

英威腾产品说明书

Goodrive300-01A-RT系列 空压机专用单变频一体机



深圳市英威腾电气股份有限公司 SHENZHEN INVT ELECTRIC CO., LTD.

编号	修改内容摘要	版本	修改日期
1	创建	V1.0	2019.12
	1、图 4.6 主机参数设置界面增加异步电机	V1.1	2222.24
2	 新增图 4.7 端子功能设置 变频器识别代码修改 	V 1.1	2020.01
	1、添加 4.2 节 普乐特控制器调试		
	2、 修改图 3.6、图 4.1 PTC 端子		
•	3、 对功能码表进行更新		
3	4、添加附录 触摸屏一键配置参数表	V1.2	2020.07
	5、添加 Y 端子输出变频器故障方案		
	6、 更新附录 B 485 通讯与 LCD 键盘		
	 功能码 P18.03 和 P18.37 增加取值 2 (在普通模式下可见)修改功能码 P00.03 参数范围为 P00.04~400Hz, 修改 P00.04 和 P00.05 为运行中可更改 功能码 P00.18 增加取值 3 和 4 修改 故障 自动复位功能码缺省值 P08.28=5、 		
	P08.29=5.0s,添加 P17.39 用于显示警告码 4、 功能码 P08.39 增加取值 2(温度控制)		
	5、 功能码 P14.05 增加取值 4(报警并自由停车,通讯恢复后故障自动复位);P14.06 添加百位:用于选择通讯CRC 校验失败后是否回传		
	6、 PT100 温度校准点修改为 20 和 120°	\/4.0	0000 44
4	7、 修改 P05.38 和 P05.48 缺省值为 12.5%; P05.40 和 P05.50 缺省值为 75.0%	V1.3	2020.11
	8、 功能码 P03.03 缺省值由 20.0 改为 10.0, P03.04 缺省值由 0.500 改为 1.000s		
	9、 新增功能码 P19.23		
	10、 P06 组, P06.08~P06.11 延迟关断与开通时间功能码 位置调整到 P06.10~P06.13		
	11、 风机电流不平衡系数缺省值改为 3.00, 范围为 0.00~5.00		
	12、 删除温度 PID 控制相关功能码(P18.10、P18.23、		
	P18.26、P18.27)		
	1、新增 4.3 MAM860C 控制器适配调试章节,用于指导与		
5	MAM860C 控制器匹配使用 2、 新增 4.4 双变频加工频风机方案调试指导章节,用于	V1.4	2021.05
	指导 GD300-01A-RT 作为 GD300-01A 变频风机使用		2021.05
	3、 新增 P15 组功能码和功能码 P00.07~P00.09, 修改功		

编号	修改内容摘要	版本	修改日期
	能参数表部分内容		
	4、 新增故障码 HAnd		
	5、 增加表 C-2 的通讯功能模块相关内容		
	1、 新增1.4安全指导等待时间表220V功率4kW和7.5kV	V	
	的等待时间;		
	2、 更新 1.4.1 搬运和安装注意中第 8 点;		
	3、 更新 2.1 产品规格中变频器输入电压、电源输出	4	
	220VAC、过载能力的规格指标参数;		
6	4、 更新 2.4 产品额定值参数;		
	5、 新增 3.1 主回路接线及端子说明书中图 3-1、表 3-1、	V1.5	2022.06
0	图 3-3 和图 3-4;	V1.5	2022.06
	6、 删除功能码 P07.11, 更新功能码 P08.24 缺省值, 新	斤	
	增功能码 P21.02;		
	7、 增加 6.1 变频器故障及对策中 OC1~OC3 的可能原因	:	
	输出电机存在缺相;		
	8、 新增 D.2.4.2 Modbus 其他功能的地址说明表 D-1 的追	<u> </u>	
	讯设定值地址 201DH。		

前言

Goodrive300-01A-RT系列空压机专用单变频一体机是我司全新升级设计的一款产品,应用于同步或异步空压机控制。

Goodrive300-01A-RT 单变频一体机具有空压机专用控制逻辑,可以直接接入空压机的急停、压力、温度、故障等多种形式的信号,可以实现对电磁阀的控制,可以对外提供 24V 电源给触摸屏使用,可以提供 Modbus 通讯接口,与英威腾的空压机专用触摸屏配合,无需外配控制器或 PLC,在极大简化空压机电气系统设计的同时,实现空压机的完美变频控制。

针对空压机的应用特点与实际需求,Goodrive300-01A-RT单变频一体机与空压机行业的多个主流电机或主机厂家进行产品适配测试,通过专用 PID 与独特的弱磁设计,可使空压机实现快速启动与平稳运行,并且调试更加简易;通过高功率密度设计实现体积的减小,并且采用独立风道、重载方案设计,可以有效应对恶劣的现场与电网环境。

Goodrive300-01A-RT 单变频一体机覆盖 AC380V 7.5~37kW 功率段,内置工频风机输出控制继电器组件和 15W 工频变压器,支持工频风机输出并提供 220V 电源给电磁阀供电,可作为 Goodrive300-21 双变频一体机的小功率的拓展应用,满足多样化的一体机应用需求。

为确保能正确安装及操作 Goodrive300-01A-RT 单变频一体机,发挥其优越性能,请在装机之前,详细阅读本说明书。

终端用户为军事单位,或将本产品用于兵器制造等用途时,请遵守《中华人民共和国对外贸易法》有关 出口管制的相关规定,办理相应手续。

本公司保留对产品不断改进的权利, 恕不另行通知。

目 录

前	育		
目	录		i
1	安全沿	注意事项	1
	1.1	本章内容	1
	1.2	安全信息定义	1
	1.3	警告标识	1
	1.4	安全指导	1
		1.4.1 搬运和安装	2
		1.4.2 调试和运行	
		1.4.3 保养、维护和元件更换	3
		1.4.4 报废后的处理	3
2	产品模	既述	4
		产品规格	
		产品铭牌	
		型号说明	
		产品额定值	
3		1号	
		主回路接线及端子说明	
		控制回路接线及端子说明	
4		1 号	
	4.1	HMI 调试	
		4.1.1 系统接线	
		4.1.2 HMI 调试步骤	
	4.2	普乐特控制器适配调试	
		4.2.1 系统接线	
	4.0	4.2.2 调试步骤	
		MAM860C 控制器适配调试	
F			
Э		功能说明 功能参数一览表	
	5.1	切能参数一克衣	
		P01 组 起停控制组	
		P02 组 电机 1 参数组	
		P03 组 矢量控制组	
		P04 组 空间电压矢量控制组	
		P05 组 输入端子组	
		P06 组 输出端子组	
		P07 组 人机界面组	
		P08 组 增强功能组	42

	P09 组 PID 控制组	. 45
	P11 组 保护参数组	. 47
	P13 组 同步电机控制参数组	. 48
	P14 组 串行通讯功能组	. 49
	P15 组 非标功能组	. 50
	P17 组 状态查看功能组	. 50
	P18 组 空压机专用功能组	. 52
	P19 组 空压机状态查看功能组	. 56
	P21 组 工频风机保护组	
5.2	空压机控制逻辑说明	. 63
5.3	PID 调试	. 65
	5.3.1 PID 参数设定的一般步骤	. 66
	5.3.2 PID 微调方法	. 66
6 故障	让理及产品维护	.70
6.1	变频器故障及对策	.70
6.2	空压机设备故障及对策	.72
	变压器维护说明	
附录 A	产品尺寸	.76
A.1	LED 键盘示意图	.76
A.2	! 外引键盘安装尺寸	.76
	5 壁挂式安装尺寸	
	- 法兰式安装尺寸	
	485 通讯 LCD 键盘	
	LCD 键盘简介	
	LCD 键盘结构	
B.3	9 485 通讯线缆	
	B.3.1 接线说明	
	B.3.2 线缆说明	
B.4	- LCD 键盘参数设置	
	B.4.1 初始界面	
	B.4.2 工作环境	
	B.4.3 设置界面	
	B.4.4 报警界面	
	B.4.5 主菜单界面	
	B.4.6 用户参数	
	B.4.7 维护参数	
	B.4.8 保护参数	
	B.4.9 运行信息	
	B.4.10 主机参数	
	B.4.11 风机参数	
R 5	、 故障记录	96

		B.5.1 变频器故障	97
		B.5.2 空压机设备故障	97
		B.5.3 实时报警	97
		B.5.4 历史报警	98
	B.6	变频器信息	98
	B.7	系统配置	99
		B.7.1 出厂调试引导	100
		B.7.2 日期显示	101
		B.7.3 密码设置	102
		B.7.4 时间设置	103
		B.7.5 屏幕背光设置	103
		B.7.6 功能码搜索	103
		B.7.7 变频器型号选择	104
		B.7.8 参数拷贝功能	104
		B.7.9 语言设置	105
附氢	ŧ C H	IMI	106
	C.1	产品规格	106
	C.2	接线定义	107
	C.3	接线说明	108
	C.4	线缆说明	109
	C.5	安装尺寸及说明	110
		C.5.1 触摸屏安装尺寸	110
		C.5.2 开孔安装说明	
		触摸屏一键参数设定功能码详情	
附录		通讯协议	
		本变频器应用方式	
		RTU 命令码及通讯数据描述	
		D.2.1 命令码: 03H, 读取 N 个字 (最多可以连续读取 16 个字)	
		D.2.2 命令码: 06H, 写一个字	113
		D.2.3 命令码: 08H, 诊断功能	113
		D.2.4 数据地址的定义	113
		D.2.5 错误消息回应	
附录		常见 EMC 问题及处理	
		仪表开关、传感器干扰问题	
		485 通讯干扰问题	
		电机线耦合造成的无法停机及指示灯微亮现象	
		漏电流及剩余电流动作保护器问题	
	E 6	设久从丰井市问题	120

1 安全注意事项

1.1 本章内容

在进行搬运、安装、运行、维护之前,请详细阅读使用说明书,并遵循说明书中所有安全注意事项。如果忽视,可能造成人身伤害或者设备损坏,甚至人员死亡。

因贵公司或贵公司客户未遵守使用说明书的安全注意事项而造成的伤害和设备损坏,本公司将不承担责任。

1.2 安全信息定义

危险: 如不遵守相关要求,就会造成严重的人身伤害,甚至死亡。

警告: 如不遵守相关要求,可能造成人身伤害或者设备损坏。

注意: 为了确保正确的运行而采取的步骤。

培训并合格的专业人员:是指操作本设备的工作人员必须经过专业的电气培训和安全知识培训并且考试 合格,已经熟悉本设备的安装,调试,投入运行以及维护保养的步骤和要求,并能避免产生各种紧急情况。

1.3 警告标识

警告用于对可能造成严重的人身伤亡或设备损坏的情况进行警示,给出建议以避免发生危险。本手册中使用下列警告标识:

标识	名称	说明	简写
▲危险	危险	如不遵守相关要求,可能会造成严重的人身伤害,甚至死亡。	<u>F</u>
▲警告	警告	如不遵守相关要求,可能造成人身伤害或者设备 损坏。	\triangle
▲禁止	静电 敏感	如不遵守相关要求,可能造成 PCBA 板损坏。	1
▲高温	注意高温	变频器底座产生高温,禁止触摸。	
注意	注意	为了确保正确的运行而采取的步骤。	注意

1.4 安全指导

▶ 只有经过培训并合格的人员才允许进行相关操作。



禁止在电源接通的情况下进行接线,检查和更换器件等作业。进行接线及检查 之前,必须确认所有输入电源已经断开,并等待不短于变频器上标注的时间或 者确认直流母线电压低于 36V。等待时间表如下:

变频器机型	至少等待时间
220V 4kW、7.5kW	5 分钟
380V 7.5kW~37kW	5 分钟



◆ 严禁对变频器进行未经授权的改装,否则可能引起火灾,触电或其他伤害。



机器运行时,散热器底座可能产生高温,禁止触摸,以免烫伤。



◆ 变频器内电子元器件为静电敏感器件,在相关操作时,必须做好防静电措施。

1.4.1 搬运和安装

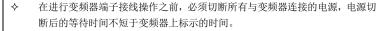


- ♦ 禁止将变频器安装在易燃物上,并避免变频器紧密接触或粘附易燃物。
- ◆ 请按接线图连接制动选配件(制动电阻,制动单元或者回馈单元)。
- ◆ 如果变频器被损坏或者缺少元器件,禁止运行。
- ◆ 禁止用潮湿物品或身体部位接触变频器,否则有触电危险。

注意:

- 选择合适的搬运和安装工具,保证变频器的正常安全运行,避免人身伤害。安装人员必须采取机械防护措施保护人身安全,如穿防砸鞋,穿工作服等。
- 搬运安装过程中要防止变频器遭受到物理性冲击和振动。
- 搬运时要防止前盖板脱落。
- 必须安装在避免儿童和其他易接触的非公共场所。
- 请在合适的环境下使用。
- 要防止螺丝、电缆、及其他导电物体掉入变频器内部。
- 变频器运行时泄漏电流可能超过 3.5mA,务必采用可靠接地并保证接地电阻小于 10Ω, PE 接地导体的导电性能和相导体的导电能力相同,30kW 以上机型,其 PE 接地导体的截面积可略小于推荐截面积值。
- R、S、T或L、N为电源输入端,U、V、W或L1、N1为输出电机端,请正确连接输入动力电缆和电机电缆,否则会损坏变频器。

1.4.2 调试和运行





- ◆ 变频器在运行时,内部有高电压,禁止对变频器进行除键盘设置之外的任何操作。
- 今 当使用停电启动功能(P01.21=1)时,变频器可能会自行启动,禁止靠近变频器和电机。
- ◆ 本设备不可作为"紧急停车装置"使用。
- ◆ 本设备不能作为电机紧急制动使用,必须安装机械抱闸装置。

注意:

不要频繁的断开和闭合变频器输入电源。

- 如果变频器经过长时间保存后再使用,使用前必须进行检查、电容整定和试运行。
- 变频器在运行前,必须盖上前盖板,否则会有触电危险。

1.4.3 保养、维护和元件更换



- ◆ 变频器的维护,检查或部件更换必须由经过培训并且合格的专业人员进行。
- ◆ 在进行变频器端子接线操作之前,必须切断所有与变频器连接的电源,电源切断后的等待时间不短于变频器上标示的时间。
- ◆ 保养、维护和元器件更换过程中,必须采取措施以避免螺丝、电缆等导电物体 进入变频器内部。

注意:

- 请用合适的力矩紧固螺丝。
- 保养、维护和元器件更换时,必须避免变频器及元器件接触或附带易燃物品。
- 不能对变频器进行绝缘耐压测试,不能使用兆欧表测试变频器的控制回路。
- 保养、维护和元器件更换过程中,必须对变频器以及内部器件做好防静电措施。

1.4.4 报废后的处理



◆ 变频器内元器件含有重金属,报废后必须将变频器作为工业废物处理。

2产品概述

2.1 产品规格

类别	功能	规格指标				
	**************************************	单相 220V(-15%)~240V(+10%)				
~1 → 44 >	变频器输入电压(V)	三相 380V(-15%)~440V(+10%)				
功率输入	额定输入电流(A)	请参考"产品额定值"				
	额定输入频率(Hz)	50Hz 或 60Hz,允许范围 47~63Hz				
	输出电压(V)	等于输入电压,误差小于 5%				
变频功率	额定输出电流(A)	请参考"产品额定值"				
输出	额定输出功率(kW)	请参考"产品额定值"				
	输出频率(Hz)	0~400Hz				
- Mari	输出电压(V)	等于输入电压,误差小于 1%				
工频风机	额定输出电流(A)	请参考"产品额定值"				
输出(单变 频一体机)	额定输出功率(kW)	请参考"产品额定值"				
<u> </u>	输出频率(Hz)	等于输入频率,误差小于 1%				
	24VDC	24W				
电源输出	2201/4.0	AC220V 变频器直接从输入取电				
	220VAC	AC380V 变频器由 15W 工频变压器提供 220V				
	控制方式	开环矢量,空间电压矢量				
	调速比	异步机 1: 200(SVC), 同步机 1: 20(SVC)				
	速度控制精度	±0.2%(SVC)				
	速度波动	±0.3%(SVC)				
	转矩响应	<20ms(SVC)				
	起动转矩	异步机 0.25Hz 150%(SVC)				
	起初村足	同步机 2.5Hz 150%(SVC)				
	频率给定方式	PID 控制设定、Modbus 通讯设定、P1 模拟量输入设定、				
运行控制	颁 罕知足刀式	键盘数字设定				
性能	过载能力	AC220V 变频器不支持过载应用				
1746	2	AC380V 变频器支持 120%长期运行				
	压力模拟量输入	1 路 4~20mA/0~1.6MPa 输入				
	温度模拟量输入	2 路 PT100 温度模拟量输入,分辨率 1°C,温度范围				
	血汉(天) 医重相/	-20°C~150°C,精度误差: 3°C				
	数字量输入	3 路普通输入,最大频率 1kHz;				
	双 1 生加/、	1 路 PTC 开关量输入				
	数字量输出	1 路 Y 端子输出				
	继电器输出	1 路继电器输出(常开)250VAC/3A				
	SEC 42 404 101 111	1 路电磁阀输出				

类别	功能	规格指标
	+6700年/日 +台 + 1-466	提供三十多种故障保护功能:过流、过压、欠压、过温、
	故障保护功能	缺相、过载、风机电流不平衡等保护功能
		过载保护: 120%过载 60s, 130%过载 48s, 150%过载 24s,
		160%过载 8s,200%过载 5s,300%过载 1s
		电流不平衡保护:任意两相电流相差60~75%时故障停机,
	风机保护功能	动作时间≤5s
		输出短路保护: 内部保险管可保护
		输出对地短路保护:内部保险管可保护
	电磁阀端口保护	220V 输出短路保护
	通讯 485	1 路 485 通讯
	安装方式	壁挂安装、法兰安装
	运行环境温度	-10~50°C, 40°C 以上降额使用,每升高 1°C 降额 1%
++->-	防护等级	IP20
其它	污染等级	2级
	冷却方式	强制风冷
	EMC 滤波器	可选配外置滤波器:满足 IEC61800-3 C2 等级要求

注意:

- 单相 AC220V 4kW 和三相 AC380V 7.5kW 这两款产品 24V 电源最大输出电流为 500mA;
- 当输入电压大于 440VAC 时,单变频一体机内部的工频变压器需要定制。

2.2 产品铭牌

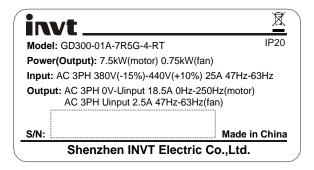


图 2-1 产品铭牌

注意: 此为 Goodrive300-01A-RT 空压机单变频一体机标准产品铭牌格式的示例,关于 CE/TUV/IP20 会根据产品的实际认证情况进行标识。

2.3 型号说明

型号代码中包含变频器产品信息,用户可以从变频器上的铭牌和简易铭牌中找到型号代码。

<u>GD300-01A</u> - <u>7R5G</u> - <u>4</u> - <u>RT</u>

(1)

2

(3) (4)

图 2-2 型号代码

字段	字段标识		具体内容
产品系列缩写	(<u>1</u>)	产品系列缩写	GD300-01A: Goodrive300-01A 空压机专
, ,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,		, ,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	用变频器
施台中央	(a)	马安华尔, 各科米利	7R5: 7.5kW
额定功率	2	功率等级+负载类型	G—恒转矩负载
+ F M / I		1 44-1-	4: AC 3PH 380V(-15%)~440V(+10%)
电压等级	3	电压等级	S2: AC 单相 220V(-15%)~240V(+10%)
			单变频空压机一体机
工频风机/内置变压器	(4)	工频风机/内置变压器	R: 内置继电器组件,支持工频风机输出
			T: 内置工频变压器,可提供 220V 电源

2.4 产品额定值

	一体机	主电机变频		风机工频	
产品型号	额定输入电流 (A)	额定输出功率 (kW)	额定输出电流 (A)	额定输出功 率(kW)	额定输出 电流(A)
GD300-01A-004G-S2-RT	32	4	16	0.4	2.5
GD300-01A-7R5G-S2-RT	64	7.5	30	0.4	2.5
GD300-01A-7R5G-4-RT	25	7.5	18.5	0.75	2.5
GD300-01A-011G-4-RT	32	11	25	0.75	2.5
GD300-01A-015G-4-RT	40	15	32	0.75	2.5
GD300-01A-022G-4-RT	56	22	45	1	3
GD300-01A-030G-4-RT	59	30	60	1.5	3.7
GD300-01A-037G-4-RT	68	37	75	1.5	3.7

注意:

- 额定输入电流是在额定输入电压 220V 或 380V 情况下实测的结果;
- 30kW 和 37kW 内置直流电抗器;
- 额定输出电流定义为额定输出电压 220V 或 380V 时的输出电流。

3 接线指导

3.1 主回路接线及端子说明

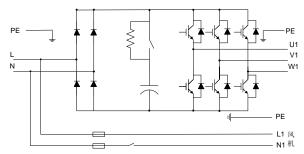


图 3-1 单相 220V 主回路接线示意图

表 3-1 主回路端子说明

端子标识		端子功能描述		
电源输入 L、N		单相交流输入端子,与电网连接		
主机	U1、V1、W1	三相交流输出端子,接空压机主电机		
风机	L1、N1	单相交流输出端子,接风机		
÷		每台机器必须接地,两个 PE,接地电阻小于 10Ω		

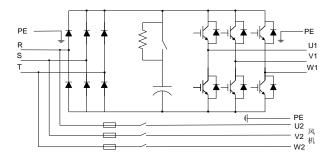


图 3-2 主回路接线示意图

表 3-2 主回路端子说明

端子标识		端子功能描述
电源输入	R、S、T	三相交流输入端子,与电网连接
主机	U1、V1、W1	三相交流输出端子,接空压机主电机
风机	U2、V2、W2	三相交流输出端子,接风机
<u>_</u>		每台机器必须接地,两个 PE,接地电阻小于 10Ω

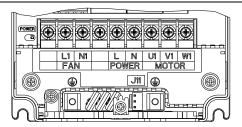


图 3-3 单相 AC220V 4kW 主回路端子示意图

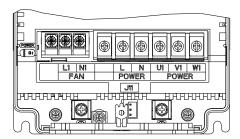


图 3-4 单相 AC220V 7.5kW 主回路端子示意图

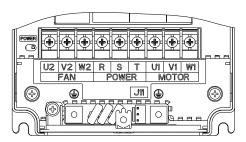


图 3-5 三相 AC380V 7.5kW 主回路端子示意图

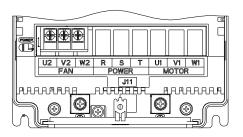


图 3-6 三相 AC380V 11~15kW 主回路端子示意图

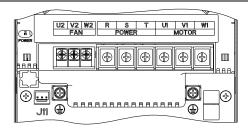


图 3-7 三相 AC380V 22kW 主回路端子示意图

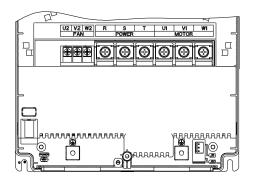


图 3-8 三相 AC380V 30~37kW 主回路端子示意图

表 3-3 主回路端子螺钉规格与对应扭力

- IT MY /27	wile where	111.	E回路 端子	风机端子	
电压等级	功率	螺钉规格	扭力批力矩(N·m)	螺钉规格	扭力批力矩(N·m)
* 10 000 V	4kW	M4	1.2	M4	1.2
单相 AC 220V	7.5kW	M5	2.5	M4	1.2
	7.5kW	M4	1.2	M4	1.2
	11kW~15kW	M5	2.5	M4	1.2
三相 AC 380V	22kW	M6	3.5	M4	1.2
	30kW~37kW	M6	3.5	M4	1.2

