41	DECO	译码	○	○			★
	42	ENCO	编码	○	○			★
	43	SUM	ON位数					★
	44	BON	ON位数判定					★
	45	MEAN	平均值					★
	46	ANS	信号报警置位					
	47	ANR	信号报警器复位					
	48	SQR	BIN开方					★
49	FLT	BIN整数→2浮点转换					★	
高速处理	50	REF	输入输出刷新	○	○			★
	51	REFF	滤波器调整					
	52	MTR	矩阵输入	○				
	53	HSCS	比较置位 (高数计数器)			○		
	54	HSCR	比较复位 (高数计数器)			○		
	55	HSZ	区间比较 (高数计数器)					
	56	SPD	脉冲密度	○	○	○	○	★
	57	PLSY	脉冲输出	○	○	○	○	★
	58	PWM	脉冲调制	○	○	○	○	★
59	PLSR	带加减速的脉冲输出	○	○	○	○	★	
方便指令	60	IST	初始化状态	○				
	61	SER	数据查找					
	62	ABSD	凸轮控制 (绝对方式)	○	○			
	63	INCD	凸轮控制 (增量方式)	○	○			
	64	TIMR	示教定时器					
	65	STMR	特殊定时器					
	66	ALT	交替输出	○	○			★
	67	RAMP	斜坡信号	○				★
	68	ROTC	旋转工作台控制	○				
69	SORT	数据排列						
外围设备 I / 0	70	TKY	数字键输入	○				
	71	HKY	16键输入					
	72	DSW	数字式开关					
	73	SEGD	7段码	○				★
	74	SEGL	7段码按时间分割显示	○				
	75	ARWS	箭头开关					
	76	ASC	ASC II 码变换					
	77	PR	ASC II 码打印输出					
	78	FROM	BFM读出	○				
	79	TO	BFM写入	○				

应用指令对照表

分类	FNC	指令助记符	功能	指令细分				兼容度
	NO.			16位指令	16位指令P	32位指令D	32位指令P	
外围设备SER	80	RS	串行数据传送	○				★
	81	PRUN	8进制位传送	○	○	○	○	
	82	ASCI	HEX-ASC II 转换	○	○			★
	83	HEX	ASC-HEX转换	○	○			★
	84	CCD	校验码	○	○			
	85	VRRD	电位器读出	○	○			
	86	VRSC	电位器刻度	○	○			
	87							
	88	PID	PID运算	○				★
	89							
浮点数	110	ECMP	2进制浮点数比较					★
	111	EZCP	2进制浮点数区间比较					★
	118	EBCD	2进制浮点数-10进制转换					★
	119	EBIN	10进制浮点数-2进制转换					★
	120	EADD	2进制浮点数加法					★
	121	ESUB	2进制浮点数减法					★
	122	EMUL	2进制浮点数乘法					★
	123	EDIV	2进制浮点数除法					★
	127	ESQR	2进制浮点开方					★
	129	INT	2进制浮点-BIN整数转换					★
	130	SIN	浮点数SIN运算					
	131	COS	浮点数COS运算					
	132	TAN	浮点数TAN运算					
	147	SWAP	上下字节变换					★
定位	155	ABS	ABS现在值			○		
	156	ZRN	原点回归	○		○		★
	157	PLSV	可变速脉冲输出	○		○		★
	158	DRVI	相对定位	○		○		★
	159	DRVA	绝对定位	○		○		★
时钟运算	160	TCMP	时钟数据比较	○	○			★
	161	TZCP	时钟数据区间比较	○	○			★
	162	TADD	时钟数据加法	○	○			★
	163	TSUB	时钟数据减法	○	○			★
	166	TRD	时钟数据读出	○	○			★
	167	TWR	时钟数据写入	○	○			★
	169	HOUR	计时仪	○	○			★
外围设备	170	GRY	格雷码变换					
	171	GBIN	格雷码逆变换					
	176	RD3A	模拟块读出	○				
	177	WR3A	模拟块写入	○				

分类	FNC	指令助记符	功能	指令细分				兼容度
	NO.			16位指令	16位指令P	32位指令D	32位指令P	
接点比较	224	LD=	(SI)=(S2)	○		○		★
	225	LD >	(SI) > (S2)	○		○		★
	226	LD <	(SI) < (S2)	○		○		★
	227	LD ◇	(SI) ◇ (S2)	○		○		★
	228	LD ≥	(SI) ≥ (S2)	○		○		★
	229	LD ≤	(SI) ≤ (S2)	○		○		★
	230	AND=	(SI)=(S2)	○		○		★
	232	AND >	(SI) > (S2)	○		○		★
	233	AND <	(SI) < (S2)	○		○		★
	234	AND ◇	(SI) ◇ (S2)	○		○		★
	236	AND ≥	(SI) ≥ (S2)	○		○		★
	237	AND ≤	(SI) ≤ (S2)	○		○		★
	238	OR=	(SI)=(S2)	○		○		★
	240	OR >	(SI) > (S2)	○		○		★
	241	OR <	(SI) < (S2)	○		○		★
	242	OR ◇	(SI) ◇ (S2)	○		○		★
	244	OR ≥	(SI) ≥ (S2)	○		○		★
245	OR ≤	(SI) ≤ (S2)	○		○		★	

备注：

仅支持带★的指令，指令表更新恕不另行通知；

定位指令可在IN程序里编好拷贝至2N程序中。

基本指令一览表

序号	助记符、名称	功能	回路表示和可有软元件
01	[LD]取	运转开始a触点	
02	[LDI]取反转	运转开始b触点	
03	[LDP]取脉冲上升沿	上升沿检出运算开始	
04	[LDF]取脉冲下降沿	下降沿检出运算开始	
05	[AND]与	串联a触点	
06	[ANI]与反转	串联b触点	
07	[ANDP]与脉冲上升沿	上升沿检出串联连接	
08	[ANDF]与脉冲下降沿	下降沿检出串联连接	
09	[OR]或	并联a触点	
10	[ORI]或反转	并联b触点	
11	[ORP]或脉冲上升沿	脉冲上升沿检出并联连接	
12	[ORF]或脉冲下降沿	脉冲下降沿检出并联连接	
13	[ANB]回路块与	并联回路块的串联连接	
14	[ORB]回路块或	串联回路块的并联连接	
15	[OUT]输出	线圈驱动指令	
16	[SET]置位	线圈接通指令	
17	[RST]脉冲	线圈接通清除指令	
18	[PLS]下降沿脉冲	上升沿检出指令	
19	[PLF]主控	下降沿检出指令	
20	[MC]主控	公共串联点的连接指令	
21	[MCR]主控复位	公共串联点的清除指令	
22	[MPS]进栈	运算存储	
23	[MRD]读栈	存储读出	
24	[MPP]出栈	存储读出与复位	
25	[INV]反转	运算结果的反转	
26	[NOP]空操作	无动作	
27	[END]结束	顺控程序结束	

顺控指令

	STL步进梯形图指令	步进梯形图指令开始	
	RET返回	步进梯形图指令结束	