3.2 控制回路接线及端子说明

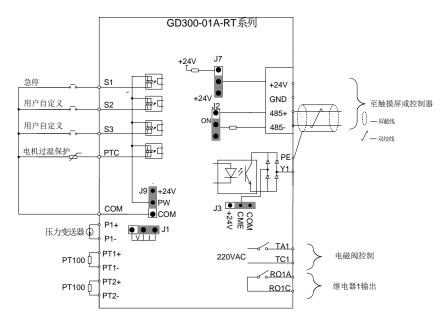


图 3-9 控制回路接线示意图

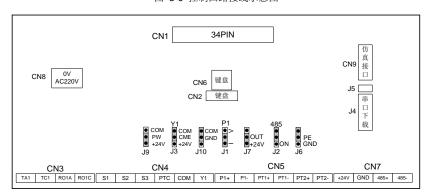


图 3-10 控制回路端子示意图

表 3-4 控制回路用户端子说明

类别	端子标识	端子名称	端子功能描述		
+ XE 0.41	. 24)/	0.01/ ± ½	向外提供 24V*(95%~110%)电源,7.5kW 机型最大输出电		
电源	电源 +24V	+24V 电源	流 500mA,其他机型最大输出电流 1A;		

类别	端子标识	端子名称	端子功能描述
			可用于 GPRS、触摸屏;
			可通过 J7 跳线选择输出+24V 或+24V 串 1.1Ω 电阻输出,
			默认选择直接+24V 输出。
	OND	.04V 40 \$ * Uh	+24V 参考地;
	GND	+24V、AO 参考地	通过 J10 跳线选择 GND 与 COM 短接,默认短接。
	PT1+	温度模拟量信号 1	1
PT100 信	PT1-	血及快級重百寸「	12、范围-20°C~150°C
号输入	PT2+	担 产 構	3、检测精度: 3℃
	PT2-	価/文/铁1队里后与2	3、位例相反: 3 0
	P1+		1、输入范围: 电流电压可选, 4~20mA/2~10V 对应
压力信号			0~1.6MPa;其中 P1 通过跳线 J1 切换,默认电流型
压力信号 输入	P1-	压力模拟量信号 1	2、输入阻抗: 电压输入时 20k Ω , 电流输入时 500 Ω
和八	PI-		3、分辨率: 最小分辨率 5mV
			4.、误差±1%,25℃
	S1-COM	开关量输入 1	1、内部阻抗: 3.3kΩ
	S2-COM	开关量输入 2	2、可接受 12~30V 直流电压输入
	S3-COM	开关量输入3	3、最大输入频率: 1kHz
			可通过 J9 选择内部电源 NPN 接线方式或外部电源 PNP
数字量			接线方式,默认内部电源 NPN 接线方式
输入输出	PTC-COM	电机过温保护	外部 PTC 温度开关信号输入,PTC 阻值在 2.5kΩ 时动作
			1、开关容量: 50mA/30V
	V1 COM	工子昌乡老师	2、输出频率范围: 0~1kHz
	Y1-COM	开关量参考地	3、J3 跳线选择 Y1 输出是默认低电平还是 OC 输出,默
			认 OC 输出
7竖 7旦	485+	405 流江	485 通讯端子,采用 Modbus 协议
通讯	485-	485 通讯	匹配终端电阻可通过 J2 选择
继电器	RO1A	继电器 1 常开触点	1、触点容量: 3A/AC250V,1A/DC30V
输出	RO1C	继电器 1 公共触点	2、不可用作高频开关输出 (务必注意)
-t- 1746 (ART	TA1	电磁阀线圈 A	A COOON // A FIAN
电磁阀	TC1	电磁阀线圈 C	AC220V/15W 输出端子,接电磁阀线圈
		内部/外部电源选	可通过 J9 选择内部电源 NPN 接线方式或外部电源 PNP
	J9	择端子	接线方式,默认内部电源 NPN 接线方式
		数字量输出 CME	J3 跳线选择 Y1 输出是默认低电平还是 OC 输出,默认
HILAN MIL	J3	选择端子	OC 输出
跳线端子	J10	COM 与 GND 端子	默认短接
	J1	P1-模拟量信号选 择端子	I 对应电流信号, V 对应电压信号, 默认为电流输入信号
	J7	+24V 电源输出	J7 跳线选择输出+24V 或+24V 串 1.1Ω 电阻输出,默认选

类别	端子标识	端子名称	端子功能描述
		端子	择直接+24V 输出
	J2	485 通信终端电阻 接入端子	ON 对应接入终端电阻,默认不接入终端电阻
	J6	PE 与 GND 短接 端子	默认不短接

注意: 当电磁阀线圈功率超过 15W 时,一体机内部的工频变压器需要定制或独立外接 220VAC 电源。

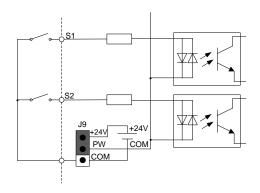


图 3-11 内部电源 (NPN 模式)

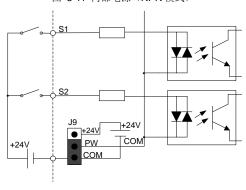


图 3-12 外部电源 (PNP 模式)

当数字量输入使用内部+24V时,按图 3-11模式设置跳线 J9,将+24V和PW短接。 当数字量输入使用外部+24V时,按图 3-12模式设置跳线 J9,将 COM和PW短接。

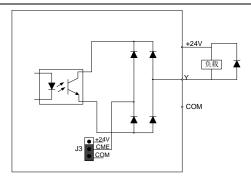


图 3-13 Y 端子输出(OC 输出)

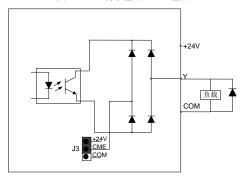


图 3-14 Y 端子输出(默认低电平)

当数字量输出采用 OC 输出方式时,按图 3-13 模式设置跳线 J3,将 CME 和 COM 短接。

当数字量输出采用默认低电平输出方式时,按图 3-14 模式设置跳线 J3,将 CME 和+24V 短接。

当数字输出端子需要驱动的负载类型为继电器时,应在继电器线圈两端加装吸收二极管(一定要注意二极管极性不可接反);否则,容易导致直流 24V 电源损坏。

注意: 此端子驱动能力不大于 50mA 电流。

4 调试指导

4.1 HMI 调试

4.1.1 系统接线

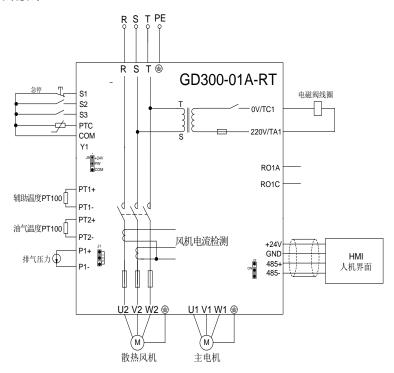


图 4-1 HMI+GD300-01A-RT 变频器接线图

4.1.2 HMI 调试步骤

Goodrive300-01A-RT 系列产品推荐使用我司指定的 HMI 进行显示和调试。

注意: 以下所有界面图中的参数显示仅供参考, 请以实际显示为准。

- 1、 按照图 4-1 进行接线; 仔细检查接线是否正确,确保空压机变频器接地和空压机外壳接地连接良好。
- 2、 上电后,触摸屏显示参考下图。

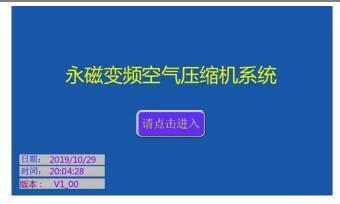


图 4-2 登录界面

3、 点击"请点击进入"按键后进入工作环境界面。

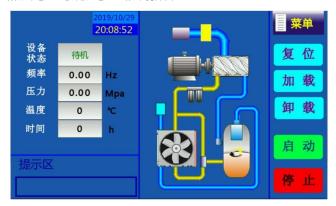


图 4-3 工作环境界面

4、 点击界面中的"菜单"选项。



图 4-4 菜单界面

5、 点击菜单中"系统配置", 进入系统配置页面。

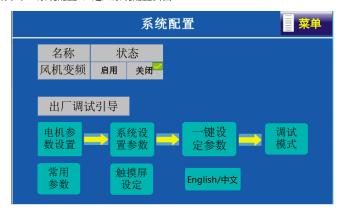


图 4-5 系统配置界面

点击风机变频"关闭", 然后按照"出厂调试引导"的步骤进行调试。

第一步在系统配置界面,点击"电机参数设置",选择电机类型。

- 如果选择"同步电机",需要设置"最大频率"、"额定频率"、"额定功率"、"额定电压"、"额定 电流"、"极对数"、"载波频率"。
- 如果选择"异步电机",需要设置"最大频率"、"额定频率"、"额定功率"、"额定电压"、"额定 电流"、"额定转速"、"载波频率"。



图 4-6 主机参数设置界面

● 根据实际电机铭牌参数,设置电机参数后,点击"参数辨识"。

第二步在系统配置界面,点击"一键设定参数"按钮,变频器自动完成相关参数配置,设置参数见附录 C.6。 第三步在系统配置界面,点击"调试模式"。



图 4-7 调试模式界面

点击主电机"点动运行",确定电机转向;点击电磁阀"加载"或"卸载",测试电磁阀动作;点击"返回"进入系统配置后,点击"菜单",返回菜单界面。

注意: 如果电机运行反向, 请调整电机线的接线顺序。

- 6、 按出厂调试指引调试"系统配置"页面完成后,返回至菜单界面。
- 7、 点击菜单页面中"风机参数"。



图 4-8 工频风机保护界面

根据风机铭牌参数设置"风机额定电流"即可。

8、 点击菜单中"用户参数"。



图 4-9 用户参数界面

9、 点击菜单中"维护参数"。



图 4-10 维护参数界面

10、 点击菜单中"保护参数"。



图 4-11 保护参数界面

11、 点击菜单中"运行信息"。



图 4-12 运行信息界面

12、 按照手册, 调整用户参数、厂家参数、维护参数后, 返回"工作环境"界面, 点击"启动"即可运行。

4.2 普乐特控制器适配调试

4.2.1 系统接线

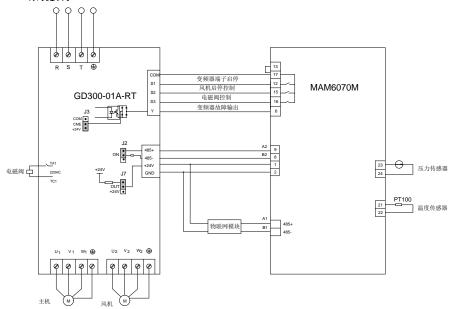


图 4-13 普乐特控制器 6070M+GD300-01A-RT 变频器接线图

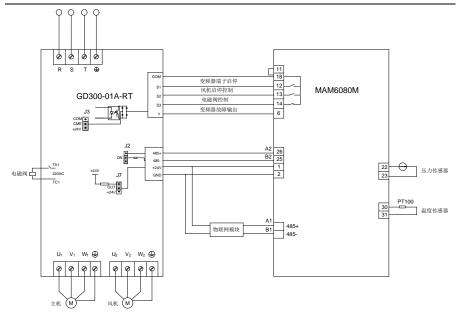


图 4-14 普乐特控制器 6080M+GD300-01A-RT 变频器接线图

4.2.2 调试步骤

Goodrive300-01A-RT 系列变频器产品可与普乐特控制器配合使用,调试步骤如下:

- 1、根据现场需求按照接线图正确接线,一般情况采取通讯控制主机启停,现场干扰较强时建议采用端子控制主机启停,主机端子启停须将 COM 与 S1 按照虚线连接,确保变频器接地和空压机外壳接地。
- 2、按照图 4-13 所示进行跳线,设置变频器功能码 P06.01=5,设置普乐特控制器的校准参数"相序保护值"为 0,屏蔽"相序错误 1",如图 4-20 所示;设置普乐特控制器硬件参数:6 引脚设置为主机变频器故障常开,如图 4-19 所示;设置完成即可使用主机变频器故障端子输出。
- 3、设置 P00.18=1 恢复功能码出厂值,并按照表 4-1 有顺序地进行系统参数配置。

功能码	功能码名称	参数设置	备注
P00.00	速度控制模式	0	0: 无 PG 矢量控制模式 0
P00.03	最大输出频率	机型确定	P00.04~400.00Hz
P00.04	运行频率上限	机型确定	P00.05~P00.03(最大输出频率)
P00.05	运行频率下限	机型确定	0.00Hz~P00.04(运行频率上限)
P00.14	载波频率设定	机型确定	默认 4kHZ
P00.18	功能参数恢复	1	1: 恢复缺省值

表 4-1 系统参数配置功能码

4、根据铭牌设置电机参数

功能码 功能码名称 参数设置 备注 1: 旋转学习 P00.15 电机参数自学习 1/2 2: 静止学习1(全面学习) 电机类型选择: 同步电机 P02.00 电机 1 类型 1 P02.15 同步电机 1 额定功率 机型确定 0.1~3000.0kW P02.16 同步电机 1 额定频率 机型确定 0.01Hz~P00.03(最大输出频率) P02.17 同步电机 1 极对数 机型确定 1~50 P02.18 同步电机 1 额定电压 机型确定 0~1200V P02.19 同步电机 1 额定电流 机型确定 0.8~6000.0A P02.23 同步电机 1 反电动势常数 机型确定 0~10000

表 4-2 电机参数配置功能表

注意:

- 电机参数设置后必须进行电机参数自学习。
- 如果现场电机已经带载,建议使用静止自学习1(全面学习)。
- 参数识别之后进行点动运行。

5、一键参数配置

设置 P00.18=3 时,为一键配置通讯启停,配置参数详情如表 4-3。

表 4-3 主机通讯启停一键配置参数表

功能码	功能码名称	参数设置	备注
P00.01	运行指令通道	2	2: 通讯运行指令通道(LED 点亮)
P00.06	A 频率指令选择	8	8: Modbus 通讯设定
P00.11	加速时间 1	20	0.0~3600.0s
P00.12	减速时间 1	20	0.0~3600.0s
P00.18	功能参数恢复	3	3: 一键配置通讯启停4: 一键配置端子启停
P05.01	S1 端子功能选择	0	无功能
P05.02	S2 端子功能选择	48	48: 风机运行控制信号
P05.03	S3 端子功能选择	49	49: 电磁阀控制信号
P06.01	Y端子功能选择	5	5: 变频器故障
P06.03	电磁阀输出选择	28	28: 电磁阀控制输出
P14.00	本机通讯地址	1	1~247,0 为广播地址
P14.01	通讯波特率设置	3	3: 9600BPS
P14.02	数据位校验设置	0	0: 无校验(N,8,1)for RTU
P14.04	通讯超时故障时间	40.0	0.0 (无效),0.1~60.0s
P14.05	传输错误处理	4	4: 报警并自由停车,通讯恢复后故障自动复位

功能码	功能码名称	参数设置	备注
P18.43	风机控制模式	1	1: 端子控制,工频风机通过端子使能来启停
P21.00	风机额定电流	自设定可修改	7.5 kW/11 kW/15kW,风机 0.75kW 2.5A 22kW,风机 1kW 3A 30kW/37kW,风机 1.5kW 3.7A

注意:

- 风机额定电流大小会根据变频器功率段自动选定。
- 风机参数可根据实际情况进行更改。

设置 P00.18=4 时,一键配置端子启停,须将 S1、COM 与普乐特控制器进行连接,配置参数详情如表 4-4。

功能码	功能码名称	参数设置	备注			
P00.01	运行指令通道	1	1: 端子运行指令通道(LED 闪烁)			
P00.06	A 频率指令选择	8	8: Modbus 通讯设定			
P00.11	加速时间 1	20	0.0~3600.0s			
P00.12	减速时间 1	20	0.0~3600.0s			
P00.18	功能参数恢复	4	3: 一键配置通讯启停4: 一键配置端子启停			
P05.01	S1 端子功能选择	1	1: 正转运行			
P05.02	S2 端子功能选择	48	48: 风机运行控制信号			
P05.03	S3 端子功能选择	49	49: 电磁阀控制信号			
P06.01	Y端子功能选择	5	5: 变频器故障			
P06.03	电磁阀输出选择	28	28: 电磁阀控制输出			
P14.00	本机通讯地址	1	1~247,0 为广播地址			
P14.01	通讯波特率设置	3	3: 9600BPS			
P14.02	数据位校验设置	0	0: 无校验(N,8,1)for RTU			
P14.04	通讯超时故障时间	40.0	0.0(无效),0.1~60.0s			
P14.05	传输错误处理	4	4 : 报警并自由停车,通讯恢复后故障自动复位			
P18.43	风机控制模式	1	1: 端子控制,工频风机通过端子使能来启停			
P21.00	风机额定电流	自设定,可 修改	7.5 kW/11 kW/15kW,风机 0.75kW 2.5A 22kW,风机 1kW 3A 30kW/37kW,风机 1.5kW 3.7A			

表 4-4 主机端子启停一键配置参数表

上述步骤设置完毕,变频器即可与普乐特控制器配合使用。

普乐特控制器可以显示空压机当前运行状态,并可以通过触摸屏设置常用参数。

使用方法简介如下:

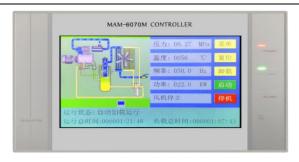


图 4-15 普乐特控制器工作主界面

1、 点击'菜单'键,进入菜单选择界面。



图 4-16 菜单选择界面

2、 通过点击图标进入相应的界面,可进行用户参数配置,运行状态查看等常用功能,以下是常用图标及对用功能简介。

运行参数:油滤器,空滤器等部件的使用时间、风机/主机相电流。

用户参数:设置供气加载压力,供气卸载压力,风机启停温度,延时等常用参数。



图 4-17 用户参数界面

主机变频:设置主机变频压力、主机启动频率、主机功率、主机加减速时间等。

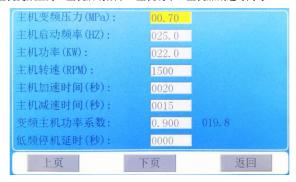


图 4-18 主机变频界面

硬件参数:设置控制器端子功能。



图 4-19 硬件参数设置界面

校准参数:设置控制器相关数据。



图 4-20 校准参数设置界面

厂家参数:设置卸载压力,风机额定电流,预警温度,报警停机温度等。



图 4-21 厂家参数界面

根据需要设置参数完成后,返回主界面点击"启动"即可运行。

4.3 MAM860C 控制器适配调试

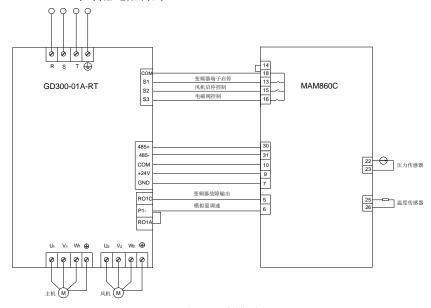
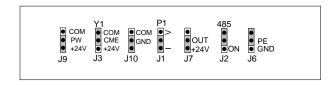


图 4-22 系统接线



参数表配置:

通过 P00.18=12 一键配置下表所示参数

功能码	功能码名称	参数设置	备注
P00.00	速度控制模式	0	0: 无PG矢量控制模式0
			0:键盘运行指令通道(LED熄灭)
P00.01	运行指令通道	1	1:端子运行指令通道(LED闪烁)
			2: 通讯运行指令通道(LED点亮)
P00.06	A频率指令选择	1	1: 模拟量 P1-设定
P05.01	S1端子功能选择	1	1: 正转运行
P05.02	S2端子功能选择	48	48: 风机运行控制信号
P05.03	S3端子功能选择	49	49: 电磁阀控制信号
P06.02	RO1输出选择	5	5: 变频器故障输出
P06.05	输出端子极性选择	8	RO端子极性置反

按照上述接线方式与参数配置即可实现普乐特 MAM860C 控制器与 GD300-01A-RT 变频器配合使用。

4.4 双变频加工频风机方案调试指导

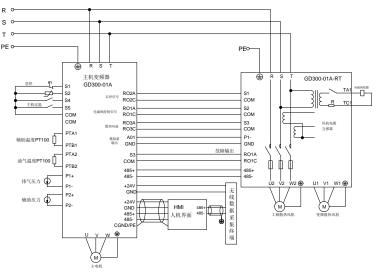


图 4-23 双变频加工频风机系统接线图

使用方法:

GD300-01A的配置请参考 GD300-01A说明书 4.3 章节进行配置, GD300-01A-RT 配置通过 P00.18=11一键参数配置,具体参数表如下,即可实现主机变频的双风机系统,其中 GD300-01A-RT 变频器 U1、V1、W1 实现变频风机输出,U2、V2、W2 可以进行工频风机输出。

GD300-01A-RT 参数配置表:

功能码	功能码名称	参数设置	备注
			0: 无PG矢量控制模式0(适用于AM,SM)
P00.00	速度控制模式	2	1: 无PG矢量控制模式1(适用于AM)
F00.00	座/文江門快八	2	2: V/F控制
			注: AM-异步电机 SM-同步电机
			0:键盘运行指令通道(LED熄灭)
P00.01	运行指令通道	1	1:端子运行指令通道(LED闪烁)
			2: 通讯运行指令通道(LED点亮)
P00.06	A频率指令选择	1	1: 模拟量 P1-设定
P05.01	S1端子功能选择	1	1: 正转运行
P05.02	S2端子功能选择	49	49: 电磁阀控制信号
P05.03	S3端子功能选择	50	50: 主电机散热风扇控制信号
P06.02	RO1输出选择	5	5: 变频器故障输出
P14.00	本机通讯地址	1	广播地址为: 1,区分主机变频器
P18.43	风机控制模式	1	1: 端子控制,工频风机通过端子使能来启停

5 详细功能说明

5.1 功能参数一览表

- "○":表示该参数的设定值在变频器处于停机、运行状态中,均可更改;
- "◎":表示该参数的设定值在变频器处于运行状态时,不可更改;
- "●":表示该参数的数值是实际检测记录值,不能更改。

变频器已对各参数的修改属性作了自动检查约束,可帮助用户避免误修改。

P00 组 基本功能组

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		0: 无 PG 矢量控制模式 0 (适用于 AM, SM)		
		1: 无 PG 矢量控制模式 1(适用于 AM)		
P00.00	速度控制模式	2: V/F 控制	0	0
		注意: AM-异步电机 SM-同步电机; 当使用矢		
		量模式时应先对变频器进行电机参数自学习。		
		0:键盘运行指令通道(LED 熄灭)		
P00.01	运行指令通道	1:端子运行指令通道(LED 闪烁)	0	0
		2:通讯运行指令通道(LED 点亮)		
P00.02	 通讯运行指令通道选择	0:Modbus 通讯通道	0	0
1 00.02	運収を11月~運運返 注	1~3: 保留	U	
P00.03	最大输出频率	<u>P00.04</u> ~400.00Hz	50.00Hz	0
P00.04	运行频率上限	P00.05~ <u>P00.03</u> (最大输出频率)	50.00Hz	0
P00.05	运行频率下限	0.00Hz~ <u>P00.04</u> (运行频率上限)	0.00Hz	0
P00.06	A 频率指令选择	0: 键盘数字设定	0	0
	B 频率指令选择	1: 模拟量 P1-设定		
		2~6: 保留		
P00.07		7: PID 控制设定 2		0
		8: Modbus 通讯设定		
		9~11: 保留		
P00.08	B 频率指令参考对象选择	0: 最大输出频率	0	0
F00.06	D 频平钼マ多写机家选择	1: A 频率指令	U	0
		0: A		
		1: B		
P00.09	设定源组合方式	2:(A+B)组合	0	0
P00.09	以足/冰组百万八	3:(A-B)组合	U	
		4: Max(A,B)组合		
		5: Min(A,B)组合		
P00.10	键盘设定频率	0.00Hz~ <u>P00.03</u> (最大输出频率)	50.00Hz	0
P00.11	加速时间 1	0.0~3600.0s	机型确定	0

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P00.12	减速时间 1	0.0~3600.0s	机型确定	0
P00.13	运行方向选择	0: 默认方向运行1: 相反方向运行2: 禁止反转运行	2	0
P00.14	载波频率设定	1.0~8.0kHz	4	0
P00.15	电机参数自学习	0: 无操作 1: 旋转自学习 2: 静止自学习 1 (全面学习)	0	0
P00.16	AVR 功能选择	0: 无效 1: 全程有效	1	0
P00.17	变频器类型	0: G 型机	0	0
P00.18	功能参数恢复	0: 无操作 1: 恢复缺省值 2: 清除故障档案 3: 一键配置通讯启停(适配普乐特控制器) 4: 一键配置端子启停(适配普乐特控制器) 5~6: 保留 7: 客户 1 参数 1 8: 客户 1 参数 2 9~10: 保留 11: 一键配置风机参数(用作 GD300-01A 风机) 12: 一键配置风机参数(用作 GD300-01A 风机) 12: 一键配置参数(适配普乐特 M860 控制器) 注: 恢复出厂值时, P02 组中电机参数保持当前值不变; 另外, P05 组中 P05.38, P05.40, P05.48, P05.50, P18 组中 P18.04, P18.28, P18.29, P18.32, P18.33, P18.38 保持当前值不变。	0	©

P01 组 起停控制组

名称	参数详细说明	缺省值	更改
起动运行方式	0: 直接启动	0	0
直接起动开始频率	0.00~50.00Hz	0.50Hz	0
起动频率保持时间	0.00~50.00s	0.00s	0
起动前制动电流	0.0~150.0%	0.0%	0
起动前制动时间	0.00~50.00s	0.00s	0
加减速方式选择	0: 直线型	0	0
停机方式选择	0: 减速停机	0	0
	起动运行方式 直接起动开始频率 起动频率保持时间 起动前制动电流 起动前制动时间 加减速方式选择	起动运行方式 0: 直接启动 直接起动开始频率 0.00~50.00Hz 起动频率保持时间 0.00~50.00s 起动前制动电流 0.0~150.0% 起动前制动时间 0.00~50.00s 加减速方式选择 0: 直线型 0: 减速停机	起动运行方式 0: 直接启动 0 直接起动开始频率 0.00~50.00Hz 0.50Hz 起动频率保持时间 0.00~50.00s 0.00s 起动前制动电流 0.0~150.0% 0.0% 起动前制动时间 0.00~50.00s 0.00s 加减速方式选择 0: 直线型 0 停机方式选择 0: 减速停机 0

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P01.09	停机制动开始频率	0.00~ <u>P00.03</u> (最大输出频率)	0.00Hz	0
P01.10	停机制动等待时间	0.00~50.00s	0.00s	0
P01.11	停机直流制动电流	0.0~150.0%	0.0%	0
P01.12	停机直流制动时间	0.00~50.00s	0.00s	0
P01.13	正反转死区时间	0.0~3600.0s	0.0s	0
P01.14	正反转切换模式	0: 过零频切换1: 过起动频率切换2: 经停机速度并延时再切换	0	0
P01.15	停止速度	0.00~100.00Hz	5.00Hz	0
P01.16	停止速度检出方式	0: 按速度设定值检出(判断斜坡频率)1: 按速度反馈值检测(只对矢量控制有效)	1	0
P01.17	反馈速度检出时间	0.00~100.00s(仅对 <u>P01.16</u> =1 有效)	0.50s	0
P01.18	上电端子运行保护选择	0: 上电时端子运行命令无效 1: 上电端子运行命令有效	0	0
P01.19	运行频率低于频率下限动 作(频率下限大于0有效)	0: 以频率下限运行	0	0
P01.21	停电再起动选择	0: 禁止再起动1: 允许再起动	0	0
P01.22	停电再起动等待时间	0.0~3600.0s(对应 <u>P01.21</u> 为 1 有效)	1.0s	0
P01.23	起动延时时间	0.0~60.0s	0.0s	0
P01.24	停止速度延迟时间	0.0~100.0s	0.0s	0
P01.25	0Hz 输出选择	0: 无电压输出 1: 有电压输出 2: 保留	0	0

P02 组 电机 1 参数组

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P02.00	电机 1 类型	0: 异步电机	0	0
F 02.00	电机工大生	1: 同步电机	O	0
P02.01	异步电机 1 额定功率	0.1~3000.0kW	机型确定	0
P02.02	异步电机 1 额定频率	0.01Hz~ <u>P00.03</u> (最大输出频率)	50.00Hz	0
P02.03	异步电机 1 额定转速	1~36000rpm	机型确定	0
P02.04	异步电机 1 额定电压	0~1200V	机型确定	0
P02.05	异步电机 1 额定电流	0.8~6000.0A	机型确定	0
P02.06	异步电机 1 定子电阻	0.001~65.535Ω	机型确定	0
P02.07	异步电机 1 转子电阻	0.001~65.535Ω	机型确定	0
P02.08	异步电机 1 漏感	0.1~6553.5mH	机型确定	0
P02.09	异步电机 1 互感	0.1~6553.5mH	机型确定	0

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P02.10	异步电机 1 空载电流	0.1~6553.5A	机型确定	0
P02.11	异步电机 1 铁芯磁饱和 系数 1	0.0~100.0%	80.0%	0
P02.12	异步电机 1 铁芯磁饱和 系数 2	0.0~100.0%	68.0%	0
P02.13	异步电机 1 铁芯磁饱和 系数 3	0.0~100.0%	57.0%	0
P02.14	异步电机 1 铁芯磁饱和 系数 4	0.0~100.0%	40.0%	0
P02.15	同步电机 1 额定功率	0.1~3000.0kW	机型确定	0
P02.16	同步电机 1 额定频率	0.01Hz~ <u>P00.03</u> (最大输出频率)	50.00Hz	0
P02.17	同步电机 1 极对数	1~50	2	0
P02.18	同步电机 1 额定电压	0~1200V	机型确定	0
P02.19	同步电机 1 额定电流	0.8~6000.0A	机型确定	0
P02.20	同步电机 1 定子电阻	0.001~65.535Ω	机型确定	0
P02.21	同步电机 1 直轴电感	0.01~655.35mH	机型确定	0
P02.22	同步电机 1 交轴电感	0.01~655.35mH	机型确定	0
P02.23	同步电机 1 反电动势常数	0~10000	350	0
P02.26	电机 1 过载保护选择	0: 不保护1: 普通电机(带低速补偿)2: 变频电机(不带低速补偿)	2	0
P02.27	电机 1 过载保护系数	电机过载倍数 M=lout/(In*K) In 为电机额定电流,lout 是变频器输出电流,K 为电机过载保护系数。 K 越小,M 值越大,越容易保护。 当 M=116%,电机过载 1 小时保护;当 M=150%时,电机过载 12 分钟保护;当 M=200%时,电机过载 5 分钟保护;当 M=200%时,电机过载 1 分钟保护,M≥400%立即保护。	100.0%	0

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P02.28	电机 1 功率校正系数	0.00~3.00	1.00	0
P02.29	电机 1 参数显示选择	0:按照电机类型显示 1:全部显示	0	0

P03 组 矢量控制组

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P03.00	速度环比例增益 1	0~200.0	20.0	0
P03.01	速度环积分时间 1	0.000~10.000s	0.200s	0
P03.02	切换低点频率	0.00Hz~ <u>P03.05</u>	5.00Hz	0
P03.03	速度环比例增益 2	0~200.0	10.0	0
P03.04	速度环积分时间 2	0.000~10.000s	1.000s	0
P03.05	切换高点频率	<u>P03.02</u> ~ <u>P00.03</u> (最大输出频率)	10.00Hz	0
P03.06	速度环输出滤波	0~8(对应 0~2^8/10ms)	0	0
P03.07	矢量控制电动转差补偿 系数	50%~200%	100%	0
P03.08	矢量控制发电转差补偿 系数	50%~200%	100%	0
P03.09	电流环比例系数 P	0~65535	1000	0
P03.10	电流环积分系数 I 电流环积分系数 I 转矩设定方式选择	参考调试经验参数: P03.09 参数值 (参考) P03.10 参数值 (参考) 电机功率 2000 1000 7.5~22kW 2500 1500 30~37kW 0: 转矩控制无效 1: 键盘设定转矩(P03.12) 2: 模拟量P1-设定转矩(100%相对于3倍的电机电流)	1000	0
P03.12	键盘设定转矩	3~6: 保留 7: Modbus通讯设定转矩(同上) 8~10: 保留 -300.0%~300.0%(电机额定电流)	50.0%	0
P03.13	转矩给定滤波时间	0.000~10.000s	0.010s	0
P03.14	转矩控制正转上限频率设 定源选择	0:键盘设定上限频率(<u>P03.16</u>) 1:模拟量P1-设定上限频率(100%对应最大		0
D03 15	- - - - - - - -	6: Modbus通讯设定上限频率(同上) 7~9: 保留 0: 键盘设定上限频率(<u>P03.17</u>)	0	0
1 03.13	TY NEIT PILLY TO THE WITH K	U: <u> </u>	U	\cup

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
	定源选择	1: 模拟量P1-设定上限频率(100%对应最大		
		频率)		
		2~5: 保留		
		6: Modbus通讯设定上限频率(同上)		
		7~9: 保留		
P03.16	转矩控制正转上限频率键 盘限定值	0.00Hz~ <u>P00.03</u>	50.00Hz	0
P03.17	转矩控制反转上限频率键 盘限定值	0.00Hz~ <u>P00.03</u>	50.00Hz	0
		0: 键盘设定转矩上限(<u>P03.20</u>) 1: 模拟量P1-设定转矩上限(100%相对于3 倍电机电流)		
P03.18	电动转矩上限设定源选择	2~4: 保留	0	0
		5: Modbus通讯设定转矩上限(同上) 6~8: 保留		
		0: 键盘设定转矩上限(P03.21)		
		1:模拟量P1-设定转矩上限(100%相对于3		
Dag 10		倍电机额定电流)		
P03.19	制动转矩上限设定源选择	2~4: 保留	0	0
		5: Modbus通讯设定转矩上限(同上)		
		6~8: 保留		
P03.20	电动转矩上限键盘设定	0.0~300.0%(电机额定电流)	120.0%	0
P03.21	制动转矩上限键盘设定	0.0~300.0%(电机额定电流)	120.0%	0
P03.22	恒功区弱磁系数	0.1~2.0	0.3	0
P03.23	恒功区最小弱磁点	10%~100%	20%	0
P03.24	最大电压限制	0.0~120.0%	100.0%	0
P03.25	预激磁时间	0.000~10.000s	0.300s	0
P03.26	弱磁比例增益	0~8000	300	0
P03.27	矢量控制速度显示选择	0: 按实际值显示1: 按设定值显示	0	0

P04 组 空间电压矢量控制组

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P04.00	电机 1 V/F 曲线设定	0: 直线 V/F 曲线	0	0
P04.01	电机 1 转矩提升	0.0%:(自动)0.1%~10.0%	0.0%	0
P04.02	电机 1 转矩提升截止	0.0%~50.0%(相对电机 1 额定频率)	20.0%	0
P04.03	电机 1 V/F 频率点 1	0.00Hz~ <u>P04.05</u>	0.00Hz	0
P04.04	电机 1 V/F 电压点 1	0.0%~110.0%(电机 1 额定电压)	0.0%	0

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P04.05	电机 1 V/F 频率点 2	P04.03~P04.07	0.00Hz	0
P04.06	电机 1 V/F 电压点 2	0.0%~110.0%(电机 1 额定电压)	0.0%	0
P04.07	申机 1 V/F 频率点 3	P04.05~P02.02 (异步电机 1 额定频率) P04.05~P02.16 (同步电机 1 额定频率)	0.00Hz	0
P04.08	电机 1 V/F 电压点 3	0.0%~110.0%(电机 1 额定电压)	0.0%	0
P04.09	电机 1 V/F 转差补偿增益	0.0~200.0%	100.0%	0
P04.10	电机 1 低频抑制振荡因子	0~100	10	0
P04.11	电机 1 高频抑制振荡因子	0~100	10	0
P04.12	电机 1 抑制振荡分界点	0.00Hz~ <u>P00.03</u> (最大输出频率)	30.00Hz	0
P04.26	节能运行选择	0: 不动作1: 自动节能运行	0	0
P04.33	恒功区弱磁系数	1.00~1.30	1.00	0
P04.34	无功闭环比例系数	0~3000 同步电机 VF 控制时有效,用于设置无功电流 闭环控制的比例系数。	100	0
P04.35	无功闭环积分系数	0~3000 同步电机 VF 控制时有效,用于设置无功电流 闭环控制的积分系数。	20	0

P05 组 输入端子组

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P05.01	S1 端子功能选择	0: 无功能	0	0
P05.02	S2 端子功能选择	1: 正转运行	0	0
P05.03	S3 端子功能选择	2: 反转运行	0	0
		3: 三线式运行控制	0	0
		4: 正转寸动	0	0
		5: 反转寸动		
		6: 自由停车		
		7: 故障复位		
		8: 运行暂停		
		9: 外部故障输入		
P05.04		10~11: 保留		
		12: 频率增减设定清除	0	0
		13~15: 保留		
		16: 多段速端子1		
		17: 多段速端子2		
		18: 多段速端子3		
		19: 多段速端子4		
		20: 多段速暂停		

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		21: 加减速时间选择1		
		22: 加减速时间选择2		
		23~24: 保留		
		25: PID控制暂停		
		26~29: 保留		
		30: 加减速禁止		
		31~32: 保留		
		33: 频率增减设定暂时清除		
		34: 停机直流制动		
		35: 保留		
		36: 命令切换到键盘		
		37: 命令切换到端子		
		38: 命令切换到通讯		
		39: 预励磁命令		
		40: 用电量清零		
		41: 用电量保持		
		42: 空滤堵塞信号		
		43: 油滤堵塞信号		
		44: 分离器堵塞信号		
		45: 精分器堵塞信号		
		46:外部故障1(电机过温)		
		47: 外部故障 2		
		48: 风机运行控制信号(需设置 P18.43=1 时		
		有效)		
		49: 电磁阀控制信号		
		50: 主电机散热风扇控制信号		
		51: PTC 信号(需设置 P18.00=1 时有效)		
		52~63: 保留		
		该功能码用来对输入端子极性进行设置。		
		当位设置为0值时,输入端子正极性;		
		当位设置为1值时,输入端子负极性。		
DOE 40	检 》	BIT8 BIT7 BIT6 BIT5	0,000	
P05.10	输入端子极性选择	保留 保留 保留 保留	0x008	0
		BIT4 BIT3 BIT2 BIT1 BIT0		
		保留 PTC S3 S2 S1		
		设定范围: 0x000~0x1FF		
P05.11	开关量滤波时间	0.000~1.000s	0.200s	0
P05.12	虚拟端子设定	0: 虚拟端子无效	0	0

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		1: Modbus 通讯虚拟端子有效		
		2~4: 保留		
		0: 两线式控制 1		
P05.13	端子控制运行模式	1: 两线式控制 2	0	0
1 00.10	州 1 江南紀 17 沃瓦	2: 三线式控制 1	O	•
		3: 三线式控制 2		
P05.14	S1 端子闭合延时时间		0.000s	0
P05.15	S1 端子关断延时时间		0.000s	0
P05.16	S2 端子闭合延时时间	0.000~50.000s	0.000s	0
P05.17	S2 端子关断延时时间	0.000~30.0005	0.000s	0
P05.18	S3 端子闭合延时时间		0.000s	0
P05.19	S3 端子关断延时时间		0.000s	0
P05.32	P1 下限值	↑ 对应设定 (%)	2.00V	0
P05.33	P1 下限对应设定	P05.35	0.0%	0
P05.34	P1 上限值	对应百	10.00V	0
P05.35	P1 上限对应设定	上下限及上下限对应设定关系如图,得出对应百分比,当前压力=对应百分比 x 压力传感器 P1 上限。 P05.32 参数范围: 0.00V~P05.34 P05.33 参数范围: -100.0%~100.0% P05.34 参数范围: P05.32~10.00V P05.35 参数范围: -100.0%~100.0%	100.0%	0
P05.36	P1 输入滤波时间	0.000s~10.000s	0.200s	0
P05.37	PT1 下限值	对应设定 (%) 对应百 分比 P05.38 编入电压 P18.28 17.20 P18.29	0.00V	0
P05.38	PT1 下限对应设定	上下限对应设定为温度校准点占总量程的百	12.5%	0
P05.39	PT1 上限值	分比,通过上下限值与上下限对应设定的线性	10.00V	0
P05.40	PT1 上限对应设定	关系可以得出输入电压对应模拟量百分比,	75.0%	0

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		当前温度=对应百分比×160℃		
		P05.37 参数范围: 0.00V~P05.39		
		P05.38 参数范围: -100.0%~100.0%		
		P05.39 参数范围: P05.37~10.00V		
		<u>P05.40</u> 参数范围: -100.0%~100.0%		
P05.41	PT1 输入滤波时间	0.000s~10.000s	0.300s	0
P05.47	PT2 下限值	0.00V~ <u>P05.49</u>	0.00V	0
P05.48	PT2 下限对应设定	-100.0%~100.0%	12.5%	0
P05.49	PT2 上限值	<u>P05.47</u> ~10.00V	10.00V	0
P05.50	PT2 上限对应设定	-100.0%~100.0%	75.0%	0
P05.51	PT2 输入滤波时间	0.000s~10.000s	0.300s	0

P06 组 输出端子组

功能码		参数详细说明	缺省值	更改
P06.01	Y1 输出选择	0: 无效	0	0
P06.02	RO1 输出选择	1: 运行中	0	0
		2: 正转运行中	0	0
		3: 反转运行中		
		4: 点动运行中		
		5: 变频器故障		
		6~11: 保留		
		12: 运行准备就绪		
		13: 预励磁中		
P06.03	电磁阀输出选择	14~19: 保留		
P06.03	(TA1-TC1)	20: 外部故障有效	0	0
		21~22: 保留		
		23: Modbus 通讯虚拟端子输出		
		24~26: 保留		
		27: 风机启停控制		
		28: 电磁阀控制输出		
		29: 主电机散热风机控制		
		30: 系统故障(空压机专用)		
		该功能码用来对输出端子极性进行设置。		
		当位设置为0值时,输入端子正极性;		
P06.05	输出端子极性选择	当位设置为1值时,输入端子负极性。	0x0	0
P06.05	制山物丁伙注处拌	BIT3 BIT2 BIT1 BIT0	UXU	0
		保留 TA1~TC1 RO1 Y1		
		设定范围: 0x0~0xF		
P06.06	Y1 开通延时时间	0.000~50.000s	0.000s	0

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P06.07	Y1 断开延时时间		0.000s	0
P06.10	电磁阀(TA1~TC1)开通 延时时间		0.000s	0
P06.11	电磁阀(TA1~TC1)关断 延时时间		0.000s	0
P06.12	RO1开通延时时间		0.000s	0
P06.13	RO1关断延时时间		0.000s	0

P07 组 人机界面组

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P07.00	用户密码	0~65535	0	0
P07.01	功能参数拷贝	0: 无操作 1: 本机功能参数上传到键盘 2: 键盘功能参数下载到本机(包括电机参数) 3: 键盘功能参数下载到本机(不包括 P02, P12 组电机参数) 4: 键盘功能参数下载到本机(仅包括 P02, P12 组电机参数) 注意: 1-4 项操作执行完成后,参数自动恢复 到 0。	0	0
P07.02	QUICK/JOG 键功能选择	0: 无功能 1: 点动运行 2: 移位键切换显示状态 3: 正转反转切换 4: 清除UP/DOWN 设定 5: 自由停车 6: 实现运行命令给定方式按顺序切换 7: 快速调试模式(按非出厂参数调试)	1	0
P07.03	QUICK 键运行命令通道 切换顺序选择	 0: 键盘控制→端子控制→通讯控制 1: 键盘控制←→端子控制 2: 键盘控制←→通讯控制 3: 端子控制←→通讯控制 	0	0
P07.04	STOP/RST 键停机功能 选择	0: 只对面板控制有效 1: 对面板和端子控制同时有效 2: 对面板和通讯控制同时有效 3: 对所有控制模式均有效	0	0
P07.05	运行状态显示的参数选择 1	0x0000~0xFFFF BIT0:运行频率(Hz亮) BIT1:设定频率(Hz闪烁)	0x03FF	0

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		BIT2: 母线电压 (V亮) BIT3: 输出电压 (V亮) BIT4: 输出电流 (A亮) BIT5: 运行转速 (rpm亮) BIT6: 输出功率 (%亮) BIT7: 输出转矩 (%亮) BIT8: PID给定值 (%闪烁) BIT9: PID反馈值 (%亮) BIT10: 输入端子状态 BIT11: 输出端子状态 BIT12: 转矩设定值 (%亮) BIT13~ BIT15: 保留		
P07.06	运行状态显示的参数选择 2	0x0000~0xFFFF BIT0:模拟量P1-值(V亮) BIT1~BIT3:保留 BIT4:电机过载百分比(%亮) BIT5:变频器过载百分比(%亮) BIT6:斜坡频率给定值(Hz亮) BIT7:线速度 BIT8:交流进线电流 BIT9~15:保留	0x0000	0
P07.07	停机状态显示的参数选择	0x0000~0xFFFF BIT0:设定频率(Hz亮,频率慢闪) BIT1:母线电压(V亮) BIT2:输入端子状态 BIT3:输出端子状态 BIT4:PID给定值(%闪烁) BIT5:PID反馈值(%亮) BIT6:转矩设定值(%亮) BIT7:模拟量P1-值(V亮) BIT8~BIT15:保留	0x00FF	0
P07.08	频率显示系数	0.01~10.00 显示频率=运行频率* <u>P07.08</u>	1.00	0
P07.09	转速显示系数	0.1~999.9% 机械转速=120*显示运行频率 x <u>P07.09</u> /电机极 对数	100.0%	0
P07.10	线速度显示系数	0.1~999.9% 线速度=机械转速 x <u>P07.10</u>	1.0%	0

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P07.12	逆变模块温度	0~100.0°C		•
P07.13	控制板软件版本	1.00~655.35		•
P07.14	本机累积运行时间	0~65535h		•
P07.15	变频器用电量高位	0~65535kWh (*1000)		•
P07.16	变频器用电量低位	0.0~999.9kWh		•
P07.17	变频器机型	0: G型机 1: P型机		•
P07.18	变频器额定功率	0.4~3000.0kW		•
P07.19	变频器额定电压	50~1200V		
P07.19	变频器额定电流	0.1~6000.0A		
P07.21	厂家条形码 1	0x0000~0xFFFF		
	厂家条形码 2	0x0000~0xFFFF		
P07.22 P07.23	厂家条形码3	0x0000~0xFFFF 0x0000~0xFFFF		
P07.23	厂家条形码 4	0x0000~0xFFFF 0x0000~0xFFFF		
P07.25	厂家条形码 5	0x0000~0xFFFF		•
P07.26	厂家条形码6	0x0000~0xFFFF		•
P07.27	当前故障类型	0: 无故障		•
P07.28	前 1 次故障类型	1~3: 保留		•
P07.29	前 2 次故障类型	4: 加速过电流 (OC1)		•
P07.30	前 3 次故障类型	5: 减速过电流 (OC2)		•
P07.31		6: 恒速过电流 (OC3)		•
P07.31	前 4 次故障类型	7: 加速过电压 (OV1)		•
		7: 加速过电压(OV1) 8: 减速过电压(OV2)		
		9: 恒速过电压 (OV3)		
		10: 母线欠压故障 (UV)		
		11: 电机过载 (OL1)		
		12: 变频器过载 (OL2)		
		13: 输入侧缺相(SPI)		
		14: 输出侧缺相 (SPO)		
P07.32	前 5 次故障类型	15: 整流模块过热(OH1)		•
1 07.02	加可以以中人主	16: 逆变模块过热故障(OH2)		
		17: 外部故障 (EF)		
		18: 485 通讯故障(CE)		
		19: 电流检测故障 (ItE)		
		20: 电机自学习故障 (tE)		
		21: EEPROM 操作故障(EEP)		
		22: PID 反馈断线故障(PIDE)		
		23: 保留		
		24:运行时间达到(END)		

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		25: 电子过载 (OL3)		
		26: 面板通讯错误 (PCE)		
		27:参数上传错误(UPE)		
		28:参数下载错误(DNE)		
		29~31: 保留		
		32: 对地短路故障 1 (ETH1)		
		33: 对地短路故障 2 (ETH2)		
		34: 速度偏差故障(dEu)		
		35: 失调故障 (STo) 36: 欠载故障 (LL)		
		37: 保留		
		38: 相序故障 (PSF)		
		39: 风机三相电流不平衡(SPOF)		
		40: 风机过载 (OLF)		
		41: 电磁阀过流 (TOC)		
		42~44: 保留		
		45: 握手失败故障(HAnd)		
P07.33	当前故障运行频率		0.00	•
P07.34	当前故障斜坡给定频率		0.00	•
P07.35	当前故障输出电压		0	•
P07.36	当前故障输出电流		0.0	•
P07.37	当前故障母线电压		0.0	•
P07.38	当前故障时最高温度		0.0	•
P07.39	当前故障输入端子状态		0	•
P07.40	当前故障输出端子状态		0	•
P07.41	前 1 次故障运行频率		0.00	•
P07.42	前 1 次故障斜坡给定频率		0.00	•
P07.43	前 1 次故障输出电压		0	•
P07.44	前 1 次故障输出电流		0.0	•
P07.45	前 1 次故障母线电压		0.0	•
P07.46	前 1 次故障时最高温度		0.0	•
P07.47	前 1 次故障输入端子状态		0.0	•
P07.48	前 1 次故障输出端子状态		0	•
P07.49	前 1 次故障运行频率		0	•
P07.50	前2次故障斜坡给定频率		0.00	•
P07.51	前2次故障输出电压		0	•
P07.52	前2次故障输出电流		0	•
P07.53	前2次故障母线电压		0.0	•
P07.54	前2次故障时最高温度		0.0	•

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P07.55	前2次故障输入端子状态		0	•
P07.56	前2次故障输出端子状态		0	•

P08 组 增强功能组

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P08.00	加速时间 2	0.0~3600.0s	机型确定	0
P08.01	减速时间 2	0.0~3600.0s	机型确定	0
P08.02	加速时间3	0.0~3600.0s	机型确定	0
P08.03	减速时间3	0.0~3600.0s	机型确定	0
P08.04	加速时间 4	0.0~3600.0s	机型确定	0
P08.05	减速时间 4	0.0~3600.0s	机型确定	0
P08.06	点动运行频率	0.0~3600.0s	10.00Hz	0
P08.07	点动运行加速时间	0.0~3600.0s	机型确定	0
P08.08	点动运行减速时间	0.0~3600.0s	机型确定	0
P08.09	跳跃频率 1	0.00~ <u>P00.03</u> (最大输出频率)	0.00Hz	0
P08.10	跳跃频率幅值1	0.00~ <u>P00.03</u> (最大输出频率)	0.00Hz	0
P08.11	跳跃频率 2	0.00~ <u>P00.03</u> (最大输出频率)	0.00Hz	0
P08.12	跳跃频率幅值2	0.00~ <u>P00.03</u> (最大输出频率)	0.00Hz	0
P08.13	跳跃频率 3	0.00~ <u>P00.03</u> (最大输出频率)	0.00Hz	0
P08.14	跳跃频率幅值3	0.00~ <u>P00.03</u> (最大输出频率)	0.00Hz	0
P08.15	母线电压预保护功能	0x00~0x11 个位: 母线保护功能 十位: 低频电流保护功能	0x10	0
P08.16	低电压保护阈值	0.0V~2000.0V	300.0V	0
P08.17	过压预保护阈值	0.0V~2000.0V	780.0V	0
P08.18	自动重启延时时间	0.0~6000.0s	60.0s	0
P08.19	低压限频运行时间	0.0~6000.0s	60.0s	0
P08.24	风机保护	0x00~0x11 LED个位: 0:风机三相电流不平衡保护禁止 1:风机三相电流不平衡保护允许 LED十位: 0:风机过载保护禁止 1:风机过载保护允许	机型确定	0
P08.25	键盘锁定使能	0: 不锁键盘 1: 允许锁定键盘 锁定: 同时按下 PRG 键+DATA 键 解锁: 按下 DATA 键, 另外按下 V 键三次。	0	0

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P08.26	保养计时模式选择	0: 休眠不计时1: 休眠计时	0	0
P08.27	优化模式	0x00-0x11 LED个位:同步电机电感优化 0:关闭 适用于表贴式同步电机,实际使用P02.21(同步电机1查轴电感)和P02.22(同步电机1交轴电感)值参与计算。 1:开启 适用于内嵌式/表贴式同步电机,实际使用P02.21(同步电机1直轴电感)值参与计算。 产产量:可根据现场电机,开启/关闭优化模式。 LED十位:母线电压检测优化 0:关闭 1:开启	0x01	0
P08.28	故障自动复位次数	在自动复位期间故障对外不会报出来, 仅键盘	5	0
P08.29	故障自动复位间隔时间设 置	TRIP 灯会闪烁, <u>P17.39</u> 显示警告码,故障自动复位功能对于: OUt1、OUt2、Out3、OL1、OL2、OH1、OH2、EF、CE、ItE、tE、EEP、END、PCE、UPE、DNE、ETH1、ETH2、PSF等故障无效,当发生这些类型的故障时一次便会报出。 P08.28 参数范围: 0~10 P08.29 参数范围: 0.1~3600.0s	5.0s	0
P08.30	下垂控制频率下降率	0.00~50.00Hz	0.00Hz	0
P08.32	FDT1 电平检测值	0.00~ <u>P00.03</u> (最大输出频率)	50.00Hz	0
P08.33	FDT1 滞后检测值	-100.0~100.0%(FDT1 电平)	5.0%	0
P08.34	FDT2 电平检测值	0.00~ <u>P00.03</u> (最大输出频率)	50.00Hz	0
P08.35	FDT2 滞后检测值	-100.0~100.0%(FDT2 电平)	5.0%	0
P08.36	频率到达检出值	0.0~ <u>P00.03</u> (最大输出频率)	0.00Hz	0
P08.39	冷却散热风扇运行模式	0: 正常运行模式: 休眠时不运行 1: 上电后风扇一直运行 2: 温度控制: IGBT温度高于50°C风扇开启, 低于45°C时风扇关闭	0	0
P08.40	PWM 选择	0x00~0x21 LED个位: PWM模式选择 0: PWM模式1,三相调制和两相调制 1: PWM模式2,三相调制	0x01	0

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		LED十位: PWM低速载波限制		
		0: 低速载波限制, 载波限制模式1		
		1: 低速载波限制,载波限制模式2		
		2: 低速载波不限制		
		LED 百位:保留		
		0x00~0x11		
		LED个位		
		0: 过调制无效		
P08.41	过调制选择	1: 过调制有效	0x00	0
		LED十位		
		0: 轻度过调制		
		1: 深度过调制		
		0x0000~0x1223		
		LED个位:频率使能选择		
		0: △/∨键和数字电位器调节均有效		
		1: 仅 △/∨ 键调节有效		
		2: 仅数字电位器调节有效		
		3: △/∨键和数字电位器调节均无效		
	键盘数字控制设定	LED十位:频率使能选择		
		0: 仅对 <u>P00.06</u> =0定有效		
P08.42		1: 所有频率方式均有效	0x0000	0
		2: 多段速优先时,对多端速无效		
		LED百位: 停机时动作选择		
		0: 设定有效		
		1: 运行中有效, 停机后清除		
		2: 运行中有效,收到停机命令后清除		
		LED千位: /// 键和数字电位器积分功能		
		0: 积分功能有效		
		1: 积分功能无效		
P08.43	键盘数字电位器积分时间	0.01~10.00s	0.10s	0
		0x000~0x221		
		LED 个位: 频率使能选择		
		0: UP/DOWN 端子设定有效		
	11D/DOM/11 7th 3 th 4 th 11 th	1: UP/DOWN 端子设定无效		
P08.44	UP/DOWN 端子控制设	LED 十位:频率控制选择	0x000	0
	定	0: 仅对 <u>P00.06</u> =0 设定有效		
		1: 所有频率方式均有效		
		2: 多端速优先时,对多端速无效		
		LED 百位:停机时动作选择		

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		0: 设定有效		
		1: 运行中有效,停机后清除		
		2: 运行中有效,收到停机命令后清除		
P08.45	UP 端子频率变化率	0.01~50.00Hz/s	0.50Hz/s	0
P08.46	DOWN 端子频率减量变 化率	0.01~50.00Hz/s	0.50Hz/s	0
P08.47	频率设定掉电时动作选择	0x000~0x111 LED个位:数字调节频率掉电时动作选择 0:掉电时存储 1:掉电时清零 LED十位:Modbus设定频率掉电时动作选择 0:掉电时存储 1:掉电时清零 LED百位:其它通讯设定频率掉电时动作选择 0:掉电时存储 1:掉电时存储	0x000	0
P08.48	用电量初始值高位	0~59999kWh(k)	0kWh	0
P08.49	用电量初始值低位	0.0~999.9kWh	0.0kWh	0
P08.50	磁通制动系数	0: 无效 100~150: 系数越大,制动强度越大	0	0
P08.51	变频器输入功率因数	0.00~1.00	0.56	0

P09 组 PID 控制组

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P09.00	PID 给定源选择	0: P09.01 设定 1: 模拟量 P1-给定 2~4: 保留 5: 多段给定 6: Modbus 通讯设定 7~9: 保留 10: 空压机专用功能压力设定	0	0
P09.01	PID 数值给定	-100.0%~100.0%	0.0%	0
P09.02	PID 反馈源选择	0:模拟量 P1-反馈 1~3:保留 4: Modbus 通讯反馈 5~7:保留 8:空压机专用功能压力反馈	0	0
P09.03	PID 输出特性选择	0: PID 输出为正特性: 即反馈信号大于 PID	0	0

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		的给定,要求变频器输出频率下降,才能使		
		PID 达到平衡。如收卷的张力 PID 控制。		
		1: PID 输出为负特性:即反馈信号大于 PID		
		的给定,要求变频器输出频率上升,才能使		
		PID 达到平衡。如放卷的张力 PID 控制。		
		决定整个 PID 调节器的调节强度, P 越大,调		
		节强度越大。该参数为 100 表示当 PID 反馈		
P09.04	比例增益(Kp)	量和给定量的偏差为100%时,比例调节器(忽	10.00	0
1 03.04	LL DIFFIEL (NP)	略积分作用和微分作用)对输出频率指令的调	10.00	
		节幅度为最大输出频率(<u>P00.03</u>)。		
		设定范围: 0.00~100.00		
		决定 PID 调节器对 PID 反馈量和给定量的偏		
		差进行积分调节的快慢。当 PID 反馈量和给定		
		量的偏差为100%时,积分调节器(忽略比例		
P09.05	积分时间(Ti)	作用和微分作用) 经过该时间连续调整,调整	2.00s	0
		量能达到最大输出频率(<u>P00.03</u>)。		
		积分时间越短调节强度越大。		
		设定范围: 0.00~10.00s		
		决定 PID 调节器对 PID 反馈量和给定量的偏		
		差的变化率进行调节的强度。若反馈量在该时		
		间内变化 100%, 微分调节器(忽略比例作用		
P09.06	微分时间(Td)	和积分作用)的调整量为最大输出频率	1.00s	0
		(<u>P00.03</u>)。		
		微分时间越长调节强度越大。		
		设定范围: 0.00~10.00s		
		指对反馈量的采样周期,在每个采样周期内调		
P09.07	采样周期(T)	节器运算一次。采样周期越大响应越慢。	0.100s	0
		设定范围: 0.001~10.000s		
		PID 系统反馈值相对于闭环给定值允许的最		
		大偏差量,在偏差极限内,PID 调节器停止调		
P09.08	PID 控制偏差极限	节。合理设置该功能码可调节 PID 系统的精度	0.1%	0
		和稳定性。		
		设定范围: 0.0~100.0%		
P09.09	PID 输出上限值	P09.10 (PID 输出下限值)~100.0%	100.0%	0
P09.10	PID 输出下限值	-100.0%~ <u>P09.09</u> (PID 输出上限值)	0.0%	0
P09.11	反馈断线检测值	0.0~100.0%	0.0%	0
P09.12	反馈断线检测时间	0.0~3600.0s	1.0s	0
P09.13	PID 调节选择	0x00~0x11	0x01	0
FU9.13	FID 炯甲远拜	LED 个位:	UXUT	J

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		0: 频率到达上下限继续积分调节		
		1: 频率到达上下限停止积分调节		
		LED 十位:		
		0: 与设定方向一致		
		1: 可与设定方向相反		
P09.14	微分滤波次数	0~60	2	0

P11 组 保护参数组

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P11.00	缺相保护	0x0000~0x1111 LED 个位: 0: 输入缺相软件保护禁止 1: 输入缺相软件保护允许 LED 十位: 0: 输出缺相保护禁止 1: 输出缺相保护允许 LED 百位: 0: 保留 1: 保留 LED 千位: 0: 相序保护禁止 1: 相序保护禁止	0x0110	0
P11.03	过压失速保护	0: 禁止1: 允许	1	0
P11.04	过压失速保护电压	120~150%(标准母线电压)(380V)	140%	0
P11.05	限流选择	0x00-0x11 个位: 限流动作选择 0: 限流动作无效 1: 限流动作一直有效 十位: 保留	0x01	0
P11.06	自动限流水平	50.0~200.0%	150.0%	0
P11.07	限流时频率下降率	0.00~50.00Hz/s	10.00Hz/s	0
P11.08	变频器或电机过欠载预报 警选择	0x000~0x131 LED 个位: 0: 电机过欠载预报警,相对电机的额定电流 1: 变频器过欠载预报警,相对变频器额定电流 LED 十位: 0: 变频器过欠载报警后继续运行	0x000	0

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		1:变频器欠载报警后继续运行,过载故障后		
		停止运行		
		2: 变频器过载报警后继续运行,欠载故障后		
		停止运行		
		3: 变频器报过欠载故障后停止运行		
		LED 百位:		
		0: 一直检测		
		1: 恒速运行中检测		
P11.09	法共新担敬 校山 v 亚	D44 44 2009/	G 型机	0
P11.09	过载预报警检出水平	<u>P11.11</u> ~200%	150%	0
P11.10	过载预报警检出时间	0.1~3600.00s	1.0s	0
P11.11	欠载预报警检出水平	0%~ <u>P11.09</u>	50%	0
P11.12	欠载预报警检出时间	0.1~3600.0s	1.0s	0
		0x00~0x11		
		LED 个位:	G型机 150% 1.0s 50% (1.0s 0x00 (10.0% (0.5s	
	北京中北北京北	0: 欠压故障时动作		
P11.13	故障时故障输出端子动作	1: 欠压故障时不动作	0x00	0
	选择	LED 十位:		
		0: 自动复位期间动作		
		1: 自动复位期间不动作		
P11.14	速度偏差检出值	0.0~50.0%	10.0%	0
P11.15	速度偏差检出时间	0.0~10.0s(0.0 时不进行速度偏差保护)	0.5s	0
D44.40	由广映菜白油购掘 准权	0: 无效		
P11.16	电压跌落自动降频选择	1: 有效	1	0

P13 组 同步电机控制参数组

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P13.00	拉入电流减小系数	0.0~100.0% 同步机注入电流下降率,设定注入无功电流的减小速率,当有功电流增大到一定程度,减小注入无功电流以提高电机功率因数,	50.0%	0
P13.02	拉入电流 1	0.0%~100.0%电机额定电流 磁极位置定向电流,增大转矩。	20.0%	0
P13.03	拉入电流 2	0.0%~100.0%电机额定电流	10.0%	0
P13.04	拉入电流切换频率	0.00Hz~ <u>P00.03</u> (最大输出频率)	30.00Hz	0
P13.05	高频叠加频率 (保留)	200Hz~1000Hz	500Hz	0
P13.06	高频叠加电压	0.0~300.0%电机额定电压	40.0%	0
P13.08	控制参数 1	0x0000~0xFFFF	0x120	0
P13.09	控制参数 2	0.00~300.00	5.00	0

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P13.11	失调检出时间	调整防止失调功能的响应性。负载惯性比较大,可以增大此值,但响应性会变慢。 设定范围: 0.0~10.0s	0.5s	0
P13.12	高频补偿系数	当电机转速在额定转速以上运行时,该参数有效。若电机发生振荡,请调整该参数。设定范围: 0.0~100.0%	50.0%	0
P13.14	启动短路制动保持时间	0.00~50.00s	0.00	0
P13.15	停机短路制动保持时间	0.00~50.00s	0.00	0

P14 组 串行通讯功能组

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P14.00	本机通讯地址	1~247,0 为广播地址	2	0
P14.01	通讯波特率设置	0: 1200BPS 1: 2400BPS 2: 4800BPS 3: 9600BPS 4: 19200BPS 5: 38400BPS	4	0
P14.02	数据位校验设置	0: 无校验(N, 8, 1) for RTU 1: 偶校验(E, 8, 1) for RTU 2: 奇校验(O, 8, 1) for RTU 3: 无校验(N, 8, 2) for RTU 4: 偶校验(E, 8, 2) for RTU 5: 奇校验(O, 8, 2) for RTU	1	0
P14.03	通讯应答延时	0~200ms	5ms	0
P14.04	通讯超时故障时间	0.0(无效),0.1~60.0s	0.0s	0
P14.05	传输错误处理	0: 报警并自由停车 1: 不报警并继续运行 2: 不报警按停机方式停机(仅通讯控制方式下) 3: 不报警按停机方式停机(所有控制方式下) 4: 报警并自由停车,通讯恢复后故障自动复位	0	0
P14.06	通讯处理动作选择	0x000~0x111 LED 个位:写操作动作 0:写操作有回应 1:写操作无回应 LED 十位:通讯加密处理 0:通讯加密设置无效	0x000	0

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		1: 通讯加密设置有效		
		LED百位:通讯CRC校验失败处理		
		0: 返回错误类型06		
		1: 不返回任何数据		

P15 组 非标功能组

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		0~9999		
P15.08	动态密码	注:每次上电/每隔8小时/每次写入一个新的		•
		P15.09值后,均会重新自动刷新。		
P15.09	握手密码	0~9999	0	0
P 15.09	佐十 省 屿	注: 用于开启或关闭握手协议。	O	0
		0~65535s		
P15.10	握手超时时间	注:超过P15.10所设时间仍未握手成功,报	20s	0
		HAnd故障,写0时不报故障。		
		0~1		
P15.11	握手状态	0: 握手功能未开启	0	•
		1: 握手功能开启		

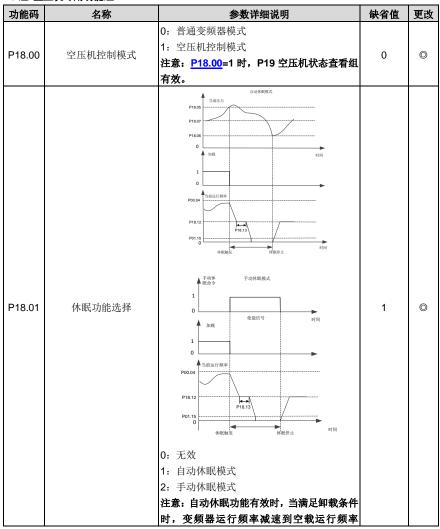
P17 组 状态查看功能组

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P17.00	设定频率	0.00Hz~ <u>P00.03</u>	0.00Hz	•
P17.01	输出频率	0.00Hz~ <u>P00.03</u>	0.00Hz	•
P17.02	斜坡给定频率	0.00Hz~ <u>P00.03</u>	0.00Hz	•
P17.03	输出电压	0~1200V	0V	•
P17.04	输出电流	0.0~3000.0A	0.0A	•
P17.05	电机转速	0~65535RPM	0RPM	•
P17.06	转矩电流	-3000.0~3000.0A	0.0A	•
P17.07	励磁电流	-3000.0~3000.0A	0.0A	•
P17.08	电机功率	-300.0%~300.0%(相对于电机额定功率)	0.0%	•
P17.09	输出转矩	-250.0~250.0%	0.0%	•
P17.10	估测电机频率	0.00~ <u>P00.03</u>	0.00Hz	•
P17.11	直流母线电压	0.0~2000.0V	0.0V	•
P17.12	开关量输入端子状态	0x0000~0x00FF	0x0000	•
P17.13	开关量输出端子状态	0x0000~0x000F	0x0000	•
P17.16	主机故障码	0~45 (参见 <u>P07.27</u> ~ <u>P07.32</u> 故障码)	0	•
P17.17	硬件过流自动复位次数	0~3	0	
P17.18	硬件过流自动复位累计 次数	0-65535	0	•

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P17.19	P1-输入电压	显示 P1-通道模拟量输入电压值,2.00V~10.00V 对应于 4-20mA,P05.32~P05.34 对应压力 0.0~P18.04,当检测到 P1-输入电压大于 9.8V 或小于 1V,则认为压力信号故障。 范围: 0.00~10.00V	0.00V	•
P17.20	PT1 输入电压	显示 PT1 通道模拟量输入电压值,空压机模式下,接入 PT100 热电阻温度传感器,不同温度产生不同的电阻值,不同电阻值对应不同的输入电压,因此,输入电压值可对应相应的检测温度,输入电压 P18.28~P18.29 对应20°C~120°C。 范围: 0.00~10.00V	0.00V	•
P17.22	PT2 输入电压	显示 PT2 通道模拟量输入电压值,空压机模式下,接入 PT100 热电阻温度传感器,不同温度产生相应的电阻值,不同电阻值对应相应的输入电压,因此,输入电压值可对应相应的检测温度,输入电压 P18.32~P18.33 对应20°C~120°C。范围: 0.00~10.00V	0.00V	•
P17.23	PID 给定值	显示排气压力信号设定值,100.0%对应排气压力传感器上限值 P18.04。 范围: -100.0~100.0%	0.0%	•
P17.24	PID 反馈值	显示排气压力信号检测值。 范围: -100.0~100.0%	0.0%	•
P17.25	电机功率因素	-1.00~1.00	0.0	•
P17.26	本次运行时间	0~65535m	0m	•
P17.28	ASR 控制器输出	-300.0%~300.0%(电机额定电流)	0.0%	•
P17.29	同步机磁极角度	0.0~360.0	0.0	•
P17.30	同步机相位补偿量	-180.0~180.0	0.0	•
P17.31	同步机高频叠加电流	0.0%~200.0%	0.0%	•
P17.32	磁链	0.0%~200.0%	0.0%	•
P17.33	激磁电流给定	-3000.0~3000.0A	0.0A	•
P17.34	转矩电流给定	-3000.0~3000.0A	0.0A	•
P17.35	交流进线电流	0.0~5000.0A	0.0A	•
P17.36	输出转矩	-3000.0Nm~3000.0Nm	0.0Nm	•
P17.37	电机过载计数值	0~100(100 跳 OL1 故障)	0	•
P17.38	PID 输出值	显示排气压力信号 PID 控制调节输出值,	0.00%	•

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		100.0%对应最大输出频率 <u>P00.03</u> 。		
		设定范围: -100.00~100.00%		
D47.00		0~45	•	
P17.39	警告码	参考 P07.27 功能参数说明	0	•

P18 组 空压机专用功能组



功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		P18.12,此后,若检测到排气压力持续 P18.13 时间大于加载压力 P18.06,变频器将减速到 停止速度 P01.15,再自由停车进入休眠阶段。 若检测到排气压力在 P18.13 时间内小于加载 压力,变频器将再次进行加载运行,压力 PID 将起调节作用。 手动休眠:通过触摸屏或其他通讯方式进行手动休眠。		
P18.02	加卸载方式	0:自动 1:手动 设为手动状态时,空压机开机后,加、卸载需 要通过触摸屏或其它通讯方式手动操作;设为 自动时,空压机开机后根据压力自动加、卸载, 参考图 5-2。	0	0
P18.03	温度传感器通道	0: 机头温度 PT1, 辅助温度 PT2 1: 机头温度 PT2, 辅助温度 PT1 2: 普通变频器模式 (P18.00=0) 下温度显示 (机头温度(P19.12)PT1, 辅助温度(P19.21)PT2)	1	0
P18.04	压力传感器 P1 上限	0.00~20.00Mpa 与压力传感器实际量程相关, <u>P18.04</u> 对应的 电压为 <u>P05.34</u> 。 注意:恢复出厂值时,该值保持当前设置值。	1.60Mpa	0
P18.05	卸载压力	在空压机控制有效,且自动加卸载模式下,空	0.80Mpa	0
P18.06	加载压力	压机启动后进入正常供气时,当检测到排气压	0.60Mpa	0
P18.07	设定压力	力高于 P18.05 时,自动卸载。若休眠功能有效(P18.01=1),变频器将进入休眠状态,当检测到排气压力低于 P18.06 时,自动加载,P18.07 为设定空压机稳定运行时的供气压力,加载运行时,主机转速由压力 PID 控制。系统通过调节主机的转速实现排气压力的恒定。设定范围: 0.00~P18.04	0.70Mpa	0
P18.08	风机启动温度	当机头温度高于 P18.08 时,启动风机运行	75°C	0
P18.09	风机停止温度	当机头温度低于 <u>P18.09</u> 时,停止风机运行 设定范围均为: -20~150°C	65°C	0
P18.11	加载运行下限频率	P18.12~P00.04(运行频率上限)压力 PID 调节过程中,允许输出的最小工作频率。	40.00Hz	0

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P18.12	空载运行频率	P01.15~P18.11 (加载运行下限频率) 空压机空载时允许输出的工作频率。	38.00Hz	0
P18.13	空载延时时间	当休眠功能有效时,卸载后,变频器以空载运行频率持续运行时间超过 P18.13 后,进入休眠状态。 当用户用气量比较小的时候可使能休眠功能, 当休眠功能有效时,为了使设备更快进入休眠 状态,需要将 P18.13 调小。 设定范围: 0~3600s	300s	0
P18.14	停机延时时间	停机命令有效后,变频器先以空载运行频率运行 <u>P18.14</u> 设定时间,然后停机。 设定范围: 0~3600s	0s	0
P18.15	加载延时时间	主机以空载运行频率运行 P18.15 时间后,才可以进行加载操作。 设定范围: 0~3600s	10s	0
P18.16	重启延时时间	系统停机后,需经过 P18.16 延时时间才判断 是否启动。 设定范围: 0~3600s	30s	0
P18.17	预警压力	当检测到当前排气压力高于 P18.17 时,系统	0.90Mpa	0
P18.18	报警压力	通过 <u>P19.13</u> 的 BIT8 置 1 提示压力预警。 当检测到当前排气压力高于 <u>P18.18</u> 时,系统 通过 <u>P19.13</u> 的 BIT10 置 1 提示压力报警,并 紧急停机。 设定范围: 0.00~ <u>P18.04</u>		0
P18.19	预警温度	当检测到机头温度高于 P18.19 时,系统通过	105°C	0
P18.20	报警温度	P19.13 的 BIT9 置 1 提示温度预警。	110°C	0
P18.21	低温保护阈值	当检测到机头温度高于 P18.20 报警温度时,系统通过 P19.13 的 BIT11 置 1 提示温度报警,并紧急停机。 当检测到机头温度低于 P18.21 时,系统通过 P19.13 的 BIT14 置 1 提示低温预警,不允许启动空压机。 设定范围: -20~150°C	-10°C	0
P18.22	功率校正系数	用于校正 <u>P19.10</u> 电机实际输出功率显示值。 设定范围: 0%~200%	100%	0
P18.24	增益系数(kp)	决定温度 PID 调节器的调节强度, kp 越大, 调节强度越大, 但过大会引起温度振荡, 可根据实际情况在出厂值基础上微调。设定范围: 0.0~100.0	18.0	0

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P18.25	收敛系数(K)	决定温度 PID 调节器收敛速度, K 越大, 收敛调节强度越大,但过大会引起温度振荡,可根据实际情况在出厂值基础上微调。设定范围: 0.00~1.00	0.12	0
P18.28	PT1 校准电压 1(20℃)	用于出厂前对温度检测电路校准: 接入 PT100 在 20°C 对应阻值的电阻,读取	3.41V	0
P18.29	PT1 校准电压 2 (120℃)	P17.20 电压值,输入到 P18.28。 接入 PT100 在 120°C 对应阻值的电阻,读取 P17.20 电压值,输入到 P18.29。 设定范围: 0.00~10.00V 注意: 恢复出厂值时,该值保持当前设置值。	7.42V	0
P18.30	上限频率下降压力值	0.00~ <u>P18.04</u> 当前压力大于该压力值时,按照 <u>P18.31</u> 设置 值对上限频率(<u>P00.04</u>)进行降低处理,否则 上限频率(<u>P00.04</u>)不变。	0.70Mpa	0
P18.31	上限频率下降率	0.00Hz~10.00Hz 当前压力大于上限频率下降压力值时,当前压力每增加 0.01Mpa,相应的上限频率(P00.04)减少量。	0.00Hz	0
P18.32	PT2 校准电压 1(20℃)	用于出厂前对温度检测电路校准: 接入 PT100 在 20°C 对应阻值的电阻,读取	3.41V	0
P18.33	PT2 校准电压 2 (120℃)	P17.22 电压值,输入到 P18.32 接入 PT100 在 120℃ 对应阻值的电阻,读取 P17.22 电压值,对应输入到 P18.33。 设定范围: 0.00~10.00∨ 注意: 恢复出厂值时,该值保持当前设置值。	7.42V	0
P18.34	辅助温度保护使能	0: 无效1: 有效	0	0
P18.35	辅助温度预警	-20~150°C <u>P18.34</u> 使能时,当辅助温度(由 <u>P18.03</u> 选择) 高于 <u>P18.35</u> 时,系统通过 <u>P19.14</u> 的 BIT8 置 1 提示辅助温度预警	105°C	0
P18.36	辅助温度报警	-20~150°C P18.34 使能时,当辅助温度高于 P18.36 时, 系统通过 P19.14 的 BIT10 置 1 提示辅助温度 报警,并紧急停机	110°C	0
P18.37	压力传感器通道	0: 排气压力 P1 1: 辅助压力 P1	0	0

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		2: 普通变频器模式 (<u>P18.00</u> =0) 压力显示		
P18.42	卸载压力电流点	0~180% 0表示该功能关闭,不检测 非 0时,当电流到达额定电流*P18.42/100% 时,自动卸载压力	110%	0
P18.43	风机控制模式	0: 空压机模式,工频风机根据温度自动启停; 1: 端子控制,工频风机通过端子使能来启停; 2: 485通讯(地址0X201B,写1启动,写3停机) 3: 根据主机运行状态,主机启动,风机启动,主机停,风机停	0	0
P18.44	自动降频阈值	0~120% 增加自动降频功能,当输出电流大于自动降频 阈值,通过调节器,调节输出频率,确保主机 运行电流不超过自动降频阈值。	120%	0
P18.45	保养超时时间	0~8000h 设为"0"时,保养超时功能不起作用。非 0 时在部件保养预警提示后,若继续工作且超过 该功能码设置时间值,系统报保养超时预警提 示,P19.14的BIT11置"1"。	0h	0

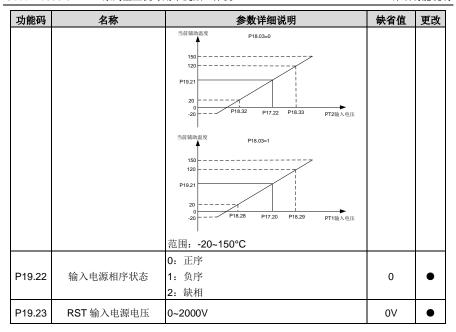
P19 组 空压机状态查看功能组

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P19.00	部件 1 保养设定时间		0	•
P19.01	部件2保养设定时间	P19.00~P19.04 显示 5 种部件的保养时间设	0	•
P19.02	部件3保养设定时间	定值,部件累计使用时间超过对应的设置值	0	•
P19.03	部件 4 保养设定时间	后,通过 <u>P19.14</u> 相应的 BIT 置 1 进行预警提	0	•
P19.04	部件 5 保养设定时间	示,设为"0"时,部件使用时间预警不起作	0	•
P19.05	部件 1 已使用时间	用。	0	•
P19.06	部件 2 已使用时间	P19.05~P19.09_显示对应部件的已使用时	0	•
P19.07	部件 3 已使用时间	间。	0	•
P19.08	部件 4 已使用时间	范围: 0~65535h	0	•
P19.09	部件 5 已使用时间		0	•
P19.10	电机实际输出功率	显示电机输出功率,可设置 <u>P18.22</u> 进行校准。 范围: 0.0~6553.5kW	0.0kW	•
P19.11	当前压力	显示当前检测的排气压力值。	0.00Mpa	•

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		当前压力 Mpa P18.37=0 P18.04 P19.11 P05.32 P17.19 P05.34 P1输入电压 范围: 0.00~655.35Mpa		
P19.12	当前温度	显示当前检测的机头温度。 \$\frac{150}{150}\$ P18.03=0 P19.12 20 -20 P18.28 P17.20 P18.29 P18.03=1 P18.03=1 ** 范围: -20~150°C	0°C	•
P19.13	信号状态 1	0x0000~0xFFFF BIT0: 空滤堵塞信号, 1: 故障, 0: 正常 BIT1: 油滤堵塞信号, 1: 故障, 0: 正常 BIT2: 分离器堵塞信号, 1: 故障, 0: 正常 BIT3: 精分器堵塞信号, 1: 故障, 0: 正常 BIT4: 外部故障信号 1, 1: 故障, 0: 正常 BIT5: 外部故障信号 2, 1: 故障, 0, 正常 BIT6: 电磁阀信号状态, 1: 加载, 0: 卸载 BIT7: 风机状态,	0x0000	•

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		1: 运行, 0, 停止		
		BIT8: 压力预警信号,		
		1: 压力预警, 0: 正常		
		BIT9: 温度预警信号,		
		1: 温度预警, 0: 正常		
		BIT10: 压力报警信号,		
		1: 压力报警, 0: 正常		
		BIT11: 温度报警信号,		
		1: 温度报警, 0: 正常		
		BIT12: 压力信号,		
		1: 压力信号故障, 0: 正常		
		BIT13: 温度信号,		
		1: 温度信号故障, 0: 正常		
		BIT14: 低温保护,		
		1: 低温报警, 0: 正常		
		BIT15: 主机状态,		
		1: 运行, 0: 停机		
		0x0000~0xFFFF		
		BITO: 部件 1 保养提示,		
		1: 需要保养, 0: 正常		
		BIT1: 部件 2 保养提示,		
		1: 需要保养, 0: 正常		
		BIT2: 部件 3 保养提示,		
		1: 需要保养, 0: 正常		
		BIT3: 部件 4 保养提示,		
		1: 需要保养, 0: 正常		
		BIT4: 部件 5 保养提示,		
P19.14	信号状态 2	1: 需要保养, 0: 正常	0x0000	
1 13.14	ID 3 W & Z	BIT5: 保留	000000	
		BIT6: 辅助温度信号,		
		1:辅助温度信号故障,0:正常		
		BIT7: 保留		
		BIT8: 辅助温度预警信号,		
		1: 温度预警, 0: 正常		
		BIT9: 保留		
		BIT10: 辅助温度报警信号,		
		1: 温度报警, 0: 正常		
		BIT11: 保养超时提示,		
		1: 保养超时提示, 0: 正常		

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		BIT12: 相序提示,		
		1: 故障, 0: 正常		
		BIT13: 电磁阀过流信号:		
		1: 电磁阀报警, 0: 正常		
		BIT14: PTC 过温信号:		
		1: PTC 过温报警, 0: 正常		
		BIT15: 急停信号:		
		1: 急停信号报警, 0: 正常		
		0: 待机		
		1: 运行		
	设备状态	2: 故障		
		3: 急停		
P19.15		4: 欠压	0	•
		5: 报警		
		6: 休眠		
		7: 停止中		
		8: 重启延时		
P19.16	设备累积运行时间	│ │显示范围: 0~65535h	0h	•
P19.17	累计加载运行时间	业小社园: 0~0333311	0h	•
		显示重启延时(P18.16)剩余时间,系统停机		
		后,进入重启延时状态,进入重启倒计时,防		
P19.18	重启倒计时	止马上重启。重启延时时间到达后,系统进入	0s	•
		待机状态,在待机状态下,可以接收启动命令。		
		范围: 0~3600s		
		显示机头温度 PID 控制调节输出值,100.00%	_	
P19.19	温度 PID 输出值	对应风机的最大输出频率 P00.03。	0.00%	•
		范围: 0.00~100.00%		
P19.21	当前辅助温度	显示当前检测的辅助温度值。	0°C	•



P21 组 工频风机保护组

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P21.00	风机额定电流	0.0~40.0A 该功能码与工频风机电流检测及过载保护功能有关,设置为非 0,则使能该功能;为 0,则无效。	0.0A	0
P21.01	风机电流变比	1.0~4000.0	200.0	0
P21.02	220V 风机输入电流设定	0: 单相 220V 输入 1: 三相 220V 输入	0	0
P21.03	电流不平衡度系数	1.00~5.00 当检测到风机三相电流中,最大电流与最小电 流的比值大于 <u>P21.03</u> 时,变频器显示风机电 流不平衡故障。	3.00	0
P21.04	风机 A 相电流校正系数	0.0~150.0%	100.0%	0
P21.05	风机 B 相电流校正系数	实际电流=显示电流*电流校正系数	100.0%	0
P21.06	风机 C 相电流校正系数	注意:恢复出厂值时,该值保持当前设置值。	100.0%	0
P21.07	自定义故障动作选择 1	个位: 电机过载(OL1) 0: 自由停机 1: 以 P21.10 备用频率运行	0x0000	0

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		十位: 电子过载 (OL3)		
		0: 按照 P11.08 处理		
		1:以 <u>P21.10</u> 备用频率运行		
		百位:整流模块过热(OH1)		
		0: 自由停机		
		1:以 <u>P21.10</u> 备用频率运行		
		千位: 逆变模块过热故障(OH2)		
		0: 自由停机		
		1:以 <u>P21.10</u> 备用频率运行		
		个位: 欠载 (LL)		
		0: 按照 P11.08 处理		
		1:以 <u>P21.10</u> 备用频率运行		
		2: 正常运行		
		十位:外部故障1信号		
		0: 自由停机		
	自定义故障动作选择 2	1: 以 <u>P21.10</u> 备用频率运行		
D04 00		2: 正常运行	00000	
P21.08		百位: PTC过温信号	0x0000	0
		0: 自由停机		
		1:以 <u>P21.10</u> 备用频率运行		
		2: 正常运行		
		千位: 电磁阀过流信号		
		0: 自由停机		
		1:以 <u>P21.10</u> 备用频率运行		
		2: 正常运行		
		个位: 485 通讯故障(CE)		
		0: 自由停机		
		1:以 <u>P21.10</u> 备用频率运行		
		十位: EEPROM 操作故障(EEP)		
		0: 自由停机		
P21.09	自定义故障动作	1:以 <u>P21.10</u> 备用频率运行	0x0000	0
FZ1.09	选择3	百位:工频风机电流过载(OLF)	0.0000	
		0: 自由停机		
		1:以 <u>P21.10</u> 备用频率运行		
		千位:工频风机三相电流不平衡(SPOF)		
		0: 自由停机		
		1:以 <u>P21.10</u> 备用频率运行		
P21.10	备用频率	0.0~100.0%(最大输出频率)	50.0%	0
P21.11	备用频率运行时间	0.0~6000.0s	60.0s	0

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		注意: 当变频器发生自定义故障选择以		
		<u>P21.10</u> 备用频率运行时,若持续运行时间大		
		于 <u>P21.11</u> 后,故障仍然存在,则变频器自由		
		停机;若在 <u>P21.11</u> 时间内故障不再产生,则		
		变频器自动还原成正常模式运行。		
		0: 轻载(120%以下可长时间运行)		
		1: 重载		
P21.12	变频器过载类型选择	根据该功率段和下一档功率段之间的额定电	0	0
		流关系, 计算变频器过载起始点, 在过载起始		
		点以下可长时间运行。		
P21.13	风机 A 相显示电流	0.0~40.0A	0.0A	•
P21.14	风机 B 相显示电流	0.0~40.0A	0.0A	•
P21.15	风机 C 相显示电流	0.0~40.0A	0.0A	•
P21.16	A 相电流零漂采样值	0~4096	0	•
P21.17	B相电流零漂采样值	0~4096	0	•
P21.18	C相电流零漂采样值	0~4096	0	•
P21.19	输出电流	0.0~40.0A	0.0A	•
P21.20	四扣仆子	0X0000~0XFFFF	0x0000	
F21.20	风机状态	Bit0: 为 1 表示工频风机已启动	UXUUUU	

5.2 空压机控制逻辑说明

1、 空压机的控制逻辑如图所示:

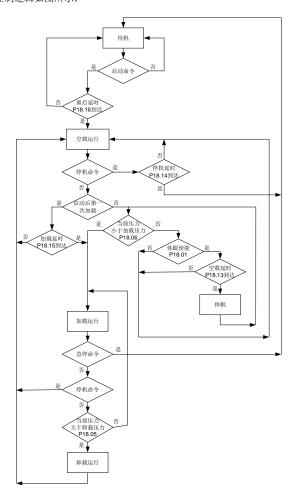


图 5-1 空压机控制逻辑图

2、 空压机运行过程压力和运行频率控制及加载如图所示:

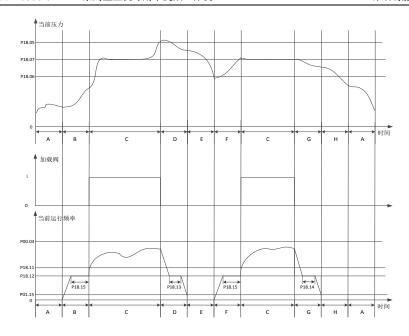


图 5-2 空压机运行过程压力和运行频率控制及加载图

图中 P18.05 为卸载压力, P18.06 为加载压力, P18.07 为设定压力。

P00.04 为上限频率, P18.11 为加载运行频率下限值, P18.12 为空载频率, P01.15 为停止速度。图中 A~H 阶段控制过程说明如下:

- A: 待机状态
- B: 启动开始阶段,持续时间为 P18.15(包含了加速时间 P00.11 的部分时间)
- C: 加载恒压排气阶段,压力 PID 调节有效
- D: 卸载阶段, 持续时间包括减速时间 P00.12 的部分时间和 P18.13
- E: 休眠阶段,变频器不运行
- F:唤醒启动阶段,持续时间为 P18.15(包含了加速时间 P00.11 的部分时间)
- G: 停机开始阶段, 持续时间包括减速时间 P00.12 的部分时间和 P18.14
- H: 停机后重启延时阶段, 持续时间为 P18.16

在空压机控制有效,且自动加卸载模式下,空压机启动后进入正常供气时,当检测到排气压力高于P18.05 时,自动卸载。若休眠功能有效,变频器将进入休眠状态。若休眠功能无效,变频器将以空载频率 P18.12 持续运行。当检测到排气压力低于 P18.06 时,自动加载,加载运行时,主机转速由压力 PID 控制。P18.07 为设定空压机稳定运行时的供气压力,变频器通过调节主机的转速来实现排气压力

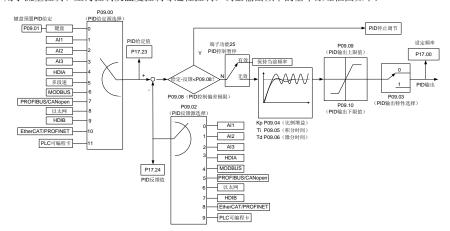
的恒定。恒压控制采用 PID 算法,主机的频率给定源通过 P00.06=7 设定, PID 的给定源选择 P09.00=10, 给定压力通过 P18.07 设定。PID 的反馈源 P09.02=8,通过检测压力信号得到。PID 参数 P09.04、P09.05、P09.06 采用系统缺省值即可。

注意:

- 1、 上图中停机操作变频器停机方式为 P01.08 设置停机方式,默认设置为减速停机方式。
- 2、 正常停机操作命令和卸载阶段变频器均为减速过程; 急停操作和发生故障时, 变频器为自由停机。

5.3 PID 调试

PID 控制是用于过程控制的一种常用方法,通过对被控量的反馈信号与目标量信号的差量进行比例、积分、微分运算,来调整变频器的输出频率或输出电压,构成负反馈系统,使被控量稳定在目标量上。适用于流量控制、压力控制及温度控制等过程控制。调整输出频率的基本原理框图如下:



PID 控制工作原理简要和调节方法简单介绍:

比例调节 (Kp): 当反馈与给定出现偏差时,输出与偏差成比例调节,若偏差恒定,则调节量也恒定。比例调节可以快速响应反馈的变化,但单纯用比例调节无法做到无差控制。比例增益越大,系统的调节速度越快,但若过大会出现振荡。调节方法为先将积分时间设很长,微分时间设为零,单用比例调节使系统运行起来,改变给定量的大小,观察反馈信号和给定量的稳定的偏差(静差),如果静差在给定量改变的方向上(例如增加给定量,系统稳定后反馈量总小于给定量),则继续增加比例增益,反之则减小比例增益,重复上面的过程,直到静差比较小。

积分时间(Ti): 当反馈与给定出现偏差时,输出调节量连续累加,如果偏差持续存在,则调节量持续增加,直到没有偏差。积分调节器可以有效地消除静差。积分调节器过强则会出现反复的超调,使系统一直不稳定,直到产生振荡。由于积分作用过强引起的振荡的特点是: 反馈信号在给定量的上下摆动,摆幅逐步增大,直至振荡。积分时间参数的调节一般由大到小调,逐步调节积分时间,观察系统调节的效果,直到系统稳定的速度达到要求。

微分时间(Td): 当反馈与给定的偏差变化时,输出与偏差变化率成比例的调节量,该调节量只与偏差

变化的方向和大小有关,而与偏差本身的方向和大小无关。微分调节的作用是在反馈信号发生变化时,根据变化的趋势进行调节,从而抑制反馈信号的变化。微分调节器请谨慎使用,因为微分调节容易放大系统的干扰,尤其是变化频率较高的干扰。

5.3.1 PID 参数设定的一般步骤

a.确定比例增益 P

确定比例增益 P 时,首先去掉 PID 的积分项和微分项,一般是令 Ti=0、Td=0 (具体见 PID 的参数设定说明),使 PID 为纯比例调节。输入设定为系统允许的最大值的 60%~70%,由 0 逐渐加大比例增益 P,直至系统出现振荡;再反过来,从此时的比例增益 P 逐渐减小,直至系统振荡消失,记录此时的比例增益 P,设定 PID 的比例增益 P 为当前值的 60%~70%。比例增益 P 调试完成。

b.确定积分时间 Ti

比例增益 P 确定后,设定一个较大的积分时间数 Ti 的初值,然后逐渐减小 Ti, 直至系统出现振荡,之后在反过来,逐渐加大 Ti, 直至系统振荡消失。记录此时的 Ti, 设定 PID 的积分时间常数 Ti 为当前值的 $150\%\sim180\%$ 。积分时间常数 Ti 调试完成。

c.确定微分时间 Td

微分时间 Td 一般不用设定, 为 0 即可。

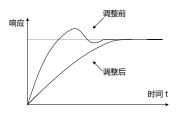
若要设定,与确定 P 和 Ti 的方法相同,取不振荡时的 30%。

d.系统空载、带载联调,再对 PID 参数进行微调,直至满足要求。

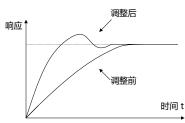
5.3.2 PID 微调方法

设定 PID 控制的参数后,可以用以下的方法进行微调。

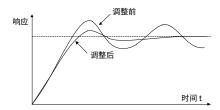
抑制超调:发生超调时,请缩短微分时间(Td),延长积分时间(Ti)。



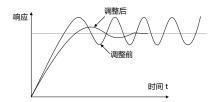
尽快使其达到稳定状态:即使发生超调,但要尽快稳定控制时,请缩短积分时间(Ti),延长微分时间(Td)。



抑制周期较长的振动:如果周期性振动的周期比积分时间(Ti)的设定值还要长时,说明积分动作太强,延长积分时间(Ti)则可抑制振动。



抑制周期较短的振动:振动周期较短,振动周期与微分时间(Td)的设定值几乎相同,说明微分动作太强。如缩短微分时间(Td),则可抑制振动。当将微分时间(Td)设定为 0.00 (即无微分控制),也无法抑制振动时,请减小比例增益。



相关参数表:

功能码	名称	参数详细说明	缺省值
P09.00	PID 给定源选择	0: P09.01 设定 1: 模拟量 P1-给定 2: 保留 3: 模拟量 P2-设定 4: 保留 5: 保留 6: Modbus 通讯设定 7~9: 保留	0
P09.01	PID 数值给定	10: 空压机专用功能压力设定 -100.0%~100.0%	0.0%
P09.02	PID 反馈源选择	0:模拟量 P1-反馈 1:保留 2:模拟量 P2-反馈 3:保留 4:Modbus 通讯反馈 5~7:保留 8:空压机专用功能压力反馈	0
P09.03	PID 输出特性选择	0: PID 输出为正特性	0

功能码	名称	参数详细说明	缺省值
		即反馈信号大于 PID 的给定,要求变频器输出频率下降,才能使 PID 达到平衡。如收卷的张力 PID 控制。 1: PID 输出为负特性 即反馈信号大于 PID 的给定,要求变频器输出频率上升,才能使 PID 达到平衡。如放卷的张力 PID 控制。	
P09.04	比例增益(Kp)	决定整个 PID 调节器的调节强度, P越大,调节强度越大。该参数为 100 表示当 PID 反馈量和给定量的偏差为 100%时,比例调节器(忽略积分作用和微分作用)对输出频率指令的调节幅度为最大频率(P00.03)。设定范围: 0.00~100.00	10.00
P09.05	积分时间(Ti)	决定 PID 调节器对 PID 反馈量和给定量的偏差进行积分调节的快慢。当 PID 反馈量和给定量的偏差为 100%时,积分调节器(忽略比例作用和微分作用)经过该时间连续调整,调整量能达到最大输出频率(P00.03)。 积分时间越短调节强度越大。	2.00s
P09.06	微分时间(Td)	决定 PID 调节器对 PID 反馈量和给定量的偏差的变化率进行调节的强度。若反馈量在该时间内变化 100%,微分调节器(忽略比例作用和积分作用)的调整量为最大输出频率(P00.03)。微分时间越长调节强度越大。0.00~10.00s	1.00s
P09.07	采样周期(T)	0.000~10.000s	0.100s
P09.08	PID 控制偏差极限	PID 系统反馈值相对于闭环给定值允许的最大偏差量,在偏差极限内,PID调节器停止调节。合理设置该功能码可调节 PID 系统的精度和稳定性。0.0~100.0%	0.1%
P09.09	PID 输出上限值	P09.10~100.0%(最大频率或电压)	100.0%
P09.10	PID 输出下限值	-100.0%~P09.09(最大频率或电压)	0.0%
P09.11	反馈断线检测值	0.0~100.0%	0.0%
P09.12	反馈断线检测时间	0.0~3600.0s	1.0s
P09.13	PID 调节选择	0x00~0x11 个位:	0x01

功能码	名称	参数详细说明	缺省值
		0: 频率到达上下限继续积分调节	
		1: 频率到达上下限停止积分调节	
		十位:	
		0: 与主给定方向一致	
		1: 可与主给定方向相反	
P17.00	设定频率	0.00Hz~P00.03(最大输出频率)	0.00Hz
P17.23	PID 给定值	-100.0~100.0%	0.0%
P17.24	PID 反馈值	-100.0~100.0%	0.0%

6 故障处理及产品维护

6.1 变频器故障及对策

故障代码	故障类型	可能的原因	纠正措施				
OV1	加速过电压		检查输入电源;				
OV2	减速过电压	输入电压异常;	检查负载减速时间是否过短,或者存				
0)/2	桓冲汗中区	存在较大能量回馈。	在电机旋转中启动的现象,或者需增				
OV3	恒速过电压		加能耗制动组件。				
OC1	加速过电流	加减速太快;	增大加减速时间;				
OC2	减速过电流	电网电压偏低;	检查输入电源;				
		变频器功率偏小;	选用功率大一档的变频器;				
		负载突变或者异常;	检查负载是否存在短路(对地短路或				
OC3	恒速过电流	对地短路,输出缺相;	者线间短路)或者堵转现象;				
		外部存在强干扰源;	检查输出配线;				
		输出电机线存在缺相。	检查是否存在强干扰现象。				
UV	母线欠压故障	电网电压偏低。	检查电网输入电源。				
		电网电压过低;	检查电网电压;				
OL1	电机过载	电机额定电流设置不正确;	重新设置电机额定电流;				
		电机堵转或负载突变过大。	检查负载,调节转矩提升量				
		加速太快:	增大加速时间;				
	变频器过载	加速 A 伏; 对旋转中的电机实施再启动:	避免停机再启动;				
OL2		电网电压过低;	检查电网电压;				
		电网电压过低; 负载过大。	选择功率更大的变频器;				
		贝轼趋人。	选择合适的电机。				
SPI	输入侧缺相	输入 R, S, T 有缺相或者波动	检查输入电源;				
SPI	刊 八 则 吹 伯	大。	检查安装配线。				
SPO	输出侧缺相	U, V, W 缺相输出(或负载三	检查输出配线;				
350	刊	相严重不对称)。	检查电机及电缆。				
OH1	整流模块过热	风道堵塞或风扇损坏;	疏通风道或更换风扇;				
OH2	逆变模块过热	环境温度过高;	縣低环境温度。				
UHZ	故障	长时间过载运行。	牛 杁が 兄の				
EF	外部故障	S外部故障输入端子动作。	检查外部设备输入。				
		波特率设置不当;	设置合适的波特率;				
CE	485 通讯故障	通讯线路故障;	检查通讯接口配线;				
CE	400 週間以降	通讯地址错误;	设置正确通讯地址;				
		通讯受到强干扰。	更换或更改配线,提高抗扰性。				
		控制板连接器接触不良;	检查连接器,重新插线;				
ItE	电流检测故障	霍尔器件损坏;	更换霍尔;				
		放大电路异常。	更换主控板。				

故障代码	故障类型	可能的原因	纠正措施
tE	电机自学习故障	电机容量与变频器容量不匹配; 电机参数设置不当; 自学习出的参数与标准参数偏 差过大; 自学习超时。	更换变频器型号; 正确设置电机类型和铭牌参数; 使电机空载,重新辩识; 检查电机接线,参数设置;; 检查上限频率是否大于额定频率的 2/3。
EEP	EEPROM 操作 故障	控制参数的读写发生错误; EEPROM 损坏。	按 STOP/RST 复位; 更换主控板。
PIDE	PID 反馈断线 故障	PID 反馈断线; PID 反馈源消失。	检查 PID 反馈信号线; 检查 PID 反馈源。
END	运行时间到达	变频器实际运行时间大于内部 设定运行时间。	寻求供应商,调节设定运行时间。
OL3	电子过载故障	变频器按照设定值进行过载预 警。	检测负载和过载预警点。
PCE	键盘通讯错误	键盘线接触不良或断线; 键盘线太长,受到强干扰; 键盘或主板通讯部分电路故障。	检查键盘线,确认故障是否存在; 检查环境,排除干扰源; 更换硬件,需求维修服务。
UPE	参数上传错误	键盘线接触不良或断线; 键盘线太长,受到强干扰; 键盘或主板通讯部分电路故障。	检查环境,排除干扰源; 更换硬件,需求维修服务;
DNE	参数下载错误	键盘线接触不良或断线; 键盘线太长,受到强干扰; 键盘中存储数据错误。	检查环境,排除干扰源; 更换硬件,需求维修服务; 重新备份键盘中数据。
ETH1	对地短路故障 1	变频器输出与地短接;	检查电机接线是否正常/电机对地是
ETH2	对地短路故障 2	电流检测电路出故障; 实际电机功率设置和变频器功率相差太大。	否短路; 更换霍尔; 更换主控板/驱动板; 重新设置正确的电机参数。
dEu	速度偏差故障	负载过重或者被堵转。	检查负载,确认负载正常,增加检出 时间; 检查控制参数是否合适。
STo	失调故障	同步电机控制参数设置不当; 自学习参数不准; 变频器未接电机。	检查负载,确认负载正常; 检查控制参数是否设置正确; 增加失调检出时间。
LL	电子欠载故障	变频器按照设定值进行欠载预 警。	检测负载和欠载预警点。
PSF	相序故障	电源输入侧相序为负序。	调换任意两根电源输入线。
OLF	工频风机	风机额定电流设置不当;	检查 P21.00 设置值与风机铭牌额定

故障代码	故障类型	可能的原因	纠正措施
	电流过载	风机功率选型过小;	电流是否一致, P21.01 电流变比是否
		风机堵转。	与电流互感器铭牌一致;
			风机实测电流大,建议功率加大一档;
			检查风机是否堵转。
SPOF	工频风机三相电 流不平衡	风机三相接线发生缺相; 风机三相定子绕组异常; 电网质量差。	检查风机接线是否断开或接触不良; 测量风机三相绕组阻抗值是否平衡; 可适当增大 P21.03 设置值,降低不 平衡判断敏感度。
TOC	电磁阀过流	电磁阀损坏。	更换电磁阀。
	触摸屏通讯中断	485 通讯口断开。	检查通讯线是否松动掉线。
HAnd	握手失败故障	握手过程超时	检查是否按照握手协议进行普乐特控制器和变频器握手动作; 检查 P15.10 是否设置合适。

6.2 空压机设备故障及对策

P19.13	状态类型	可能的原因	纠正措施
BIT0=1	空滤堵塞	空滤器异常	停机后,检查空滤器。
BIT1=1	油滤堵塞	油滤器异常	停机后,检查油滤器。
BIT2=1	分离器堵塞	分离器异常	停机后,检查分离器。
BIT3=1	精分器堵塞	精分器异常	停机后,检查精分器。
BIT8=1	压力预警	通过 P1 检测到实际压力大于 P18.17 设置的预警压力	检查电磁阀是否正常; 检查压力控制参数设置是否正确;
BIT9=1	温度预警	通过 PT1 检测到实际温度大于 P18.19 设置的预警温度	检查风机控制参数是否正确; 风机运行是否正常; 风机功率偏小,不能有效散热; 检查是否有润滑油。
BIT10=1	压力报警	通过 P1 检测到实际压力大于 P18.18 设置的报警压力	检查电磁阀是否正常; 检查压力控制参数设置是否正确。
BIT11=1	温度报警	通过 PT1 检测到实际温度大于 P18.20 设置的报警温度	检查风机控制参数是否正确; 风机运行是否正常; 风机功率偏小,不能有效散热; 检查是否有润滑油。
BIT12=1	压力信号故障	通过 P1 检测到实际压力小于 1V	压力检测传感器异常; 压力检测输入 P1 信号线掉线; 压力信号接口没有选择电流信号。
BIT13=1	温度信号故障	PT100 传感器断线	检测 PT100 接线是否正常 温度检测传感器异常; 温度检测输入电路异常。

P19.13	状态类型	可能的原因	纠正措施
			温度检测传感器异常;
DITAAA		通过 PT1 检测到的实际温度小	温度检测输入电路异常,如未校正;
BIT14=1	低温保护预警	于P18.21设置的低温保护阀值	实际温度太低,正常进行低温预警,
			不允许空压机启动。

P19.14	状态类型	可能的原因	纠正措施			
BIT0=1	部件 1 需要保养	部件 1 运行时间超过 P19.00 设定时间	停机后,进行保养。			
BIT1=1	部件2需要保养	部件 2 运行时间超过 P19.01 设定时间	停机后,进行保养。			
BIT2=1	部件3需要保养	部件3运行时间超过P19.02设定时间	停机后,进行保养。			
BIT3=1	部件 4 需要保养	部件 4 运行时间超过 P19.03 设定时间	停机后,进行保养。			
BIT4=1	部件5需要保养	部件5运行时间超过P19.04设定时间	停机后,进行保养。			
BIT6=1	辅助温度信号故 障	PT100 传感器断线	检测 PT100 接线是否正常; 温度检测传感器异常; 温度检测输入电路异常。			
BIT8=1	辅助温度预警	通过 PT2 检测到实际温度大于 P18.19 设置的预警温度	温度检测传感器异常; 温度检测输入电路异常,如未校正; 风机启动温度设置过高; 风机设定温度过高; 风机功率偏小,不能有效散热。			
BIT10=1	辅助温度报警	通过 PT2 检测到实际温度大于 P18.20 设置的报警温度	温度检测传感器异常; 温度检测输入电路异常,如未校正; 风机启动温度设置过高; 风机设定温度过高; 风机设定温度过高; 风机功率偏小,不能有效散热。			
BIT11=1	保养超时报警	任一部件使用时间超过设定时间后,进入超时保养阶段,此后,使用时间再大于P18.45设置的超时保养时间	停机后,对超时部件进行保养。			

6.3 变压器维护说明



- 仔细阅读并按照"安全注意事项"中的说明进行操作。忽视这些安全注意事项 可能会造成人身伤亡或设备损坏。
- 1、 停机并切断交流电源,等待时间≥变频器上标注的时间;

- 2、 变频器拆卸下来并翻转 180°, 并用螺丝刀把底板与变频器本体分开, 可参考下图 6-2;
- 3、 再拆下固定工频变压器的的沉头螺钉;
- 4、 更换工频变压器后按照相反的顺序把工频变压器及底板装回变频器,可参考图 6-3;
- 5、接通电源。

下列操作以 7.5kW 机器为例, 图示如下:

用螺丝刀把组合螺钉拆 卸下来,底板与变压器 一起可以与变频器本体 分离。

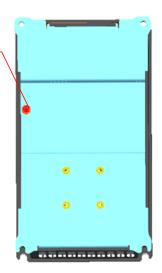


图 6-1 组合螺钉拆卸示意图

用手把变压器线缆与变频 器本体分离,即可拆卸变 压器及底板。

注意:

装入时一定要对插接头。

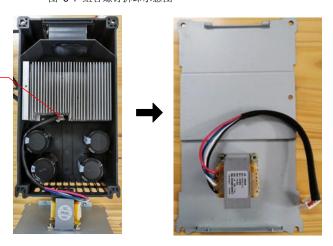


图 6-2 工频变压器拆卸示意图

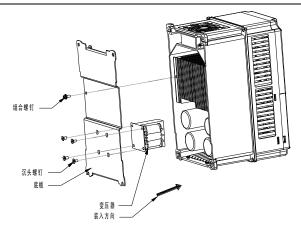


图 6-3 变压器装配示意图

附录A 产品尺寸

A.1 LED 键盘示意图



图 A-1 键盘示意图

A.2 外引键盘安装尺寸

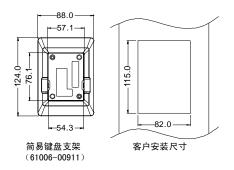
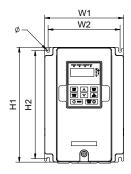


图 A-2 外引键盘

A.3 壁挂式安装尺寸



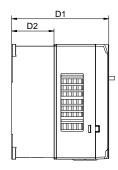


图 A-3 壁挂式安装尺寸示意图

表 A-1 壁挂式安装尺寸(单位: mm)

电压等级	功率	W1	W2	H1	H2	D1	D2	安装孔径	螺母规格
₩ ±□ ΔΟ 000 /	4kW	146	131	256	243.5	167	86	Ø6	M5
单相 AC 220V	7.5kW	170	151	320	303.5	196.5	113	Ø6	M5
	7.5kW	146	131	256	243.5	167	86	Ø6	M5
	11~15kW	170	151	320	303.5	196.5	113	Ø6	M5
三相 AC 380V	22kW	200	185	340.5	328.5	184.5	104.5	Ø6	M5
	30~37kW	250	230	400	380	202	123.5	Ø6	M5

A.4 法兰式安装尺寸

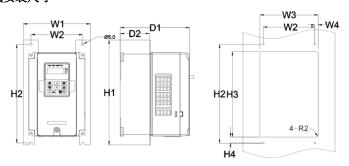


图 A-4 法兰式安装尺寸示意图

表 A-2 法兰式安装尺寸表(单位: mm)

电压等级	功率	W1	W2	W3	W4	H1	H2	Н3	H4	D1	D2	安装 孔径	螺母 规格
单相 AC	4kW	170	131	150	9.5	292	276	260	6	167	84	Ø6	M5
220V	7.5kW	191	151	174	11.5	370	351	324	12	196.5	113	Ø6	M5

电压等级	功率	W1	W2	W3	W4	H1	H2	Н3	H4	D1	D2	安装 孔径	螺母 规格
	7.5kW	170	131	150	9.5	292	276	260	6	167	84	Ø6	M5
三相 AC	11kW~15kW	191	151	174	11.5	370	351	324	12	196.5	113	Ø6	M5
380V	22kW	266	250	224	13	371	250	350.5	20.5	184.5	104	Ø6	M5
	30kW~37kW	316	300	274	13	430	300	410	55	202	118.5	Ø6	M5

注意: 法兰安装时,需选配法兰安装板。

附录B 485 通讯 LCD 键盘

B.1 LCD 键盘简介

Goodrive300-01A-RT 系列产品可选配 485 通讯 LCD 键盘,通过键盘可以控制变频器的启停、状态数据读取和参数设置。



图 B-1 LCD 键盘示意图

注意:

- LCD 键盘具有实时时钟显示,安装电池后,可实现掉电后时钟正常运行,电池(型号 CR2032) 需客户自行采购;
- LCD 键盘具有参数拷贝功能;
- 将键盘外引安装时可直接使用 M3 螺钉将键盘固定在门板上,或选配键盘支架安装。如需键盘外引,请选键盘延长线,使用标准 RJ45 水晶头网线外引。

表 B-1 485 通讯 LCD 键盘订货说明

١	名称	型号描述	订货号
	485 通讯 LCD 键盘	内含 2.5 米的 485 键盘线和急停线、安装支架	11022-00141

表 B-2 LCD 键盘简介

名称	说明				
状态指示灯	1)	RUN	运行指示灯; 灯灭表示:变频器处于停机状态; 灯闪烁表示:变频器处于参数自学习状态; 灯亮表示:变频器处于运转状态		

名称				说明
	2	TRIP		故障指示灯; 灯点亮表示: 故障状态下; 灯熄灭表示: 正常状态下; 灯闪烁表示: 预报警状态下
	3	QUIC	CK/JOG	无
	4)5)		功能键	功能键的功能根据不同的菜单有不同的功能; 功能键的功能在显示区的页脚显示
	© ⑦	QUICK	快捷键	无
	8	Enter	确定键	无。
	9	RUN 🔷	运行键	在键盘操作方式下,用于运行操作或自学习运行操 作。
按钮区	(10)	STOP RST	停止/ 复位键	运行状态时,按此键可用于停止运行操作或自学习运行操作;该功能码 P07.04 制约。故障报警状态时,所有控制模式都可用该键来复位操作。
	(1)	(,)	方向键 上键: ▼ 上键: ▼ 左键: ▼	上键:根据不同的界面有不同的功能,如显示项目上移,选择项目上移,变更数字等; 下键:根据不同的界面有不同的功能,如显示项目下移,选择项目下移,变更数字等; 左键:根据不同的界面有不同的功能,如监控页面切换; 右键:根据不同的界面有不同的功能,如监控页面切换;
显示区	12	LCD 屏	显示屏	240*160 点阵液晶显示屏,可同时显示 3 项监控参数或 6 项子菜单项目
	13	RJ45 接口	RJ45 接口	与变频器连接接口
其他	14)	电池盖	时钟用电池盖	更换或安装时钟用电池时拆下,装上电池后盖上
	(15)	USB 端子	mini USB 端子	通过转接器,与 U 盘连接接口

B.2 LCD 键盘结构

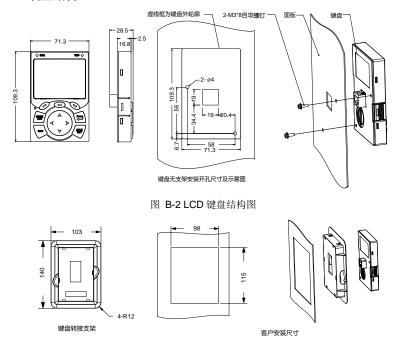


图 B-3 键盘安装支架

B.3 485 通讯线缆

B.3.1 接线说明

请使用标配 485 通讯线,将一端连接键盘网口、另一端连接 Goodrive300-01A-RT 产品控制板用户接线端子(CN7);请不要使用普通网线。

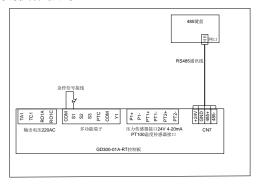


图 B-4 485 通讯线缆连接示意图

B.3.2 线缆说明



图 B-5 急停线示意图

注意: 急停线在机器故障时,用于紧急急停控制,通常连接 S1 端子和 COM 端子。



图 B-6 485 通讯线缆示意图

表 B-3 接线关系

网口示意图	端子	线缆		
	GND	橙白	1	771 /65
		橙	2	双绞
源自	405	绿白	3	
1 2 3 4 4 5 6 6 7 7	485-	蓝	4	3、6 双绞
第 6 6 7 7 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8 8	405.	蓝白	5	4、5 双绞
•	485+	绿	6	
	0.01	棕白	7	771/65
	+24V	棕	8	双绞

B.4 LCD 键盘参数设置

B.4.1 初始界面

上电开机后进入初始画面,初始画面是系统第一次上电后出现的画面,用来显示名称与厂家软件版本等信息,上电后会在该界面停留 3s 后自动跳转到工作环境界面。



图 B-7 初始界面

B.4.2 工作环境

工作环境界面显示当前运行的一些参数。

				设备状态
03.17 16:02	::35	工作环境	į	待机
输出频率 P17.01	Hz		0.0	00
当前压力 P19.11	Мра		0.0	00
当前温度 P19.12	度		25	
报警		设置		菜单
设备累积运行 P19.16	_{亍时间}]	0	
报警		设置		菜单

图 B-8 工作环境

当前参数	参数意义
	待机: 当设备没有出现报警并还没有启动时设备的状态, 当设备处在待机状态才能
	启动设备,启动设备按钮才有效;
	运行: 当设备已启动并没有出现报警,设备的状态表现;
	故障: 当主机变频器或风机变频器出现故障时就会出现故障状态,需消除相应故障
	后才能消除故障报警;
	急停: 当按下急停按钮时就会出现急停状态,需要对急停按钮进行复位才能消除;
	欠压: 主变频母线电机过低, 需检查输入电源;
	报警:报警类别在预警区提示
	♦ 当温度达到报警温度时就会出现报警,设备停机;
设备状态	
	◆ 当压力达到报警压力时就会出现报警,设备停机;
	当压力达到预警压力时,预警区提示压力预警,设备继续运行;
	体眠: 当用户选择休眠功能并且主机空载运行时间达到设定的休眠时间后设备进入
	休眠状态, 当压力低于加载压力时就会自动唤醒;
	停止: 当设备处于停止时显示的状态;
	重启延时: 重启延时是为了保护设备的,当按下停止设备键后不能立即按启动设备
	键,需等设备停止后再延时重启延时时间后再才启动设备。当设备刚停止时就会出
	现重启延时并在重启延时状态字的上面出现延时时间的倒计时,当倒计时为 0 时就
	会转换为待机状态,同时启动设备按钮有效;
	断开:表示该液晶键盘与变频器之间的 485 通讯断开连接
输出频率	显示主机变频器当前运行频率的数值
当前压力	显示当前压力的数值

当前参数	参数意义
当前温度	显示当前温度的数值
设备累积运行 时间	显示设备运行的总时间

B.4.3 设置界面

在主页界面下可通过按下键盘的 ____【设置】, 进入下面的操作界面。



图 B-9 设置界面

该【设置】界面可通过上下键切换选择不同的操作功能,然后按下 【确定】键进行控制;按下 【返回】键或 【主页】键返回工作环境界面,即主页界面。

- 1、 复位:是对主机变频器和风机变频器出现故障时进行复位;
- 2、 加载/卸载: 在手动加卸载模式下, 运行时控制开启或关闭进气阀:
- 3、 启动:对设备进行启动,需要在设备状态为待机时才能启动:
- 4、 停止:对设备进行停止控制。

注意:启动、停止、复位等功能也可直接通过液晶键盘上的按键 RUN、STOP/RST 来进行控制。

B.4.4 报警界面

在主页界面通过按下 《【报警】键,进入实时报警记录的画面,可查看机器从上电时刻起到当前时间内的报警记录。

注意:该功能相当于【菜单】-【故障记录】-【实时报警】的快捷键,唯一不同的是在该快捷键方式下的实时报警不可清除,唯有在故障记录中才可进行清除操作;



图 B-10 实时报警

B.4.5 主菜单界面

在主页界面按下 【菜单】键可进入主菜单界面,该界面包括:用户参数、维护参数、保护参数、运行信息、主机参数、风机参数、故障记录、变频器信息、系统配置等不同的菜单功能选择,可通过上下键切换然后按 【洗择】键即可进入这些画面。



图 B-11 主菜单界面

B.4.6 用户参数

1、 通过菜单栏选中用户参数进入该界面。



03.17 16:02:35	用户参数	
加载延时时间	xxxxxx s	;
停机延时时间	xxxxxx s	;
空载延时时间	xxxxxx s	;
重启延时时间	xxxxxx s	;
休眠功能选择	使能	
加卸载方式	自动	•
返回	主页	编辑



图 B-12 用户参数界面

用户参数	设定初值	功能与作用	
设定温度	75°C	排气温度恒定设定值,用于风机恒温控制。	
风机停止温度	65°C	当排气温度低于此处设置值,停止风机运行。	
风机启动温度	75°C	当排气温度高于此处设置值时,启动风机运行。	
加载延时时间	10S	空压机启动后,延时此处设置时间后,加载运行。	
加卸载模式	自动	设为手动状态时,空压机开机后,加、卸载需要手动操作;设为 自动时,空压机开机后根据压力自动加、卸载	
休眠功能选择	使能	禁止 使能	
空载延时时间	300s	空压机允许的最长连续空载运行时间,超过此时间后进入休眠状态。	
停机延时时间	0s	停机时,先以空载频率运行,延时此时间后停机	
重启延时时间	30s	系统停机后, 需经过这段重启延时时间后才判断是否启动	
设定压力	0.70MPa	稳定运行时的供气压力,根据该压力设定值,控制变频器运行频率,实现恒压供气。	
卸载压力	0.80MPa	运行时,当压力大于此处设置值时,控制器控制空压机卸载运行	
加载压力	0.60MPa	当空压机处于卸载运行状态时,检测到压力低于此处设置值时, 控制空压机加载运行,如果空压机处于休眠状态,检测到压力低 于此处设置值,唤醒主机。	
用电量	/	变频器系统所用电量,单位 kWh,该参数值由变频器产生,无法设定该数值,但可进行清零操作。	
设备累积运行时间	/	变频器系统累积所运行时间,单位 h, 该参数值由变频器产生, 无法设定该数值,但可进行清零操作。	
按下"设置"进入设定证 开机时间:预约自动启动 关机时间:预约自动停止 定时开关机 / 开机动作:禁止/使能(效。否则即使设定了开机 关机动作:禁止/使能(按下"设置"进入设定画面如下图 开机时间:预约自动启动设备时间。 关机时间:预约自动停止设备时间。 开机动作:禁止/使能(只有在"使能"状态下预约启动设备才有效。否则即使设定了开机时间,设备也不会自动启动) 关机动作:禁止/使能(只有在"使能"状态下预约停止设备才有效。否则即使设定了关机时间,设备也不会自动停止)	

2、 在用户参数界面,用户输入正确的【用户级】密码后可编辑参数。



图 B-13 用户密码输入界面

3、 用户密码输入正确,设定用户参数。



图 B-14 设定温度



图 B-15 加载压力



图 B-16 休眠功能选择



图 B-17 设备累计运行时间

定时开关机设置界面:可通过预约在每天不同时刻对变频器进行启动及停止,周一至周日共**7**天,每天最多可设置**5**个不同时刻的预约开关机功能。

03.17 16:02:35	定时开关机设置	
星期一		•
星期二		
星期三		
星期四		
星期五		
星期六		
返回	主页	选择

图 B-18 日期选择

03.17 16:0	2:35 星期	月一		
开机时间	关机时间	开机	关机	
0 0:0 0	0 0:0 0	禁止	禁止	•
0 0:0 0	0 0:0 0	禁止	禁止	
0 0:0 0	0 0:0 0	禁止	禁止	
0 0:0 0	0 0:0 0	禁止	禁止	
0 0:0 0	0 0:0 0	禁止	禁止	
返回	主	页		编辑

图 B-19 开关动作选择



图 B-20 开关状态设置

B.4.7 维护参数

1、 通过菜单栏选中维护参数进入该界面。



03.17 16:02:35	维护参数		
润滑脂设定时间	XXXXX	x h	
空滤已使用时间	XXXXX	x h	
油滤已使用时间	XXXXX	x h	
分离器已使用时间	XXXXX	x h	
润滑油已使用时间	XXXXX	x h	
润滑脂已使用时间	XXXXX	x h	•
返回	主页		编辑

图 B-21 维护参数界面

维护参数	设定初值	功能与作用		
空滤设定时间	0	空滤器累计使用时间超过此处设置值后,预警提示;设为"0"时,不进行预警提示。		
油滤设定时间	0	油滤器累计使用时间超过此处设置值后,预警提示;设为"0"时,不进行预警提示。		
分离器设定时间	0	分离器累计使用时间超过此处设置值后,预警提示; 设为"0"时,不进行预警提示。		
润滑油设定时间	0	润滑油累计使用时间超过此处设置值后,预警提示; 设为"0"时,不进行预警提示。		
润滑脂设定时间	0	润滑脂累计使用时间超过此处设置值后,预警提示; 设为"0"时,不进行预警提示。		
空滤已使用时间	/	空滤器累计使用时间,更换新的空滤器后,在此处清零。		
油滤已使用时间	/	油滤器累计使用时间,更换新的油滤器后,在此处清零。		
分离器已使用时间	/	分离器累计使用时间,更换新的分离器后,在此处清零。		
润滑油已使用时间	/	润滑油累计使用时间,更换新的润滑油后,在此处清零。		
润滑脂已使用时间	/	润滑脂累计使用时间,润滑脂的油滤器后,在此处清零。		

2、 用户输入正确的【管理员级】密码后可编辑参数。



图 B-22 管理员密码输入界面



图 B-23 空滤设定时间参数设置

维护参数的设定值根据配件的使用情况设定,在运行过程中,如果配件的使用时间等于或大于设定时间时,此配件就会出现预警提示,提示相应的配件需要保养。表明需要更换配件,更换新的配件后应把使用时间清0。



图 B-24 油滤已使用时间

B.4.8 保护参数

1、 通过菜单栏选中保护参数进入该界面。





图 B-25 保护参数界面

保护参数	设定初值	功能与作用	
预警温度	105°C	当实际排气温度高于此设定温度时,预警	
报警温度	110°C	当实际排气温度高于此设定温度时,报警停机	
预警压力	0.90Mpa	当实际供气压力高于此设定压力时,预警	
报警压力	1.00Mpa	当实际供气压力高于此设定压力时,报警停机	
辅助温度预警	105°C	当检测温度高于此设定温度时,预警,系统配置中使能后有效	
辅助温度报警	110°C	当检测温度高于此设定温度时,报警停机,系统配置中使能后有效	
辅助压力预警	0.90Mpa	当检测压力高于此设定压力时,预警,系统配置中使能后有效	
辅助压力报警	1.00Mpa	当检测压力高于此设定压力时,报警停机,系统配置中使能后有效	
低温保护阈值	-10°C	当检测温度低于此设定温度时,低温预警,系统配置中使能后有效	
当前辅助温度	/	显示当前检测的辅助温度值	
当前辅助压力	/	显示当前检测的辅助压力值	
辅助温度保护使能	无效	无效/有效	
辅助压力保护使能	无效	无效/有效	

2、 用户输入正确的【管理员级】密码后可编辑参数。



图 B-26 管理员密码输入界面



图 B-27 报警压力参数设置



图 B-28 辅助温度保护使能设置

B.4.9 运行信息

通过菜单栏选中保护参数进入该界面,包括主机运行信息和风机运行信息两部分。



图 B-29 运行信息界面



图 B-30 主机运行信息



图 B-31 风机运行信息

注: 主/风机的运行信息参数为只读,因此不可编辑。

B.4.10 主机参数

1、 通过菜单栏选中主机参数进入该界面。



03.17 16:02:35	主机参数	
采样周期T	xx.xxx s	
比例增益Kp	xxx.xx	
积分时间Ti	xxx.xx s	
微分时间Td	xxx.xx s	
PID输出上限值	xxxx.x %	
PID输出下限值	xxxx.x %	•
返回	主页	编辑

图 B-32 主机参数界面

主机参数	设定初值	功能与作用	
以加藤子 (1/2)	10.00	跟踪设定工作压力快慢,值大跟踪快,易振荡;值小跟	
比例增益(Kp)	10.00	踪慢,调节慢。压力控制该参数建议设置为:5.00~15.00	
积分时间	2.00	积分时间,压力控制建议设置为 2.00~4.00	
微分时间 (Td)	1.00	主要用于滞后大系统(如温度等)滞后跟踪	
采样时间 (T)	0.100s	对反馈值的采样周期	
PID 输出上限值	100%	设定 PID 调节器输出的上限值	
PID 输出下限值	0.0%	设定 PID 调节器输出的下限值,根据下限频率设定。	
最大输出频率	50.00Hz	变频器的最大输出频率	
运行频率上限	50.00Hz	变频器输出频率上限值	
运行频率下限	00.00Hz	变频器输出频率下限值	
4-40 - 4-45 - TP	40.0011	调节过程中,压力超过设定值但未达到卸载压力时允许	
加载运行频率下限	40.00Hz	输出的最小工作频率。	
空载运行频率	38.00Hz	空压机空载时的工作频率	
加速时间	根据机型确定	变频器从 0Hz 加速到最大频率的时间	
减速时间	根据机型确定	变频器从最大频率减速到 0Hz 的时间	

2、 用户输入正确的【管理员级】密码后可编辑参数。



图 B-33 管理员密码输入界面



图 B-34 最大输出频率设置



图 B-35 微分时间设置

B.4.11 风机参数

1、 通过菜单栏选中风机参数进入该界面。



图 B-36 风机参数界面

风机参数项	设定初值	功能与作用		
风机额定电流	0.0A	该功能码与工频风机电流检测及过载保护功能有关,设置为 0 则使能该功能,设置为 0 则无效。设定范围: 0.0~40.0		
风机电流变比	1000.0	设定范围: 1.0~4000.0		
电流不平衡度系数	3.00	当检测到风机三相电流中,最大电流与最小电流的比值大于设定值时,变频器显示风机电流不平衡故障,设定范围: 1.00~5.00		
风机 A 相电流校正系数 风机 B 相电流校正系数 风机 C 相电流校正系数	100.0%	实际电流=显示电流*电流校正系数 设定范围: 0.0~150.0% 注: 当恢复出厂值时,该值保持当前设定值		

2、 用户输入正确的【管理员级】密码后可编辑参数。



图 B-37 管理员密码输入界面



图 B-38 风机额定电流设置



图 B-39 风机 A 相电流校正系数设置

B.5 故障记录

故障记录界面用来显示当前设备运行的故障报警信息,如有报警就会显示报警信息。菜单栏下包括变频 器故障、空压机设备故障、实时报警、历史报警 4 种。



图 B-40 故障记录界面

B.5.1 变频器故障

变频器自身的故障信息,可查看变频器当前故障类型,以及前 1~5 次的故障类型。



图 B-41 变频器故障类型

B.5.2 空压机设备故障

显示空压机设备异常状态类型,如空滤、油滤、分离器堵塞等,部件需要保养,(辅助)压力或温度预 警报警等。



图 B-42 空压机故障界面

B.5.3 实时报警

实时显示键盘自开机以来的所有故障记录,并且会记录故障信息的时间,当键盘重新上电后,实时报警记录栏中将重新清空,但会将断电前的记录保存在历史报警中;

当有大量的实时报警故障记录时,可通过上下键进行翻页查看;

在主页工作环境界面下的 🥏 【报警】界面下,就是该实时报警的快捷键,但必须在此处才能清除报警信息:



图 B-43 实时报警



当需清除实时报警故障记录时,可按下 (清除)键,输入正确的【用户级】密码将其清空。





图 B-44 报警故障清除

注意:由于受芯片内存影响,实时报警故障最多可记录 50 条故障信息,超过该数值后,若不手动进行 清零,则会自动覆盖最早发生的报警记录:

B.5.4 历史报警

历史报警中的故障信息与实时报警是一样的,唯一的区别在于实时报警故障记录在键盘每次重新上电后 都会被自动清除, 而历史报警故障记录即便断电也会一直保存

注意:由于受芯片内存影响,实时报警故障最多可记录 500 条故障信息,超过该数值后,若不手动清 除,则会自动覆盖最早发生的故障记录。

B.6 变频器信息

通过菜单栏选中变频器信息进入该界面,如下图所示:



图 B-45 变频器信息



模拟量P2		xxx.xx V	
模拟量PT2		xxx.xx V	
空压机控制模式		无效	•
返回	主页		

图 B-46 主机变频器信息



图 B-47 风机变频器信息

注意:

- 风机变频器信息仅支持 Goodrive300-21 系列;
- 变频器信息参数为只读,因此不可编辑。

B.7 系统配置

输入正确的【厂家密码】进入"系统配置"界面。



图 B-48 系统配置界面

B.7.1 出厂调试引导



图 B-49 出厂调试引导界面

出厂调试引导调试步骤:

1、 进入主机参数设置。

根据实际电机铭牌参数,设置电机参数后,电机参数辨识,辨识结束后。风机变频调试,输入电机参数。参数自学习在主机参数设置的最后一行,如下图所示。

03.17 16:02:35	主机参数设置	
电机类型	异步电	.机 ▶
最大频率	050.00) Mpa
额定功率	0090.0) kW
额定频率	050.00) Hz
额定电压	00038	0 V
额定电流	0176.0) A
返回	主页	编辑

03.17 16:02:35	主机参数设	置	
定子电阻	00	0.030	欧姆
转子电阻	00	0.025	欧姆
漏感	00	.006	mH
互感	00	.169	mH
空载电流	00	40.8	Α
参数自学习			•
返回	主页		编辑

图 B-50 主机参数设置界面

2、 进入系统参数设置。

根据系统传感器配置情况,设置压力传感器参数、温度传感器参数及专用功能参数后,点击返回到系统配置页面。



图 B-51 系统参数设置

- 3、 按下"一键设定参数"按钮,系统自动完成相关参数配置。
- 4、 进入"调试模式",点动主机和风机,确定电机转向。
- 5、 按照手册,调整用户参数、厂家参数、维护参数等即可运行。

在调试的过程中,出现信号异常,可以通过进入变频器信息,观察信号状态排查故障。

B.7.2 日期显示

在绝大多数键盘显示的界面中,左上角都会显示【AA.BB aa:bb:cc】格式的数值,该值表示时间,其中 AA 代表"月",BB 代表"日",aa 代表"时",bb 代表"分",cc 代表"秒"。如下图所示的画面中,表示当前时间为 3 月 17 日 16 时 02 分 35 秒。

注意:该实时时钟功能需要接上电池才可正常使用,安装电池处在键盘背面,通过旋转盖子打开后即 可确认。

03.17 16:02	2:35	工作环境	待机
输出频率 P17.01	Hz		0.00
当前压力 P19.11	Мра		0.00
当前温度 P19.12	度		25
报警		设置	菜单

B.7.3 密码设置

控制器提供了多重密码及权限管理,根据不同级别的密码,提供不同级别的操作权限,不同级别密码及权限如下:

- 1、 用户密码:允许修改【用户参数】,以及清除【故障记录】;
- 管理员密码:除(1)中的权限外,还包括修改【维护参数】、【保护参数】、【主机参数】、【风机 参数】;
- 3、 厂家密码: 允许修改所有参数:
- 4、 超级厂家密码:允许修改所有参数。

密码是可以修改的,修改密码需先输入当前密码,输入正确后再输入新密码,最后还需重复输入一次新密码,所有步骤均无误新密码才修改成功。

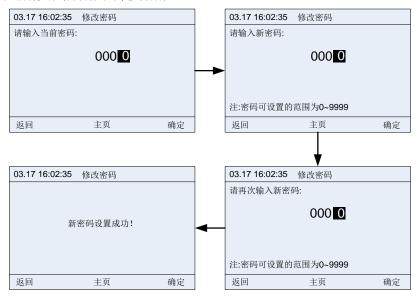


图 B-52 修改密码

B.7.4 时间设置

当键盘的时间显示不正确时,可在此处进行修改,修改的年份范围为 2000~2099;

通过键盘左右键移动黑色光标,然后再通过上下键进行调整,依次将年、月、日、时、分、秒、以及星期几,最后按下 确定键即可完成修改。

注意: 需确保键盘背面接入电池。



图 B-53 时间设置界面

B.7.5 屏幕背光设置

液晶键盘背光设置包括背光亮度以及背光时间设置。



图 B-54 屏幕背光亮度设置

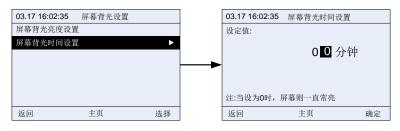


图 B-55 屏幕背光时间设置

B.7.6 功能码搜索

可用来查询/修改变频器所有功能码参数,例如查询/修改 P00.04 功能码,如下图所示:



图 B-56 功能码搜索

B.7.7 变频器型号选择

可用于选择所连接的空压机系列的变频器型号,不同型号的变频器,功能码会有所差异。

通信正常时,键盘会自动识别变频器型号,而无需用户手动选择,但在某些情况下需要用到手动切换。如: 当所连接的变频器是 Goodrive300-21 时,由于该变频器为双变频一体机,包含主机和风机。默认情况下自动识别为 Goodrive300-21(主机),当需查看风机功能码时,可通过此处切换为 Goodrive300-21(风机)。

注意:切换为风机仅能使用系统配置中的功能码搜索,一旦菜单栏重新返回到主菜单界面,又会自动切换为 Goodrive 300-21 (主机)。

目前所支持的变频器类型共有4种,未来还可能会增加。



图 B-57 变频器型号选择

B.7.8 参数拷贝功能

该功能可用于进行参数拷贝,可将当前所连接的变频器参数上传至键盘中,也可将键盘中的参数下载至 当前所连接的变频器中。



图 B-58 参数拷贝功能 1

每块存储区域都支持参数上传、参数下载1(全部)、参数下载2(非电机组)、参数下载3(仅电机组)

等功能,按下 确定键后则会执行相应的操作。



图 B-59 参数拷贝功能 2

B.7.9 语言设置

该 485 液晶键盘支持中英文切换,注意每次在切换中英文后,需要给键盘断电重启才生效。



附录C HMI

C.1 产品规格

表 C-1 产品规格

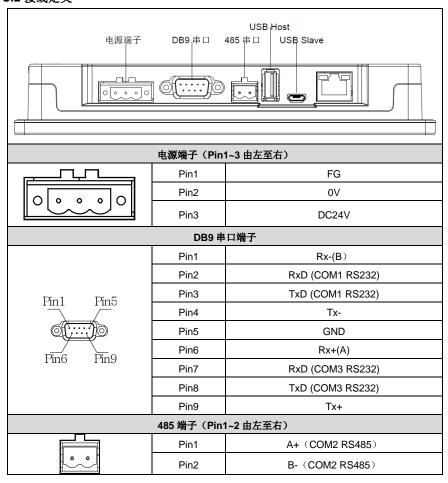
类别	功能	规格指标		
	显示屏	7" 16: 9 TFT LCD 屏		
	分辨率	800×480		
	色彩	24 位		
	亮度	360cd/m ²		
	背光	LED		
	LCD 寿命	50000 小时		
	触摸屏	线工业电阻触摸屏		
	CPU	00MHz ARM Cortex-A8		
硬件参数	存储器	128M Flash + 128M DDR3		
哎什少奴	RTC	实时时钟内置		
	以太网	无		
	USB 端口	1 个 USB Slave 2.0 端口; 1 个 USB Host 2.0 端口		
	程序下载方式	USB Slave/U 盘		
	串行通讯端口	COM1: RS232/RS485/RS422; COM2: RS485 COM3: RS232		
	液晶可视角度 (T/B/L/R)	50'/70'/70'		
		<10W		
	额定电压	DC24V,可工作范围 DC 9V~28V		
	电源保护	具备雷击浪涌保护		
电气规格	允许失电	<5mS		
		符合 EN61000-6-2:2005,EN61000-6-4:2007 标准		
	CE & RoHS	符合 RoHS 雷击浪涌±1kV,群脉冲±2kV;		
		静电接触 4kV,空气放电 8kV		
	工作温度	0~50°C		
	存储温度	-20~60°C		
77 I À 38 -12	防紫外线	禁止在强紫外线环境下工作(比如阳光直射)		
环境要求	环境湿度	10~90%RH (无冷凝)		
	抗震性	10~25Hz(X、Y、Z 方向 2G/30 分钟)		
	冷却方式	自然风冷		
机械指标	防护等级	前面板符合 IP65 (配合平整盘柜安装),机身后壳符合 IP20		
47147以7百45小	机械结构	工程塑料		

类别	功能	规格指标
	开孔尺寸	192mm×138mm
	整机尺寸	204mm×145mm×33.8mm
	整机重量	约 560g

表 C-2 触摸屏订货说明

名称	型号描述	订货号
HMI	内含 2.5 米的 485、24V、急停线缆	11026-00011
通讯功能模块	通讯方式 GPRS,直插	34008-00097

C.2 接线定义





C.3 接线说明

为了更好的实现空压机的驱动与管理,请使用标配 485 通讯线,将一端连接触摸屏电源端口及 DB9 串口端子、另一端连接 Goodrive300-01A-RT 产品控制板用户接线端子(CN7);请不要使用普通网线。

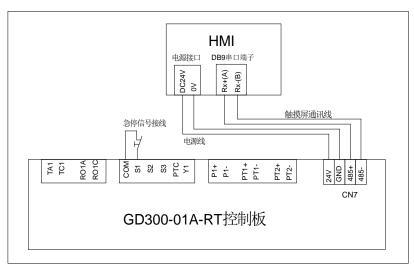


图 C-1 触摸屏标配线缆连接图

C.4 线缆说明



图 C-2 急停线示意图

注意: 急停线在机器故障时,用于紧急急停控制,通常连接 S1 端子和 COM 端子。



图 C-3 触摸屏电源线示意图

注意: 电源线需按图 C-1 所示,将触摸屏电源接口与 GD300-01A-RT 控制板 CN7 连接。

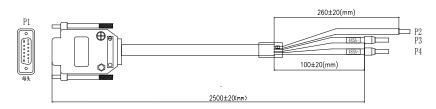


图 C-4 触摸屏通讯线示意图

端子示意图	端子		线	缆
P1	P1(1PIN)	RX-(B)	P3	485-
	P1(6PIN)	RX+(A)	P4	485+
(9.00000) (9.00000) (9.00000) (9.00000) (9.00000) (9.00000) (9.00000) (9.00000)	铁	壳	P2	屏蔽层接地线

C.5 安装尺寸及说明

C.5.1 触摸屏安装尺寸

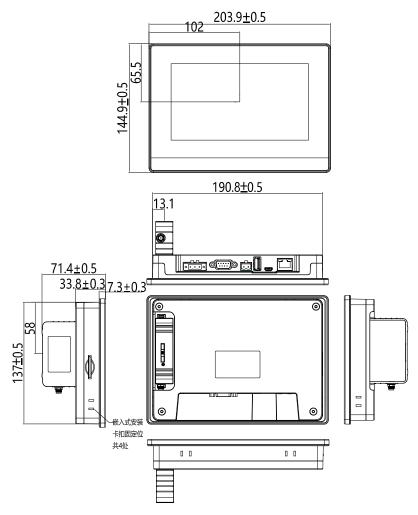
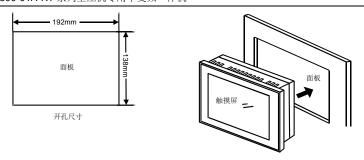


图 C-5 触摸屏安装尺寸(单位: mm)

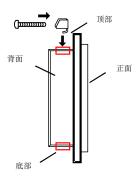
C.5.2 开孔安装说明

将产品嵌入在控制柜的操作面板上安装,安装时请使用十字头螺丝刀和随机附带的面板安装金属卡扣,按照以下步骤进行安装:

1、 在控制柜操作面板表面,按开孔尺寸切割一个矩形安装槽,然后从面板正面嵌入触摸屏主机;



2、 在触摸屏主机背面、顶部和底部安装插孔位置插入金属卡扣,套入固定螺丝(附带)后用十字头螺丝刀将其拧紧。



C.6 触摸屏一键参数设定功能码详情

功能码	功能码名称	参数设置	备注
P00.00	速度控制模式	0	 无PG矢量控制模式0(适用于AM,SM) 无PG矢量控制模式1(适用于AM) V/F控制 AM-异步电机SM-同步电机
P00.01	运行指令通道	2	0: 键盘运行指令通道(LED熄灭) 1: 端子运行指令通道(LED闪烁) 2: 通讯运行指令通道(LED点亮)
P00.06	A频率指令选择	7	7: PID控制设定
P00.13	运行方向选择	2	2: 禁止反转运行
P01.15	停止速度	5.00Hz	0.00~100.00Hz
P03.27	矢量控制速度显示 选择	1	0: 按实际值显示1: 按设定值显示
P05.01	S1端子功能选择	6	6: 自由停车
P05.02	S2端子功能选择	46	46: 外部故障1
P05.03	S3端子功能选择	9	9: 外部故障输入

功能码	功能码名称	参数设置	备注
P05.04	PTC信号输入	51	51: PTC信号
P05.10	输入端子极性	1	1: 急停端子为常闭状态
P05.11	开关量滤波时间	0.2000	1
P06.02	RO1输出选择	29	29: 主机散热风扇控制
P06.03	电磁阀输出选择	28	28: 电磁阀控制输出(空压机专用)
F00.03	(TA-TC)	28	20: 电磁阀空响相山(土压机专用)
P09.00	PID给定源选择	10	10: 空压机专用功能压力设定
P09.02	PID反馈源选择	8	8: 空压机专用功能压力反馈
P09.08	PID控制偏差极限	0.1	1
P11.15	速度偏差检出时间	0.0	1
P11.16	电压跌落自动降频	1	0: 无效
P11.16	选择	7	1: 有效
P13.08	控制参数1	288	0x120
P13.09	控制参数2	5.00	1
P18.00	空压机控制模式	1	0: 普通变频器模式
P18.00 全压机控制模式		'	1: 空压机控制模式
			0: 空压机模式
			工频风机根据温度自动启停;
			1: 端子控制
P18.43	D 扣 松州 44 - 4	0	工频风机通过端子使能来启停;
P10.43	风机控制模式	U	2: 485通讯
			(地址0X201B,写1启动,写3停机)
			3: 根据主机运行状态,主机启动,风机启动,
			主机停,风机停

附录D 通讯协议

D.1 本变频器应用方式

本变频器使用的 Modbus 协议为 RTU 模式, 网络线路为 RS485。

RS485 接口工作于半双工,数据信号采用差分传输方式,也称作平衡传输。它使用一对双绞线,将其中一线定义为 A (+),另一线定义为 B (-)。通常情况下,发送驱动器 A、B 之间的正电平在+2~+6V表示逻辑"1",电平在-2V~-6V表示逻辑"0"。

变频器端子板上的 485+对应的是 A, 485-对应的是 B。

通讯波特率(P14.01)是指用一秒钟内传输的二进制 bit 数, 其单位为每秒比特数 bit/s(bps)。设置波特率越高,传输速度越快,抗干扰能力越差。当使用 0.56mm (24AWG) 双绞线作为通讯电缆时,根据波特率的不同,最大传输距离如下表。

波特率	传输最大距离	波特率	传输最大距离
2400BPS	1800m	9600BPS	800m
4800BPS	1200m	19200BPS	600m

RS485 远距离通讯时建议采用屏蔽电缆,并且将屏蔽层作为地线。

在设备少距离短的情况下,不加终端负载电阻整个网络能很好的工作,但随着距离的增加性能将降低, 所以在较长距离时,建议使用 120Ω 终端电阻。

D.2 RTU 命令码及通讯数据描述

D.2.1 命令码: 03H, 读取 N 个字 (最多可以连续读取 16 个字)

命令码 03H 表示主机向变频器读取数据,要读取多少个数据由命令中"数据个数"而定,最多可以读取 16 个数据。读取的参数地址必须是连续的。每个数据占用的字节长度为 2 字节,也即一个字(word)。以下命令格式均以 16 进制表示(数字后跟一个"H"表示 16 进制数字),一个 16 进制占用一个字节。该命令的作用是读取变频器的参数及工作状态等。

D.2.2 命令码: 06H, 写一个字

该命令表示主机向变频器写数据,一条命令只能写一个数据,不能写多个数据。它的作用是改变变频器 的参数及工作方式等。

D.2.3 命令码: 08H, 诊断功能

子功能码的意义:

子功能码	说明	
0000	返回询问讯息数据	

D.2.4 数据地址的定义

该部分是通讯数据的地址定义,用于控制变频器的运行、获取变频器状态信息及变频器相关功能参数设定等。

D.2.4.1 功能码地址表示规则

功能码地址占两个字节,高位在前,低位在后。高、低字节的范围分别为:高位字节—00~ffH;低位字

节—00~ffH。高字节为功能码点号前的组号,低字节为功能码点号后的数字,但都要转换成十六进制。如 P05.06,功能码点号前的组号为 05,则参数地址高位为 05,功能码点号后的数字为 06,则参数地址低位为 06,用十六进制表示该功能码地址为 0506H。再比如功能码为 P10.01 的参数地址为 0A01H。

D.2.4.2 Modbus其他功能的地址说明

该部分是通信数据的地址定义,用于控制变频器的运行、获取变频器状态信息及变频器相关功能参数设定等。

表 D-1 其他功能参数表

功能说明	地址定义	数据意义说明	R/W 特性
		0001H: 正转运行	
		0002H: 反转运行	
		0003H: 正转点动	
通讯控制命令	2000H	0004H: 反转点动	R/W
迪 爪	2000⊓	0005H: 停机	K/VV
		0006H: 自由停机(紧急停机)	
		0007H: 故障复位	
		0008H: 点动停止	
	2001H	通讯设定频率(0~Fmax(单位: 0.01Hz))	R/W
	2002H	PID 给定, 范围 (0~1000, 1000 对应 100.0%)	FC/VV
	2003H	PID 反馈, 范围 (0~1000, 1000 对应 100.0%)	R/W
	2004H	转矩设定值(-3000~3000,1000 对应 100.0%	R/W
	2004⊓	电机额定电流)	
	2005H	正转上限频率设定值(0~Fmax(单位:0.01Hz))	R/W
	2006H	反转上限频率设定值(0~Fmax(单位:0.01Hz))	R/W
	2007H	电动转矩上限转矩(0~3000,1000对应100.0%	R/W
	2007日	变频器电机电流)	IT/VV
	2008H	制动转矩上限转矩(0~3000,1000对应100.0%	R/W
通讯设定值地址	200011	电机额定电流)	17/77
地形灰龙曲地址		特殊控制命令字:	
		Bit0~1:=00: 电机 1 =01: 电机 2	
		=10: 电机 3 =11: 电机 4	
	2009H	Bit2: =1 转矩控制 =0: 速度控制	R/W
		Bit3: =1 用电量清零 =0: 用电量不清零	
		Bit4: =1 预励磁 =0: 预励磁禁止	
		Bit5: =1 直流制动 =0: 直流制动禁止	
	200AH	虚拟输入端子命令,范围: 0x000~0x1FF	R/W
	200BH	虚拟输出端子命令,范围: 0x00~0x0F	R/W
	200CH	电压设定值(V/F 分离专用)	R/W
	200CH	(0~1000, 1000 对应 100.0%电机额定电压)	K/VV

功能说明	地址定义	数据意义说明	R/W 特性
	200FH	BIT0: =1 部件 1 使用时间清零 =0: 无效 BIT1: =1 部件 2 使用时间清零 =0: 无效 BIT2: =1 部件 3 使用时间清零 =0: 无效 BIT3: =1 部件 4 使用时间清零 =0: 无效 BIT4: =1 部件 5 使用时间清零 =0: 无效 BIT5: =1 设备运行时间清零 =0: 无效	R/W
	2010H	BIT6: =1 电磁阀加载 =0: 电磁卸载 部件 1 保养设定时间,范围: 0~65535	W
	2011H	部件 2 保养设定时间,0~65535	W
	2012H	部件 3 保养设定时间,0~65535	W
	2013H	部件 4 保养设定时间, 0~65535	W
	2014H	部件 5 保养设定时间, 0~65535	W
	2015H	部件 1 使用时间,0~65535	W
	2016H	部件 2 使用时间,0~65535	W
	2017H	部件 3 使用时间,0~65535	W
	2018H	部件 4 使用时间,0~65535	W
	2019H	部件 5 使用时间,0~65535	W
	201AH	设备运行时间,0~65535	W
	201BH	工频风机起停命令,0~3	W
	201DH	设备加载时间,0~65535	W
变频器状态字 1	2100H	0001H: 正转运行中 0002H: 反转运行中 0003H: 变频器停机中 0004H: 变频器故障中 0005H: 变频器 Poff 状态 0006H: 变频器预励磁状态	R
变频器状态字 2	2101H	Bit0: =0: 运行准备维就绪 =1: 运行准备就绪 Bi1~2: =00: 电机 1 =01: 电机 2 =10: 电机 3 =11: 电机 4 Bit3: =0: 异步机 =1: 同步机 Bit4: =0: 未过载预报警 =1: 过载预报警 Bit5~ Bit6: =00: 键盘控制 =01: 端子控制 =10: 通讯控制	R
变频器故障代码	2102H	见故障类型说明	R
变频器识别代码	2103H	Goodrive300-01A-RT0x0130	R
运行频率	3000H		R
设定频率	3001H	兼容 CHF100A,CHV100 通讯地址	R
母线电压	3002H		R

功能说明	地址定义	数据意义说明	R/W 特性
输出电压	3003H		R
输出电流	3004H		R
运行转速	3005H		R
输出功率	3006H		R
输出转矩	3007H		R
闭环设定	3008H		R
闭环反馈	3009H		R
输入 I/O 状态	300AH		R
输出 I/O 状态	300BH		R
模拟量输入1	300CH		R
模拟量输入2	300DH		R
模拟量输入3	300EH		R
外部计数值	3014H		R
转矩设定值	3015H		R
变频器识别代码	3016H		R
故障代码	5000H		R

D.2.5 错误消息回应

表 D-2 错误消息回应代码和含义

代码	名称	含义
01H	非法命令	当从上位机接收到的命令码是不允许的操作,这也许是因为功能码仅仅适用于新设备,而在此设备中没有实现;同时,也可能从机在错误状态中处理这种请求。
02H	非法数据地 址	对变频器来说,上位机的请求数据地址是不允许的地址;特别是,寄存器地址和传输的字节数组合是无效的。
03H	非法数据值	当接收到的数据域中包含的是不允许的值。这个值指示了组合请求中剩余结构上的错误。注意:它决不意味着寄存器中被提交存储的数据项有一个应用程序期望之外的值。
04H	操作失败	参数写操作中对该参数设置为无效设置,例如功能输入端子不能重复设置等。
05H	密码错误	密码效验地址写入的密码与 P7.00 用户设置的密码不同
06H	数据帧错误	当上位机发送的帧信息中,数据帧的长度不正确或,RTU 格式 CRC 校验位与下位机的校验计算数不同时。
07H	参数为只读	上位机写操作中更改的参数为只读参数
08H	参数运行中 不可改	上位机写操作中更改的参数为运行中不可更改的参数
09H	密码保护	上位机进行读或写时,当设置了用户密码,又没有进行密码锁定开锁,将报系统被锁定。

当从设备回应时,它使用功能代码域与故障地址来指示是正常回应(无误)还是有某种错误发生(称作异议回应)。对正常回应,从设备回应相应的功能代码和数据地址或子功能码。对异议回应,从设备返回一等同于正常代码的代码,但最首的位置为逻辑 1。

例如:一主设备发往从设备的消息要求读一组变频器功能码地址数据,将产生如下功能代码:

0000011 (十六进制 03H)

对正常回应,从设备回应同样的功能码。对异议回应,它返回:

10000011 (十六进制 83H)

除功能代码因异议错误作了修改外,从设备将回应一字节异常码,这定义了产生异常的原因。主设备应用程序得到异议的回应后,典型的处理过程是重发消息,或者针对相应的故障进行命令更改。

附录E 常见 EMC 问题及处理

E.1 仪表开关、传感器干扰问题

干扰现象:

传感器信号(压力、温度、位移等)由人机交互装置采集并显示,变频器开启后传感器数值显示不准确, 表现如下:

- 误显示上限或下限值,如 999 或-999;
- 显示值乱跳。(多见于压力变送器):
- 显示值稳定,但存在较大偏差,如温度值较正常值高几十度(通常多见于热电偶);
- 传感器采集的信号不直接显示,而是作为传动系统运行的一个反馈信号,如空压机达到上限压力时变频器开始减速,但实际运行还未达到上限压力变频器就开始减速;
- 由变频器模拟量输出(AO)所接的各类仪表(如频率表、电流表等),当变频器开启后表头显示严重不准:
- 系统使用接近开关,当变频器开启后,接近开关指示灯忽明忽暗,输出电平发生误翻转。

解决方案:

- 检查并确认传感器反馈线与电机线相隔 20cm 以上走线;
- 检查并确认电机地线已连接至变频器 PE 端子(若电机地线已连接至变频器机柜的接地排,需使用万用表测量并确认接地排与变频器 PE 端子间的电阻小于 1.5Ω);
- 若应用现场受干扰的仪表/传感器数量过多,推荐在变频器输入电源端配置外置 C2 滤波器。

E.2 485 通讯干扰问题

485 通讯干扰问题的分析主要针对当变频器运行后,原本正常的通讯出现通讯延时、不同步、偶尔正常或完全断开等情况。

若无论变频器运行与否,通讯均不正常,则不一定是由干扰引起,可通过以下手段进行排查:

- 检查 485 通讯总线是否有断路或接触不良的情况;
- 检查 485 通讯总线的 A、B 线两端是否接反;
- 检查变频器与上位机的通讯协议是否一致。如波特率、数据位校验等参数;
- 若确定通讯不正常确是由于扰引起,可通过以下手段进行排查。

简单的排查:

- 避免通讯线与电机线走同一线槽;
- 多机应用中,变频器之间通讯线的连接应采用菊花接法可提高抗干扰能力;
- 多机应用中,需确认主机的驱动能力是否足够;
- 多机连接的两端必须接 120Ω 终端电阻。

解决方案:

- 检查并确认电机地线已连接至变频器 PE 端子(若电机地线已连接至变频器机柜的接地排,需使用万用表测量并确认接地排与变频器 PE 端子间的电阻小于 1.5Ω)。
- 变频器、电机不应与通讯上位机(PLC、触摸屏等)共地。推荐变频器、电机接电源地,通讯上位机单独接地桩。
- 尝试将变频器信号参考地端子(GND)与上位机控制器的信号参考地端子(GND)进行短接, 以保证变频器控制板通讯芯片与上位机通讯芯片地电位一致。
- 尝试将变频器信号参考地端子(GND)与变频器接地端子(PE)进行短接。

E.3 电机线耦合造成的无法停机及指示灯微亮现象

干扰现象:

无法停机现象

 通过S端子控制启停的变频器系统,电机线与控制线缆走同一线槽,系统启动正常,但启动后无 法通过S端子进行停机。

指示灯微亮现象

 当变频器运行后,继电器指示灯、配电箱指示灯、PLC 的指示灯、指示蜂鸣器出现不应出现的微 亭、闪烁或异响的现象。

解决方案:

- 检查并确认异常信号线与电机线相隔 20cm 以上走线:
- 将用于启停控制的开关量输入端子(S)与其他空闲开关量输入端子并联,如 S1 端子用于启停控制,S3 端子闲置,则可尝试将 S1 端子与 S3 端子进行短接。

E.4 漏电流及剩余电流动作保护器问题

由于变频器输出高频 PWM 电压驱动电机,变频器内部 IGBT 对散热器的分布电容,电机定转子之间的分布电容,会造成变频器不可避免的对地产生高频漏电流。而剩余电流动作保护器是用于检测电气回路出现对地故障时的工频漏电流,变频器的应用有可能会造成剩余电流动作保护器误动作。

剩余电流动作保护器的选用准则:

由于变频器系统的特殊性,各级普通剩余电流动作保护器的配置要求额定剩余动作电流 200mA 以上,且需要保证变频器可靠接地。

对于剩余电流动作保护器整定时间的选择,前级动作时限长于次级动作时限,前后级之间时间差应设定 20ms 以上,如: 1s、0.5s、0.2s。

变频器系统的电气回路推荐使用电磁式剩余电流动作保护器,该保护器抗干扰能力强,可以防护高频漏电流对保护器的影响。

电子式剩余电流动作保护器	电磁式剩余电流动作保护器
	要求零序电流互感器非常灵敏、精确、稳定,
成本较低,灵敏度高,体积小,易受电网电压	使用坡莫合金高导磁材料,工艺复杂,成本高,
波动和环境温度影响,抗干扰能力弱。	不受电源电压波动和环境温度影响,抗干扰能
	力强。

剩余电流动作保护器误动作的解决方案(变频器处理)。

- 尝试降低载波频率至 1.5kHz (P00.14=1.5)。
- 尝试将将调制方式改为"三相调制和两相调制"(P08.40=00)。

剩余电流动作保护器误动作的解决方案 (系统配电处理)。

- 检查并确认电源线缆是否存在泡水的情况。
- 检查并确认线缆是否存在破损或是转接的情况。
- 检查并确认零线是否存在二次接地的情况。
- 检查并确认主电源线端子在空开、或接触器是否存在接触不良(螺丝未打紧或螺丝松动)的情况。
- 系统内单相用电设备需检查并确认是否存在错把地线当零线使用的情况。
- 变频器电源线缆以及电机线缆避免使用屏蔽线。

电机自学习跳漏电保护的问题:

电机自学习过程中分为几个步骤对不同的电机参数进行测量,前两个步骤是测量电机定转子电阻,此时变频器会以 4kHz 载频输出方波到电机定子绕组(软件默认的载波频率),而 4kHz 载波频率对电机定转子间的分布电容进行充放电产生的漏电流较为明显,保护器有误动作的可能性。若出现此问题,可先绕开剩余电流动作保护器,等参数自学习完成后再恢复。

E.5 设备外壳带电问题

该问题主要的表现形式是当变频器运行后,传动系统外壳带有人可感知的电压,人触摸后有触电的感觉。 但当变频器仅上电不运行的情况下,系统外壳不带电(或所带电压远低于人体安全电压)。

解决方案:

- 若用户现场有配电接地或地桩,将变频器机柜外壳通过电源地或地桩进行接地。
- 若现场无任何接地,需将电机外壳与变频器接地端子 PE 进行电气连接。

深圳市英威腾电气股份有限公司

保修卡

络户名称:		
详细地址:		
联系人:	座机手机:	
产品型号:		
产品编号:		
购买日期:	发生故障时间:	
匹配电机功率:	使用设备名称:	
是否使用制动单元功能	故障时是否有异响	故障时是否有冒烟
口是 口否	是 口否	口是 口否
故障说明:		

注: 请将此卡与故障产品一起发到我司,谢谢!

深圳市英威腾电气股份有限公司

合格证

检验员:
生产日期:

本产品经我们品质控制、品质保证部门检验, 其性能参数符合随机附带《使用说明书》标准,

准许出厂。

本公司郑重承诺,自用户从我公司(以下简称厂家)购买产品之日起,用户享有如下产品售后保修服务。

本产品自用户从厂家购买之日起,实行为期18个月的免费保修(出口国外及港澳台地区非标机产品除外)。

- 本产品自用户从厂家购买之日起一个月内发生质量问题,厂家包退、包换、包修、
- 本产品自用户从厂家购买之日起三个月内发生质量问题,厂家包换、包修

ώ

Òι

- 本产品自用户从厂家购买之日起,享有有偿终生服务。
- 3 用户不依照《产品说明书》中所列程序进行正确的操作;

免责条款:因下列原因造成的产品故障不在厂家18个月免费保修服务承诺范围之内:

- 2 用户未经与厂家沟通自行修理产品或擅自改造产品造成产品故障;
- $\widehat{\mathbf{\omega}}$ 用户超过产品的标准使用范围使用产品引发产品故障;
- <u>4</u> 因用户使用环境不良导致产品器件异常老化或引发故障;
- 5 由于地震、火灾、风水灾害、雷击、异常电压或其它自然灾害等不可抗力的原因造成的产
- 6 用户购买产品后在运输过程中因运输方式选择不当发生跌损或其它外力侵入导致产品损 耗;(运输方式由用户合理选择,本公司协助代为办理托运手续)
- 在下列情况下,厂家有权不予提供保修服务:

၇

- \exists 厂家在产品中标示的品牌、商标、序号、铭牌等标识毁损或无法辨认时;
- 9 用户未按双方签订的《购销合同》付清货款时;
- $\widehat{\omega}$ 用户对厂家的售后服务提供单位故意隐瞒产品在安装、配线、操作、维护或其它过程中的

不良使用情况时。

深圳市英威腾电气股份有限公司

www.invt.com.cn

全国统一服务热线: 400-700-9997



服务热线: 400-700-9997

网址: www.invt.com.cn

产品属深圳市英威腾电气股份有限公司所有 委托下面两家公司生产: (产地代码请见铭牌序列号第2、3位)

深圳市英威腾电气股份有限公司(产地代码: 01)

苏州英威腾电力电子有限公司(产地代码: 06)

地址: 深圳市光明区马田街道松白路英威腾光明科技大厦

地址: 苏州高新区科技城昆仑山路1号

工业自动化: ■ HMI

PLC

■ 变频器 ■ 伺服系统

■ 电梯智能控制系统

■ 轨道交通牵引系统

能 源 电 力: ■ UPS

■ 光伏逆变器

■ 数据中心基础设施

SVG

■ 新能源汽车动力总成系统

■ 新能源汽车充电系统

■ 新能源汽车电机



产品在改进的同时,资料可能有所改动,恕不另行通知。版权所有,仿冒必究。